УДК 519.6: 621.391.8 + 004.932

# АЛГОРИТМ МАТРИЧНОЙ ПРОГОНКИ ВЫЧИСЛЕНИЯ МУЛЬТИВЕЙВЛЕТОВ НЕЧЁТНОЙ СТЕПЕНИ, ОРТОГОНАЛЬНЫХ МНОГОЧЛЕНАМ

### Б. М. Шумилов

Томский государственный архитектурно-строительный университет, 634003, г. Томск, пл. Соляная, 2 E-mail: sbm@tsuab.ru

Исследуются полиномиальные мультивейвлеты нечётной степени с носителями из двух шагов сетки, ортогональные многочленам той же степени, на конечном отрезке. Обосновывается новый подход к вычислению мультивейвлет-преобразования на базе алгоритма решения систем линейных алгебраических уравнений с блочно-трёхдиагональной матрицей методом матричной прогонки (блочным методом Гаусса). Представлены результаты численных экспериментов для мультивейвлетов пятой степени.

*Ключевые слова:* эрмитовы сплайны, мультивейвлеты, ортогональность многочленам, матричная прогонка, анализ и синтез сигналов.

Введение. Вейвлетом называется короткая или быстро затухающая волновая функция (всплеск), множество сжатий и смещений которой порождает пространство измеримых функций на всей числовой оси [1, 2]. Основой для построения вейвлетов является наличие набора аппроксимирующих пространств ...  $V_{L-1} \subset V_L \subset V_{L+1}$ ... таких, что каждая базисная функция в  $V_{L-1}$  может быть выражена в виде линейной комбинации базисных функций в V<sub>L</sub>. В частности, этим свойством обладают сплайны — гладкие функции, склеенные из кусков многочленов степени *m*, на вложенной последовательности сеток. Если порядок склейки равен m-1, то классические полуортогональные вейвлеты (элементы пространства  $V_L$ , ортогональные пространству  $V_{L-1}$ ) имеют довольно большие носители из 2m + 1 шагов сетки каждый. Это и отсутствие явных выражений по краям отрезка аппроксимации препятствуют широкому использованию сплайн-вейвлетов высокой степени для разработки многомасштабных методов анализа и синтеза сигналов и изображений [3, 4]. Эрмитовы сплайны нечётной степени m = 2r + 1 (соответствующие склейке порядка r) приводят к полуортогональным всплескам с носителями из трёх шагов каждый, что, несомненно, предпочтительнее. Поскольку в базисе таких функций несколько, они называются мультивейвлетами [5].

В работе [6] был представлен метод построения сплайн-вейвлетов, ортогональных многочленам, с уменьшенными по сравнению с полуортогональными вейвлетами носителями. Несмотря на то что предложенный метод для случая мультивейвлетов неприменим, так как приводит к чрезмерному расползанию носителей, идея уменьшения носителей мультивейвлетов за счёт замены свойства ортогональности пространству сплайнов на прореженной сетке ортогональностью многочленам представляется привлекательной. Действительно, с точки зрения скорости приближения гладких функций данные типы мультивейвлетов эквивалентны [7], а ортогональность многочленам обеспечивает локально максимальную «похожесть» на наилучшее среднеквадратическое приближение.

В публикациях [8, 9] эта задача решена для эрмитовых сплайнов третьей и пятой степеней соответственно. Данная работа фактически воспроизводит ход рассуждений [8, 9] с тем отличием, что ссылка на прямые вычисления заменена матричными выкладками, пригодными для общего случая. Выявленная при этом блочно-трёхдиагональная структура полученного решения позволяет применить к нему метод матричной прогонки [10], что существенно облегчает численную реализацию.

Построение системы базисных мультивейвлетов произвольной нечётной степени на конечном отрезке. Пусть на отрезке [a, b] задана вложенная последовательность равномерных сеток  $\Delta^L$ :  $x_i = a + hi$ ,  $i = 0, 1, \ldots, 2^L$ ,  $h = (b - a)/2^L$ ,  $L \ge 0$ . Если базисные функции  $N_{i,k}^L(x) = \varphi_k(v - i)$ ,  $k = 0, 1, \ldots, r \forall i$ , где v = (x - a)/h, с центрами в узлах сетки  $\Delta^L$  порождены сжатиями и сдвигами r + 1 функций вида [11, с. 82]

$$\varphi_k(t) = \begin{cases} (-1)^k \omega_k(-t) & \text{при } -1 \le t \le 0, \\ \omega_k(t) & \text{при } 0 \le t \le 1, \end{cases}$$

где

$$\omega_k(t) = (1-t)^{r+1} \sum_{\beta=0}^{r-k} \frac{(r+\beta)!}{k!\beta!r!} t^{k+\beta}, \quad k = 0, 1, \dots, r,$$

то при условии отсечения выступающих за концы отрезка половинок функций  $\varphi_0(t), \ldots, \varphi_r(t)$  полученное пространство  $V_L$  является пространством эрмитовых сплайнов степени 2r + 1 гладкости  $C^r$ .

