УДК 539.3

## О ДАВЛЕНИИ ТВЕРДОГО ТЕЛА НА УПРУГУЮ ПЛАСТИНКУ

## И. И. Аргатов

Государственная морская академия им. С. О. Макарова, 199106 Санкт-Петербург

Изучена задача о давлении на упругую пластинку штампа в форме эллиптического параболоида в предположении малости площадки контакта. Воздействие штампа на пластинку моделируется действием сосредоточенных силы и моментов. Методом сращиваемых асимптотических разложений сформулирована задача одностороннего контакта для внутреннего асимптотического представления; ее решение получено на основе результатов Л. А. Галина. Определены координаты центра эллиптического пятна контакта, его размеры и угол поворота. Вычислены моменты, обеспечивающие поступательное вдавливание штампа, и выведено уравнение, связывающее перемещение штампа с действующей на него силой.

1. Постановка задачи. Пусть на упругую пластинку Ω с изгибной жесткостью D, закрепленную по краю ∂Ω, давит штамп в форме эллиптического параболоида

$$\Phi(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}) = (2R_{1})^{-1}(x_{1} - x_{1}^{0})^{2} + (2R_{2})^{-1}(x_{2} - x_{2}^{0})^{2}.$$
(1.1)

Здесь  $R_1$  и  $R_2$  — радиусы кривизны главных нормальных сечений поверхности штампа в его вершине  $x^0 \in \Omega$ . Через  $\delta_0$  обозначим поступательное перемещение штампа.

Функция прогиба пластинки является решением задачи (см., например, [1])

$$u(\boldsymbol{x}) > \delta_0 - \Phi(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}) \implies D\Delta_x \Delta_x u(\boldsymbol{x}) = 0;$$
(1.2)

$$u(\boldsymbol{x}) = \delta_0 - \Phi(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}) \implies D\Delta_x \Delta_x u(\boldsymbol{x}) \ge 0;$$
(1.3)

$$u(\boldsymbol{x}) \ge \delta_0 - \Phi(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}), \qquad \boldsymbol{x} = (x_1, x_2) \in \Omega; \tag{1.4}$$

$$u(\boldsymbol{x}) = 0, \qquad \partial_n u(\boldsymbol{x}) = 0, \qquad \boldsymbol{x} \in \partial \Omega.$$
 (1.5)

Область контакта  $\Sigma$  (где выполняется равенство (1.3)) априори неизвестна. В соответствии с принятой формой штампа (1.1) давление  $p(x_1, x_2) = -D\Delta_x \Delta_x \Phi(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x})$ , передаваемое штампом на пластинку, сосредоточено на контуре  $\partial \Sigma$  площадки контакта.

Исследуем задачу (1.2)–(1.5) в предположении малости площадки  $\Sigma$ . Ясно, что ее размерами "управляют" величины  $\delta_0$  и  $R_1$ ,  $R_2$ . Обозначим через  $\varepsilon$  малый положительный параметр и положим

$$R_1 = \varepsilon R_1^*, \qquad R_2 = \varepsilon R_2^*, \qquad \delta_0 = \varepsilon \delta_0^*, \tag{1.6}$$

где величины  $\delta_0^*$  и  $R_1^*$ ,  $R_2^*$  сравнимы с расстоянием  $d_0$  от точки  $x^0$  до границы  $\partial \Omega$ .

Рассматриваемая задача с односторонними связями и родственные ей изучались в рамках теории вариационных неравенств (см., например, [1, 2]). Алгоритмы численного решения предложены в [3, 4] и др. Асимптотические методы исследования вариационных неравенств развивались в [5] и др. Задачи оптимального управления решались в [6] и др. В работе [7] получено приближенное решение задачи о давлении штампа (1.1) на круговую пластинку в предположении, что на достаточном удалении от площадки контакта прогиб пластинки определяется решением задачи о действии сосредоточенной силы на центр пластинки. Осесимметричная задача изучена в [8, 9]. Контактная задача для свободно опертой пластинки с полигональным контуром рассматривалась в [10]. Если вершина штампа не совпадает с центром пластинки, то для обеспечения поступательного перемещения к нему следует приложить некоторые моменты. Приближенное их вычисление, а также распространение результатов [7] на общий случай являются целью данной работы. Решение задачи (1.1)–(1.5) строится методом сращиваемых асимптотических разложений [11]. Способом, изложенным в [12], формулируется задача одностороннего контакта для пограничного слоя, решение которой выписывается по формулам [7]. В [13] методом сращиваемых асимптотических разложений изучена задача вибрации упругой пластинки с малым жестким включением, движение которого полагалось заданным.