Поскольку сетка  $\Delta^{L-1}$ ,  $L \geq 1$ , построена из  $\Delta^L$  посредством удаления каждого второго узла, то соответствующее пространство  $V_{L-1}$  с базисными функциями  $N_{i,k}^{L-1}$  с носителями в 2 раза бо́льшими по ширине и центрами в чётных узлах сетки  $\Delta^L$  вложено в  $V_L$ . Остаток  $W_{L-1}$  от разности пространств  $V_L$  и  $V_{L-1}$  размером  $(r+1) \times (2^L+1-2^{L-1}-1) = (r+1)2^{L-1}$  называется пространством мультивейвлетов. Будем искать базисные мультивейвлеты  $M_{i,k}^L(x), \ k = 0, 1, \ldots, r \forall i$ , как линейные комбинации базисных эрмитовых сплайнов на сетке  $\Delta^{L+1}$ , удовлетворяющие условиям ортогональности многочленам (2r+1)-го порядка, т. е.

$$\int_{a}^{b} M_{i,k}^{L}(x) x^{m} dx = 0, \quad k = 0, 1, \dots, r \,\forall \, i, \ m = 0, 1, \dots, 2r + 1,$$
(1)

и имеющие минимальные из возможных носители.

**Теорема.** Пусть заданы отрезок  $[0, 2^L]$ ,  $L \ge 0$ , с сеткой  $\Delta^L$ :  $x_i = i, i = 0, 1, \ldots, 2^L$ , с единичным шагом и три матрицы размером  $(2r+2) \times (r+1)$  с элементами

$$R_{m,l}^{j} = \int_{j-1}^{j+1} \varphi_{l}(2t-j)t^{m}dt, \quad j = 0, 1, 2, \ l = 0, 1, \dots, r, \ m = 0, 1, \dots, 2r+1.$$

Тогда при условии, что коэффициенты разложений

$$M_{i,k}^{L}(x) = \sum_{l=0}^{r} \sum_{j=0}^{p} \alpha_{j}^{l} \varphi_{l}(2t-j), \quad t = (x-x_{2i}), \quad -1 \le t \le p+1, \ \alpha_{1}^{l} = \{1, \ l=k; \ 0, \ l \ne k\}, \ (2)$$

каждый из r+1 столбцов блочной матрицы  $[A_0^{\text{inner}}/A_2^{\text{inner}}] = -[R^0 | R^2]^{-1}R^1$  даёт значения коэффициентов  $\alpha_j^l$ ,  $j = 0, 2, l = 0, 1, \ldots, r$ , соответствующего k-го базисного мультивейвле-

та, полностью лежащего внутри отрезка  $[0, 2^L]$ . На левом конце отрезка элементы матрицы  $R^0$  вычисляются по укороченному слева интервалу:

$$R_{m,l}^{0} = \int_{0}^{1} \varphi_{l}(2t)t^{m}dt, \quad l = 0, 1, \dots, r, \ m = 0, 1, \dots, 2r+1,$$

а коэффициенты разложения (2)  $\alpha_j^l$ ,  $j = 1, 2, l = 0, 1, \ldots, r$ , соответствующего k-го базисного мультивейвлета даются значениями столбцов матрицы  $[A_1^{\text{left}}/A_2^{\text{left}}] = -[R^1 | R^2]^{-1}R^0$ при условии, что коэффициенты  $\alpha_0^l = \{1, l = k; 0, l \neq k\}$ . Аналогично на правом конце отрезка элементы матрицы  $R^2$  вычисляются по укороченному справа интервалу:

$$R_{m,l}^2 = \int_{1}^{2} \varphi_l(2t-2)t^m dt, \quad l = 0, 1, \dots, r, \ m = 0, 1, \dots, 2r+1,$$

а коэффициенты разложения (2)  $\alpha_j^l$ ,  $j = 0, 1, l = 0, 1, \ldots, r$ , соответствующего k-го базисного мультивейвлета даются значениями столбцов матрицы  $[A_0^{\text{right}}/A_1^{\text{right}}] = -[R^0 | R^1]^{-1}R^2$ при условии, что коэффициенты  $\alpha_2^l = \{1, l = k; 0, l \neq k\}$ . При L = 0 все интегралы вычисляются по интервалу [0, 2], а по краям отрезка мультивейвлеты не возникают:  $[A_0^{\text{center}}/A_2^{\text{center}}] = -[R^0 | R^2]^{-1}R^1$  при условии, что  $\alpha_1^l = \{1, l = k; 0, l \neq k\}$ .