**2.** Внешнее и внутреннее асимптотические представления. Обозначим через  $\Gamma(x^0; x)$  решение задачи изгиба пластинки  $\Omega$ , нагруженной в точке  $x^0$  сосредоточенной силой:

$$\Gamma(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}) = \frac{1}{8\pi D} |\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^{0}|^{2} \ln \frac{|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^{0}|}{r_{0}} + \gamma(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}).$$
(2.1)

Здесь  $r_0$  — постоянная, имеющая размерность длины;

$$\gamma(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}) = \gamma(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}^{0}) - \gamma_{2}(\boldsymbol{x}^{0})(x_{1} - x_{1}^{0}) + \gamma_{1}(\boldsymbol{x}^{0})(x_{2} - x_{2}^{0}) + \sum_{i,j=1}^{2} \gamma_{ij}(\boldsymbol{x}^{0})(x_{i} - x_{i}^{0})(x_{j} - x_{j}^{0}) + O(|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^{0}|^{3}), \quad \boldsymbol{x} \to \boldsymbol{x}^{0}.$$
(2.2)

Замечание 2.1. Если  $G(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x})$  — гармоническая функция Грина для задачи Дирихле, то  $G(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}) = -(2\pi)^{-1} \ln(|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^0|/r_0) + o(1)$  при  $\boldsymbol{x} \to \boldsymbol{x}^0$ . В случае односвязной области  $\Omega$ величина  $r_0$  является внутренним конформным радиусом области  $\Omega$  относительно точки  $\boldsymbol{x}^0$ (см., например, [14]). Можно показать (см. [14], задача 122), что  $r_0 \ge d_0$ . Бигармоническая функция Грина (2.1) представима в виде  $\Gamma(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}) = -(4D)^{-1}|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^0|^2 G(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}) + \tilde{\gamma}(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}),$ где  $\tilde{\gamma}$  — регулярная функция. Заметим, что величина  $4\sqrt{\pi D\gamma(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0)}$  интерпретируется как внутренний бигармонический радиус.

Введем также решения задачи о действии на пластинку  $\Omega$  в точке  $\boldsymbol{x}^0$  сосредоточенных моментов

$$\Gamma^{(1)}(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}) = -\frac{1}{4\pi D} \left( x_{2} - x_{2}^{0} \right) \ln \frac{|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^{0}|}{r_{0}} + \gamma^{(1)}(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}); \qquad (2.3)$$

$$\Gamma^{(2)}(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}) = \frac{1}{4\pi D} (x_{1} - x_{1}^{0}) \ln \frac{|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^{0}|}{r_{0}} + \gamma^{(2)}(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}).$$
(2.4)

Для регулярных частей функций (2.3), (2.4) справедлива формула

$$\gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}) = \gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}^{0}) + O(|\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^{0}|), \quad \boldsymbol{x} \to \boldsymbol{x}^{0} \qquad (i = 1, 2).$$
(2.5)

На удалении от зоны контакта действие штампа на упругую пластинку моделируем сосредоточенными в точке  $x^0$  реакциями:

$$v(\boldsymbol{x}) = P\Gamma(\boldsymbol{x}^{0}; \boldsymbol{x}) + \sum_{i=1}^{2} M_{i}\Gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^{0}; \boldsymbol{x}).$$
(2.6)

В первом приближении  $P\gamma(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0) = \delta_0$ , поэтому согласно (1.6) следует положить

$$P = \varepsilon P^*. \tag{2.7}$$

В окрестности площадки контакта  $\Sigma(\varepsilon)$  перейдем к "растянутым" координатам

$$\boldsymbol{\xi} = (\xi_1, \xi_2), \qquad \xi_i = \varepsilon^{-1} (x_i - x_i^0).$$
 (2.8)

Тогда внутреннее асимптотическое представление  $w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi})$  решения исходной задачи согласно (1.2)–(1.4) и (2.8) удовлетворяет соотношениям

$$w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) > \varepsilon(\delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi})) \implies \Delta_{\boldsymbol{\xi}} \Delta_{\boldsymbol{\xi}} w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) = 0;$$
(2.9)

$$w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) = \varepsilon(\delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi})) \implies \Delta_{\boldsymbol{\xi}} \Delta_{\boldsymbol{\xi}} w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) \ge 0;$$
(2.10)

$$w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) \ge \varepsilon(\delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi})), \quad \boldsymbol{\xi} \in \mathbb{R}^2; \qquad \Phi^*(\boldsymbol{\xi}) = (2R_1^*)^{-1}\xi_1^2 + (2R_2^*)^{-1}\xi_2^2.$$
(2.11)

При учете изменившегося масштаба расстояние от вершины штампа до края пластинки становится равным  $\varepsilon^{-1}d_0$ , и, следовательно, для малых  $\varepsilon$  формулы (2.9), (2.10) справедливы на всей плоскости. Асимптотические условия для  $w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi})$  при  $\boldsymbol{\xi} \to \infty$  заменяют отброшенные краевые условия (1.5).

На основании (2.1)–(2.5), (2.7), (2.8) для функции (2.6) имеем разложение

$$v(\boldsymbol{x}^{0} + \varepsilon \boldsymbol{\xi}) = \varepsilon P^{*} \left\{ (8\pi D)^{-1} \varepsilon^{2} |\boldsymbol{\xi}|^{2} \ln \frac{\varepsilon |\boldsymbol{\xi}|}{r_{0}} + \gamma(\boldsymbol{x}^{0}; \boldsymbol{x}^{0}) + \varepsilon [-\gamma_{2}(\boldsymbol{x}^{0})\xi_{1} + \gamma_{1}(\boldsymbol{x}^{0})\xi_{2}] + \varepsilon^{2} \sum_{i,j=1}^{2} \gamma_{ij}(\boldsymbol{x}^{0})\xi_{i}\xi_{j} \right\} + \sum_{i=1}^{2} M_{i}\gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^{0}; \boldsymbol{x}^{0}) + \varepsilon (4\pi D)^{-1} (M_{2}\xi_{1} - M_{1}\xi_{2}) \ln \frac{\varepsilon |\boldsymbol{\xi}|}{r_{0}} + \dots$$
(2.12)

Здесь многоточием обозначены несущественные (для дальнейших построений) члены. Заметим, что порядок при  $\varepsilon \to 0$  моментов  $M_i$  априори установить не удается. Положим

$$M_i = \varepsilon^2 M_i^*$$
 (*i* = 1, 2). (2.13)

В дальнейшем будет показано, что  $M_i = O(\varepsilon^3)$ , поэтому при выводе формулы (2.12) отбрасывались члены порядка  $O(\varepsilon^3 |\boldsymbol{\xi}|^3)$  и  $O(\varepsilon^3 |\boldsymbol{\xi}|)$  по сравнению с единицей (см., в частности, выражение в фигурных скобках в (2.12)).

Методом сращиваемых асимптотических разложений соотношение (2.12) позволяет сформулировать условие на бесконечности для пограничного слоя, который будем искать в виде

$$w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) = \varepsilon [V^*(\boldsymbol{\xi}) + W(\varepsilon; \boldsymbol{\xi})]; \qquad (2.14)$$

$$V^*(\boldsymbol{\xi}) = P^* \left\{ \gamma(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0) + \varepsilon [-\gamma_2(\boldsymbol{x}^0)\xi_1 + \gamma_1(\boldsymbol{x}^0)\xi_2] + \varepsilon^2 \sum_{i,j=1}^2 \gamma_{ij}(\boldsymbol{x}^0)\xi_i\xi_j \right\} + \varepsilon \sum_{i=1}^2 M_i^* \gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0). \qquad (2.15)$$

Из (2.12) для функции W вытекает следующее представление при  $|\boldsymbol{\xi}| \to \infty$ :

$$W(\varepsilon;\boldsymbol{\xi}) = \varepsilon^2 \Big[ \frac{P^*}{8\pi D} \, |\boldsymbol{\xi}|^2 \ln \, \frac{\varepsilon |\boldsymbol{\xi}|}{r_0} + \frac{1}{4\pi D} \left( M_2^* \xi_1 - M_1^* \xi_2 \right) \ln \, \frac{\varepsilon |\boldsymbol{\xi}|}{r_0} \Big] + \dots$$
(2.16)

Соотношения (2.9)–(2.11), (2.14)–(2.16) образуют модельную задачу одностороннего контакта для бесконечной пластинки. Ее решение построим на основе результатов [7].