Система функций  $M_{i,k}^L(x), k = 0, 1, ..., r, i = 1, 2, ..., 2^L$ , удовлетворяет условиям (1) с носителями не более чем из двух шагов сетки и образует базис в пространстве  $W_L, L \ge 0$ .

Доказательство теоремы дано в приложении.

Построение блока фильтров. Если упорядочить базисные сплайн-функции в виде единой матрицы-строки

$$\varphi^{L} = [N_{0,0}^{L}, N_{0,1}^{L}, \dots, N_{0,r}^{L}, N_{1,0}^{L}, N_{1,1}^{L}, \dots, N_{2^{L},r}^{L}],$$

то можно записать  $\varphi^{L-1}$  в виде линейных комбинаций функций  $\varphi^L$ :  $\varphi^{L-1} = \varphi^L P^L$ . Здесь блоки матрицы  $P^L$  составлены из коэффициентов масштабных соотношений (для единичного шага) [5]

$$\begin{bmatrix} \varphi_0(t) \\ \varphi_1(t) \\ \vdots \\ \varphi_r(t) \end{bmatrix} = \sum_{k=0}^2 H_k \begin{bmatrix} \varphi_0(2t-k) \\ \varphi_1(2t-k) \\ \vdots \\ \varphi_r(2t-k) \end{bmatrix},$$

где  $H_2 = U^{-1}\Lambda U$ ,  $H_1 = \text{diag}(1, 2^{-1}, \dots, 2^{-r})$ ,  $H_0 = SH_2S^{-1}$ , матрица U размера  $(r + 1) \times (r + 1)$  задана элементами

$$U_{k,j} = (-1)^{r+1+k-j} \frac{(r+1+k)!}{(r+1+k-j)!}, \quad k,j = 0, 1, \dots, r,$$

a  $\Lambda = \text{diag}(2^{-r-1}, \dots, 2^{-2r-1}), S = \text{diag}(1, -1, \dots, (-1)^{-r}).$ 

Аналогично запишем бази<br/>сные мультивейвлет-функции (2r+1)-й степени на уровне разрешения <br/> L в виде матрицы-строки

$$\psi^L = [M_{1,0}^L, M_{1,1}^L, \dots, M_{1,r}^L, \dots, M_{2^L,r}^L].$$

Тогда для уровня разрешения L-1 можно выразить функции  $\psi^{L-1}$  в виде линейных комбинаций функций  $\varphi^L$ :  $\psi^{L-1} = \varphi^L Q^L$ , где блоки матрицы  $Q^L$  составлены из коэффициентов разложений (2). Соответствующие коэффициенты сплайна будем собирать в вектор

$$C^{L} = [C_{0}^{L,0}, C_{0}^{L,1}, \dots, C_{0}^{L,r}, C_{1}^{L,0}, \dots, C_{2L}^{L,r}]^{T}$$

и соответствующие мультивейвлет-коэффициенты — в вектор

$$D^{L} = [D_{1}^{L,0}, D_{1}^{L,1}, \dots, D_{1}^{L,r}, \dots, D_{2L}^{L,r}]^{T}.$$

С использованием обозначений для блочных матриц процесс получения  $C^L$  из  $C^{L-1}$  и  $D^{L-1}$  может быть записан как [12]

$$C^{L} = [P^{L} | Q^{L}] \Big[ \frac{C^{L-1}}{D^{L-1}} \Big].$$
(3)

Далее представлены примеры матриц  $[P^L | Q^L]$ , соответствующих L = 1, 2, 3:

$$[P^{1} | Q^{1}] = \begin{bmatrix} H_{1} & O & A_{0}^{\text{center}} \\ H_{2}^{T} & H_{0}^{T} & I \\ O & H_{1} & A_{2}^{\text{center}} \end{bmatrix}, \qquad [P^{2} | Q^{2}] = \begin{bmatrix} H_{1} & O & O & I & O \\ H_{2}^{T} & H_{0}^{T} & O & A_{1}^{\text{left}} & O \\ O & H_{1} & O & A_{2}^{\text{left}} & A_{0}^{\text{right}} \\ O & H_{2}^{T} & H_{0}^{T} & O & A_{1}^{\text{left}} \\ O & H_{2}^{T} & H_{0}^{T} & O & A_{1}^{\text{right}} \\ O & H_{2}^{T} & H_{0}^{T} & O & A_{1}^{\text{right}} \\ O & O & H_{1} & O & I \end{bmatrix},$$
$$[P^{3} | Q^{3}] = \begin{bmatrix} H_{1} & O & O & O & O & I & O & O & O \\ H_{2}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & A_{1}^{\text{left}} & O & O & O \\ O & H_{1} & O & O & O & A_{2}^{\text{left}} & A_{0}^{\text{inner}} & O & O \\ O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & I & O & O \\ O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & I & O \\ O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & I & O \\ O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & A_{2}^{\text{inner}} & A_{0}^{\text{inner}} & O \\ O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & A_{2}^{\text{inner}} & A_{0}^{\text{right}} \\ O & O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & A_{1}^{\text{inner}} & A_{0}^{\text{right}} \\ O & O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & A_{1}^{\text{inner}} & A_{0}^{\text{right}} \\ O & O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & A_{1}^{\text{right}} \\ O & O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & A_{1}^{\text{right}} \\ O & O & O & H_{1}^{T} & H_{0}^{T} & O & O & O & I \end{bmatrix}$$

Здесь O обозначает матрицу (r + 1)-го порядка с нулевыми коэффициентами, тогда как I — единичная матрица (r + 1)-го порядка. Обратный процесс разбиения коэффициентов  $C^L$  на более грубую версию  $C^{L-1}$  и уточняющие коэффициенты  $D^{L-1}$  состоит в решении системы линейных уравнений (3). При этом в целях компенсации единичного шага сетки в уравнениях (3) в качестве исходных нужно использовать значения функции и производных, домноженные на h в соответствующей степени:  $\{f^{(k)}(ih)h^k, k = 0, 1, \ldots, r, i = 0, 1, \ldots, 2^L\}$ , всего  $(r + 1)(2^L + 1)$  чисел.

Обращение блока фильтров. Разрешимость системы (3) гарантирована линейной независимостью базисных функций. Для вычислений матрицу  $[P^L | Q^L]$  предлагается сделать блочной трёхдиагональной, изменив порядок неизвестных так, чтобы блоки матриц  $P^L$  и  $Q^L$  перемежались:

$$\mathbf{K}^{1} = \begin{bmatrix} H_{1} & A_{0}^{\text{center}} & O \\ H_{2}^{T} & I & H_{0}^{T} \\ O & A_{2}^{\text{center}} & H_{1} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{K}^{L} = \begin{bmatrix} H_{1} & I & 0 & \cdots & 0 \\ H_{2}^{T} & A_{1}^{\text{left}} & H_{0}^{T} & \ddots & \vdots \\ 0 & A_{2}^{\text{left}} & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & A_{1}^{\text{right}} & H_{0}^{T} \\ 0 & \cdots & 0 & I & H_{1} \end{bmatrix}, \quad L > 1.$$

Одним из методов решения полученных систем алгебраических уравнений является метод Гаусса [13]. Если матрица системы разбита на блоки, то можно построить блочное *LU*-разложение, которое представим в виде

$$\mathbf{K}^{L} = (\mathbf{L} + \mathbf{T})\mathbf{T}^{-1}(\mathbf{U} + \mathbf{T}), \tag{4}$$

где для L > 1 имеем

$$\mathbf{L} = \text{blocktridiag}\{H_2^T, 0, 0; A_2^{\text{left}}, 0, 0; H_2^T, 0, 0; A_2^{\text{inner}}, 0, 0; \dots; I, 0, 0\}; \\ \mathbf{U} = \text{blocktridiag}\{0, 0, I; 0, 0, H_0^T; 0, 0, A_0^{\text{inner}}; \dots; 0, 0, A_0^{\text{right}}; 0, 0, H_0^T\};$$

 $\mathbf{T} = \text{blockdiag}\{T_i, i = 0, 1, \dots, 2^L\}.$ 

Приравнивая соответствующие блоки в левой и правой частях (4), получим выражения для блоков LU-разложения  $T_i$  [14]:

$$T_{1} = H_{1}; \quad T_{2} = A_{1}^{\text{left}} - H_{2}^{T} T_{1}^{-1}; \quad T_{3} = H_{1} - A_{2}^{\text{left}} T_{2}^{-1} H_{0}^{T};$$
  

$$T_{i} = I - H_{2}^{T} T_{i-1}^{-1} A_{0}^{\text{inner}}; \quad T_{i+1} = H_{1} - A_{2}^{\text{inner}} T_{i}^{-1} H_{0}^{T} \quad (i = 4, 6, \dots, 2^{L} - 2);$$
  

$$T_{2L} = A_{1}^{\text{right}} - H_{2}^{T} T_{2L-1}^{-1} A_{0}^{\text{right}}; \quad T_{2L+1} = H_{1} - T_{2L}^{-1} H_{0}^{T}.$$
(5)

Аналогично для L = 1 получаем

 $T_1 = H_1;$   $T_2 = I - H_2^T T_1^{-1} A_0^{\text{center}};$   $T_3 = H_1 - A_2^{\text{center}} T_2^{-1} H_0^T.$ 

Если ввести обозначение  $\mathbf{T}^{-1}(\mathbf{U} + \mathbf{T})u = z$ , то процесс решения системы  $\mathbf{K}^{L}u = f$  разбивается на два этапа:  $(\mathbf{L} + \mathbf{T})z = f$ ;  $(\mathbf{I} + \mathbf{T}^{-1}\mathbf{U})u = z$ .