**3.** Определение моментов, действующих на штамп. Подставляя (2.14) в (2.9)–(2.11), находим, что функция *W* помимо условия (2.16) должна удовлетворять соотношениям

$$W(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) > \delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi}) - V^*(\boldsymbol{\xi}) \implies \Delta_{\boldsymbol{\xi}} \Delta_{\boldsymbol{\xi}} W(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) = 0;$$
(3.1)

$$W(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) = \delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi}) - V^*(\boldsymbol{\xi}) \implies \Delta_{\boldsymbol{\xi}} \Delta_{\boldsymbol{\xi}} W(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) \ge 0;$$
(3.2)

$$W(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) \ge \delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi}) - V^*(\boldsymbol{\xi}), \quad \boldsymbol{\xi} \in \mathbb{R}^2.$$
(3.3)

Предположим, что  $\gamma_{12}(\boldsymbol{x}^0) = \gamma_{21}(\boldsymbol{x}^0) = 0$ . Тогда после выделения полных квадратов получим

$$\delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi}) - V^*(\boldsymbol{\xi}) = O_0^* - \sum_{i=1}^2 \left[ \frac{1}{2R_i^*} + \varepsilon^2 P^* \gamma_{ii}(\boldsymbol{x}^0) \right] (\xi_i - \xi_i^c)^2;$$
(3.4)

$$O_{0}^{*} = \delta_{0}^{*} - P^{*}\gamma(\boldsymbol{x}^{0}; \boldsymbol{x}^{0}) - \varepsilon \sum_{i=1}^{2} M_{i}^{*}\gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^{0}; \boldsymbol{x}^{0}) + \sum_{i=1}^{2} (2R_{i}^{*})^{-1}(\xi_{i}^{c})^{2},$$
  

$$\xi_{1}^{c} = \varepsilon P^{*}R_{1}^{*}\gamma_{2}(\boldsymbol{x}^{0}), \qquad \xi_{2}^{c} = -\varepsilon P^{*}R_{2}^{*}\gamma_{1}(\boldsymbol{x}^{0}).$$
(3.5)

При выводе (3.4) отбрасывались члены порядка  $O(\varepsilon^3)$ , поскольку именно с такой точностью были выписаны формулы (2.12), (2.15).

На данном шаге определяются моменты  $M_i^*$ . Заметим, что поведение W на бесконечности определяется быстро растущим первым слагаемым в квадратных скобках в (2.16). Значит, согласно (3.4) центр площадки контакта смещается в точку с координатами (3.5). Требуя, чтобы для W выполнялось условие

$$W(\varepsilon;\boldsymbol{\xi}) = \frac{\varepsilon^2 P^*}{8\pi D} |\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|^2 \ln \frac{|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|}{r_0/\varepsilon} + O\left(\ln \frac{|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|}{r_0/\varepsilon}\right), \qquad |\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c| \to \infty, \tag{3.6}$$

приходим к следующим равенствам:

$$M_1^* = P^* \xi_2^c, \qquad M_2^* = -P^* \xi_1^c. \tag{3.7}$$

С учетом (3.5), (3.7), (2.13) заключаем, что  $M_i$  порядка  $O(\varepsilon^3)$ . Наконец, возвращаясь к реальному масштабу, согласно (1.6), (2.7), (2.8) найдем

$$x_1^c = x_1^0 + PR_1\gamma_2(\boldsymbol{x}^0), \qquad x_2^c = x_2^0 - PR_2\gamma_1(\boldsymbol{x}^0). \tag{3.8}$$