Покомпонентно каждый из них можно записать в следующем виде.

Для решения  $(\mathbf{L} + \mathbf{T})z = f$  последовательно выполняются действия:

$$z_1 = T_1^{-1} f_1; \quad z_2 = T_2^{-1} (f_2 - H_2^T z_1); \quad z_3 = T_3^{-1} (f_3 - A_2^{\text{left}} z_2);$$

$$z_i = T_i^{-1}(f_i - H_2^T z_{i-1}); \quad z_{i+1} = T_{i+1}^{-1}(f_{i+1} - A_2^{\text{inner}} z_i) \quad (i = 4, 6, \dots, 2^L - 2);$$
(6)

$$z_{2L} = T_{2L}^{-1}(f_{2L} - H_2^T z_{2L-1}); \quad z_{2L+1} = T_{2L+1}^{-1}(f_{2L+1} - z_{2L}),$$

а для вычисления  $(\mathbf{I} + \mathbf{T}^{-1}\mathbf{U})u = z$  можно воспользоваться рекуррентными формулами:

$$u_{2L+1} = z_{2L+1}; \quad u_{2L} = z_{2L} - T_{2L}^{-1} H_0^T u_{2L+1}; \quad u_{2L-1} = z_{2L-1} - T_{2L-1}^{-1} A_0^{\text{right}} u_{2L};$$
  

$$u_i = z_i - T_i^{-1} H_0^T u_{i+1}; \quad u_{i-1} = z_{i-1} - T_{i-1}^{-1} A_0^{\text{inner}} u_i \quad (i = 2^L - 2, 2^L - 4, \dots, 4); \quad (7)$$
  

$$u_2 = z_2 - T_2^{-1} H_0^T u_3; \quad u_1 = z_1 - T_1^{-1} u_2.$$

Здесь  $u_i, z_i$  и  $f_i$  суть подвекторы порядка r+1.

Решение для r = 2 (случай мультивейвлетов пятой степени). Для уровня разрешения  $L \ge 1$  (внутри отрезка аппроксимации):

$$A_0^{\text{inner}} = \begin{bmatrix} 0.558 & -0.013 & 4.808 \cdot 10^{-3} \\ -3.942 & 0.463 & -0.058 \\ -63.462 & 5.15 & -0.788 \end{bmatrix}, \quad A_2^{\text{inner}} = \begin{bmatrix} 0.558 & 0.013 & 4.808 \cdot 10^{-3} \\ 3.942 & 0.463 & 0.058 \\ -63.462 & -5.15 & -0.788 \end{bmatrix};$$

для  $L \ge 1$  (на левом конце отрезка аппроксимации):

$$A_{1}^{\text{left}} = \begin{bmatrix} 6,165 & 0,655 & 0,036 \\ -32,056 & -2,687 & -0,113 \\ -712,994 & -74,935 & -4,12 \end{bmatrix}, \quad A_{2}^{\text{left}} = \begin{bmatrix} -0,415 & -0,028 & -9,259 \cdot 10^{-4} \\ -31,744 & -2,981 & -0,148 \\ 337,994 & 31,296 & 1,537 \end{bmatrix};$$

для  $L \ge 1$  (на правом конце отрезка аппроксимации):

$$A_0^{\text{right}} = \begin{bmatrix} -0.415 & 0.028 & -9.259 \cdot 10^{-4} \\ 31,744 & -2.981 & 0.148 \\ 337,994 & -31,296 & 1.537 \end{bmatrix}, \quad A_1^{\text{right}} = \begin{bmatrix} 6.165 & -0.655 & 0.036 \\ 32,056 & -2.688 & 0.113 \\ -712,994 & 74,935 & -4.12 \end{bmatrix};$$

для L = 0 (в центре отрезка аппроксимации):

$$A_0^{\text{center}} = \begin{bmatrix} -4 & 0,229 & -0,029 \\ 84 & -5,714 & 0,657 \\ -828 & 65,143 & -7,171 \end{bmatrix}, \quad A_2^{\text{center}} = \begin{bmatrix} -4 & -0,229 & -0,029 \\ -84 & -5,714 & -0,657 \\ -828 & -65,143 & -7,171 \end{bmatrix}.$$

При этом

$$H_1 = \operatorname{diag}(4, 2, 1)/4, \quad H_0 = \frac{1}{64} \begin{pmatrix} 32 & 60 & 0\\ -10 & -14 & 24\\ 1 & 1 & -4 \end{pmatrix}, \quad H_2 = \frac{1}{64} \begin{pmatrix} 32 & -60 & 0\\ 10 & -14 & -24\\ 1 & -1 & -4 \end{pmatrix}.$$

Нетрудно убедиться, что при L > 1 условия даже слабого диагонального преобладания [10] нигде не выполняются кроме первой и последней строк. Тем не менее прямое вычисление матриц  $T_i$  позволяет утверждать, что для любого уровня разрешения L они являются невырожденными, что на практике означает корректность представленного выше монотонного варианта алгоритма матричной прогонки (5)–(7).

## Численный пример с двумя разрывами первого рода и изломом. Положим

$$\begin{split} \psi_1^0(x) &= 0.922 M_{1,0}^0(x); \quad \psi_2^0(x) = 13.125 M_{1,1}^0(x); \quad \psi_3^0(x) = 147.537 M_{1,2}^0(x); \\ \psi_{i-2}^L(x) &= 0.236 \cdot 2^{L/2} M_{i/3,0}^L(x); \quad \psi_{i-1}^L(x) = 2.476 \cdot 2^{L/2} M_{i/3,1}^L(x); \\ \psi_i^L(x) &= 49.321 \cdot 2^{L/2} M_{i/3,2}^L(x), \quad i = 3.3 \cdot 2^L, \ L \geq 1; \\ \psi_{i-2}^L(x) &= 2.226 \cdot 2^{L/2} M_{i/3,0}^L(x); \quad \psi_{i-1}^L(x) = 10.999 \cdot 2^{L/2} M_{i/3,1}^L(x); \\ \psi_i^L(x) &= 233.334 \cdot 2^{L/2} M_{i/3,2}^L(x), \quad i = 6, 9, \dots, 3 \cdot 2^L - 3, \ L \geq 2. \end{split}$$

Заметим, что  $\psi_i^L(x)$  нормированы так, что  $\|\psi_i^L(x)\|_{L_2(0,1)} = 1$  для  $i = 1, 2, \ldots, 3 \cdot 2^L$ . Для  $x \in [0,1]$ , полагая на верхнем уровне разрешения L = 5, находим длину шага сетки  $h = 2^{-5} = 1/32$ . Для функции Хартена [15]

$$f(x) = \begin{cases} (1/2) \sin(3\pi x), & x \le 1/3, \\ |\sin(4\pi x)|, & 1/3 < x \le 2/3, \\ -(1/2) \sin(3\pi x), & x > 2/3 \end{cases}$$

коэффициенты нормированного вейвлет-базиса равны последовательно:

$$\begin{split} D^4 &= [4,515\cdot 10^{-5}, \ -6,792\cdot 10^{-5}, \ 2,457\cdot 10^{-5}, \ 1,425\cdot 10^{-5}, \ 8,733\cdot 10^{-6}, \ -2,094\cdot 10^{-6}, \\ &-8,071\cdot 10^{-5}, \ -4,688\cdot 10^{-5}, \ 1,187\cdot 10^{-5}, \ 0,0004453, \ 0,0002572, \ -6,566\cdot 10^{-5}, \\ &-0,002433, \ -0,00126, \ 0,0003901, \ 0,003661, \ -0,008702, \ 0,001194, \\ &-0,0007111, \ 0,00032, \ 9,509\cdot 10^{-5}, \ 0,0007808, \ 0,001585, \ 0,0001964, \ 0,0007707, \\ &-0,001589, \ 0,0001978, \ -0,0006639, \ -0,0002969, \ 8,73\cdot 10^{-5}, \ 0,0034, \\ &0,009346, \ 0,00146, \ -0,002521, \ 0,001301, \ 0,0004052, \ 0,0004615, \\ &-0,0002665, \ -6,806\cdot 10^{-5}, \ -8,366\cdot 10^{-5}, \ 4,859\cdot 10^{-5}, \ 1,23\cdot 10^{-5}, \ 1,476\cdot 10^{-5}, \\ &-9,052\cdot 10^{-6}, \ -2,169\cdot 10^{-6}, \ 4,682\cdot 10^{-5}, \ 7,044\cdot 10^{-5}, \ 2,548\cdot 10^{-5}]^T; \end{split}$$

$$\begin{split} D^3 &= [0,009498, -0,01424, 0,005098, 0,002722, 0,002674, 0,0001801, -0,03149, \\ &-0,005056, 0,01908, -0,002432, -0,00113, 0,0003206, -0,002828, 0,001103, \\ &0,0004455, -0,03293, 0,002208, 0,02075, 0,002868, -0,002785, 0,0001764, \\ &0,01, 0,015, 0,005372]^T; \end{split}$$