На основе результатов [7] построим решение модельной задачи (3.1)–(3.3), (3.6). Введем комплексную переменную  $z = \xi_1 - \xi_1^c + i(\xi_2 - \xi_2^c)$ . Так как в правой части (3.4) присутствует многочлен второй степени, область контакта  $\Sigma^*$  оказывается эллиптической, причем ее дополнение до расширенной комплексной плоскости представляет собой образ внешности единичного круга при конформном отображении

$$z = \omega(\zeta), \qquad \omega(\zeta) = c^*(\zeta + m\zeta^{-1}); \tag{3.9}$$

$$c^* = \frac{r_0}{\varepsilon} \exp\left\{-\frac{4\pi D}{\varepsilon^2 P^*} \frac{R_1^* + R_2^*}{2R_1^* R_2^*} - 4\pi D[\gamma_{11}(\boldsymbol{x}^0) + \gamma_{22}(\boldsymbol{x}^0)] - 1\right\};$$
(3.10)

$$m = \frac{8\pi D}{\varepsilon^2 P^*} \frac{R_1^* - R_2^*}{2R_1^* R_2^*} + 8\pi D[\gamma_{22}(\boldsymbol{x}^0) - \gamma_{11}(\boldsymbol{x}^0)].$$
(3.11)

Согласно формуле Гурса внутреннее асимптотическое представление (2.14) запишем в виде

$$w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) = \varepsilon(\delta_0^* - \Phi^*(\boldsymbol{\xi})) + \varepsilon \operatorname{Re}\left[\bar{z}\varphi(z) + \chi(z)\right].$$
(3.12)

Для производных комплексных потенциалов имеем следующие выражения [7]:

$$\varphi'[\omega(\zeta)] = \frac{\varepsilon^2 P^*}{8\pi D} \ln \zeta, \qquad \chi''[\omega(\zeta)] = -\frac{\varepsilon^2 P^*}{8\pi D} \frac{1+m\zeta^2}{\zeta^2 - m}.$$
(3.13)

Согласно равенству

$$\varphi[\omega(\zeta)] = \int \varphi'[\omega(\zeta)] \frac{d\omega(\zeta)}{d\zeta} d\zeta$$

с учетом (3.9), (3.13) находим

$$\varphi[\omega(\zeta)] = \frac{\varepsilon^2 P^*}{8\pi D} c^* \left[ \left( \zeta + \frac{m}{\zeta} \right) \ln \zeta - \zeta + \frac{m}{\zeta} \right].$$
(3.14)

В результате двух операций интегрирования из второй формулы (3.13) выводим

$$\chi[\omega(\zeta)] = \frac{\varepsilon^2 P^*}{8\pi D} (c^*)^2 \left[ (1+m^2) \ln \zeta - \frac{m}{2} \left( \zeta^2 - \frac{1}{\zeta^2} \right) \right] + C.$$
(3.15)

Постоянная интегрирования в (3.15) определяется из условия обращения в нуль на контуре  $\partial \Sigma^*$  площадки контакта (при  $|\zeta| = 1$ ) второго слагаемого в (3.12) и равна C = $\varepsilon^2 P^* (8\pi D)^{-1} (c^*)^2 (1-m^2).$ 

4. Зависимость перемещения штампа от действующей на него силы. Подставив (3.14), (3.15) в (3.12), исследуем поведение  $w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi})$  при  $|\boldsymbol{\xi}| \to \infty$ . После несложных вычислений приходим к соотношению

$$w(\varepsilon; \boldsymbol{\xi}) = \varepsilon \delta_0^* - \varepsilon \left( \frac{\xi_1^2}{2R_1^*} + \frac{\xi_2^2}{2R_2^*} \right) + \frac{\varepsilon^3 P^*}{8\pi D} |\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|^2 \ln \frac{|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|}{r_0/\varepsilon} + \varepsilon \sum_{i=1}^2 \left( \frac{1}{2R_i^*} + \varepsilon^2 P^* \gamma_{ii}(\boldsymbol{x}^0) \right) (\xi_i - \xi_i^c)^2 + \frac{\varepsilon^3 P^*}{8\pi D} (c^*)^2 (1 + m^2) \ln \frac{|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|}{c^*} + \frac{\varepsilon^3 P^*}{8\pi D} (c^*)^2 m \frac{(\xi_1 - \xi_1^c)^2 - (\xi_2 - \xi_2^c)^2}{|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|^2} + \frac{\varepsilon^3 P^*}{8\pi D} (c^*)^2 \left( 1 - \frac{m^2}{2} \right) + O(|\boldsymbol{\xi}|^{-1}), \quad |\boldsymbol{\xi}| \to \infty.$$
(4.1)