- $D^2 = \begin{bmatrix} -0.08872, \ 0.1423, \ -0.06243, \ 0.02528, \ -0.04265, \ -0.01368, \ 0.02009, \ 0.05193,$  $-0,008241, -0,07657, -0,1239, -0,05608]^T;$
- $D^1 = [2,495, -3,678, 1,324, 2,313, 3,479, 1,273]^T;$
- $D^0 = [-0.6133, 0.04802, 0.7592]^T.$



*Puc. 1.* Сравнение результатов вейвлет-синтеза значений сглаживающего многочлена пятой степени (сплошная кривая) и МНК-многочлена пятой степени (точки), построенного по значениям функции Хартена (квадраты)

На последнем этапе алгоритма вейвлет-анализа находим значения сплайна  $S^0(x)$  и двух производных в концах отрезка:

$$C^{0} = [0,061, 6,768, -92,789, 0,402, 18,937, 241,383]^{T}.$$

Самые большие числа обусловленности равны 2,7 · 10<sup>4</sup>, 3,6 · 10<sup>5</sup>, 2,9 · 10<sup>4</sup> соответственно для матриц  $T_2, T_{2^L}, T_{2^L+1}, L = 3, 4, 5.$ 

Если аннулировать все вейвлет-коэффициенты, то получится некоторый сглаживающий многочлен пятой степени  $S^0(x)$ , весьма незначительно отличающийся от МНКрешения (рис. 1), представленного сплайн-коэффициентами

$$C^0 = [0,017, 6,448, -83,458, 0,313, 18,022, 231,555]^T$$

Результаты синтеза коэффициентов эрмитового сплайна пятой степени  $S^5(x)$  при условии обнуления вейвлет-коэффициентов по модулю меньших величин  $0.61h^{L/2}$ ,  $0 \le L \le 4$ , представлены на рис. 2 (здесь сплошной линией обозначаются исходная функция и её производная). При этом достигается коэффициент сжатия [16]  $K = 99/45 \approx 2$ .



*Puc. 2.* Сравнение результатов синтеза узловых значений (кружки): сплайна пятой степени (*a*) и первой производной (*b*) для случая функции Хартена

Заключение. В данной работе представлена общая схема построения эрмитовых сплайн-мультивейвлетов, ортогональных многочленам, основанная на решении систем линейных алгебраических уравнений с блочно-трёхдиагональной матрицей методом матричной прогонки. Полученные результаты предоставляют широкие возможности для оптимизации методов анализа и синтеза сигналов и изображений [17, 18].

# ПРИЛОЖЕНИЕ

#### Доказательство теоремы.

1. Пусть  $L \ge 1$  и носители мультивейвлетов  $[x_{2i-1}, x_{2i+p+1}], p \ge 1$ , полностью располагаются внутри отрезка  $[0, 2^L]$ . При  $p \ge 1$  для всех  $i = 1, 2, \dots, 2^L - 1 - [p/2]$ имеет место разложение (2). Подставим его в (1) и вычислим все необходимые интегралы, учитывая при этом, что подынтегральные выражения обращаются в нуль вне носителей вейвлетов. Условия ортогональности (1) определяют однородную систему 2r+2уравнений относительно коэффициентов мультивейвлета  $M_{i,k}^L(x)$ . В силу линейной независимости на интервалах  $[x_{2i-1}, x_{2i+p+1}]$  базисных функций  $N_{2i+l,k}^{L+1}(x), l = 0, \ldots, r,$ j = 0, 1, ..., p, и поверочных функций [1]  $x^m, m = 0, 1, ..., 2r + 1$ , ранг полученной системы равняется  $\min[2r+2, (r+1)(p+1)]$ . Если предположить, что носитель мультивейвлета равен трём шагам сетки  $\Delta^{L+1}$ , т. е. p = 1, то однородная система становится квадратной и, будучи невырожденной, может иметь только тривиальное решение. Поэтому будем далее считать, что носитель мультивейвлета равен четырём шагам сетки  $\Delta^{L+1}$ , т. е. мультивейвлет построен из 3r+3 базисных сплайнов. Здесь ранг матрицы 2r + 2. Тогда однородная система 2r + 2 уравнений с 3r + 3 неизвестными имеет r + 1 линейно независимых частных решений. При этом количество полученных для каждого номера *i* мультивейвлетов, полностью лежащих внутри отрезка  $[0, 2^{L}]$ , равно  $(r+1)(2^L-2) = (r+1)2^L - 2(r+1)$ , что на 2(r+1) меньше разности между размерностями пространств  $V_{L+1}$  и  $V_L$ :  $(r+1)(2^{L+1}+1) - (r+1)(2^L+1) = (r+1)2^L$ .

Вблизи концов отрезка интервалы интегрирования не выходят за его пределы. Поэтому с учётом того что по краям отрезка от выступающих за его концы функций  $\varphi_0(t), \ldots, \varphi_r(t)$  остаётся по половинке, граничные мультивейвлеты отличаются от мультивейвлетов, предложенных в данной работе, при условии ортогональности многочленам (2r+1)-й степени. Аналогичные рассуждения приводят к двум системам линейно независимых функций  $M_{i,k}^L(x), k = 0, 1, \ldots, r$ , отдельно на левом и на правом концах, дополняющих до базиса построенную выше мультивейвлет-систему.

2. Пусть L = 0. Вычисления снова дают r + 1 линейно независимых частных решений, которые образуют базис в пространстве  $V_1 - V_0$  размерностью (r+1)3 - (r+1)2 = (r+1).

3. Окончательно в соответствии с правилами линейной алгебры выписываются матричные формулы для вычисления коэффициентов эрмитовых мультивейвлетов нечётной степени.

#### СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. Добеши И. Десять лекций по вейвлетам: Пер. с англ. Ижевск: НИЦ «Регулярная и хаотическая динамика», 2001. 464 с.
- 2. Чуи Ч. Введение в вейвлеты: Пер. с англ. М.: Мир, 2001. 412 с.
- 3. Малла С. Вейвлеты в обработке сигналов: Пер. с англ. М.: Мир, 2005. 671 с.
- 4. Переберин А. В. О систематизации вейвлет-преобразований // Вычислительные методы и программирование. 2001. 2, № 2. С. 133–158.

- Strela V., Heller P. N., Strang G. et al. The application of multiwavelet filterbanks to image processing // IEEE Trans. Signal Process. 1999. 8, N 4. P. 548–563.
- Koro K., Abe K. Non-orthogonal spline wavelets for boundary element analysis // Eng. Analys. Boundary Elements. 2001. 25, N 3. P. 149–164.
- 7. Новиков И. Я., Протасов В. Ю., Скопина М. А. Теория всплесков. М.: ФИЗМАТЛИТ, 2006. 616 с.
- 8. Шумилов Б. М. Мультивейвлеты эрмитовых сплайнов третьей степени, ортогональные кубическим многочленам // Математическое моделирование. 2013. № 4. С. 17–28.
- 9. Шумилов Б. М., Кудуев А. Ж. Новый тип мультивейвлетов пятой степени, ортогональных многочленам пятой степени // Вестн. ТГУ. Управление, вычислительная техника и информатика. 2012. № 4. С. 108–116.
- 10. Самарский А. А., Николаев Е. С. Методы решения сеточных уравнений. М.: Наука, 1978. 591 с.
- 11. Завьялов Ю. С., Квасов Б. И., Мирошниченко В. Л. Методы сплайн-функций. М.: Наука, 1980. 352 с.
- 12. Столниц Э., ДеРоуз Т., Салезин Д. Вейвлеты в компьютерной графике: Пер. с англ. Ижевск: НИЦ «Регулярная и хаотическая динамика», 2002. 272 с.
- 13. **Ортега Дж.** Введение в параллельные и векторные методы решения линейных систем: Пер. с англ. М.: Мир, 1991. 376 с.
- 14. Васильева Е. А. Достаточные условия корректности метода матричной прогонки // Изв. КГТУ. 2011. № 20. URL: http://www.klgtu.ru/science/magazine/2011\_20/14.doc (дата обращения: 4.02.2014).
- 15. Arandiga F., Baeza A., Donat R. Discrete multiresolution based on hermite interpolation: computing derivatives // Commun. Nonlinear Sci. Numerical Simulation. 2004. 9, N 2. P. 263–273.
- 16. Воскобойников Ю. Е. Оптимизация алгоритмов вейвлет-фильтрации с многопараметрическими пороговыми функциями // Автометрия. 2014. **50**, № 6. С. 69–79.
- Шумилов Б. М., Бекмуратов А. Т., Кудуев А. Ж. и др. Вейвлет-преобразование и сжатие данных лазерного сканирования автомобильных дорог // Вестн. ТГАСУ. 2011. № 4. С. 228–238.
- Шумилов Б. М., Байгулов А. Н., Абдыкалык кызы Ж. Алгоритм и программа вейвлет-моделирования поверхностей автомобильных дорог // Вестн. ТГАСУ. 2014. № 1. С. 142–152.

Поступила в редакцию 4 февраля 2014 г.