Сопоставим разложение (4.1) с (2.12). Во-первых, при использовании метода сращиваемых разложений наличие в (4.1)  $\ln (|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|/c^*)$  приводит к необходимости уточнения внешнего асимптотического представления (2.6) соответствующим сингулярным решением. Однако согласно (3.10) величина  $\varepsilon c^*/r_0$  оказывается экспоненциально малой при  $\varepsilon \to 0$ . В то же

время, так как 
$$|\boldsymbol{\xi} - \boldsymbol{\xi}^c|^2 = |\boldsymbol{\xi}|^2 - 2\sum_{i=1}^{2} \xi_i \xi_i^c + |\boldsymbol{\xi}^c|^2$$
, в разложение третьего слагаемого в правой

части (4.1) входит член  $\varepsilon^3 P^*(8\pi D)^{-1} \varepsilon^2 (P^*)^2 [(R_1^*)^2 \gamma_2(\boldsymbol{x}^0)^2 + (R_2^*)^2 \gamma_1(\boldsymbol{x}^0)^2] \ln(\varepsilon |\boldsymbol{\xi}|/r_0).$ Таким образом, указанное сингулярное решение бигармонического уравнения с лога-

рифмической особенностью должно иметь коэффициент порядка  $O(\varepsilon^5)$  и, следовательно, не влияет на разложение (2.12).

Во-вторых, в области сращивания  $\sqrt{\varepsilon} d_0/2 \leqslant |\boldsymbol{x} - \boldsymbol{x}^0| \leqslant \sqrt{\varepsilon} d_0$  (или, в растянутых координатах,  $d_0/(2\sqrt{\varepsilon}) \leq |\boldsymbol{\xi}| \leq d_0/\sqrt{\varepsilon}$ ) будет выполняться соотношение  $v(\boldsymbol{x}) - w(\varepsilon; \varepsilon^{-1}(\boldsymbol{x} - v))$  $(x^0) = O(\varepsilon^2 \sqrt{\varepsilon})$  при  $\varepsilon \to 0$ , если будет выполнено условие

$$\varepsilon P^* \gamma(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0) + \varepsilon^2 \sum_{i=1}^2 M_i^* \gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0) = \varepsilon \delta_0^* + \varepsilon \sum_{i=1}^2 \frac{1}{2R_i^*} \, (\xi_i^c)^2. \tag{4.2}$$

С учетом (1.6), (2.7) и зависимостей (3.5) и (3.7) уравнение (4.2), связывающее силу P, действующую на штамп, с его перемещением  $\delta_0$ , запишем в окончательной форме

$$P\gamma(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}^{0}) - P^{2}k(R_{1},R_{2};\boldsymbol{x}^{0}) = \delta_{0},$$

$$k(R_{1},R_{2};\boldsymbol{x}^{0}) = \sum_{i=1}^{2} R_{3-i}\gamma_{i}(\boldsymbol{x}^{0}) \Big[\gamma^{(i)}(\boldsymbol{x}^{0};\boldsymbol{x}^{0}) + \frac{1}{2}\gamma_{i}(\boldsymbol{x}^{0})\Big].$$
(4.3)

~

С той же точностью, с которой было получено уравнение (4.3), обратную зависимость можно представить в виде

$$P = \frac{\delta_0}{\gamma(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0)} + \frac{\delta_0^2}{\gamma(\boldsymbol{x}^0; \boldsymbol{x}^0)^3} k(R_1, R_2; \boldsymbol{x}^0).$$
(4.4)

При  $\gamma_{12}(\boldsymbol{x}^0) = \gamma_{21}(\boldsymbol{x}^0) \neq 0$  справедливы формулы (3.5), (3.8) и (3.10), (3.11) для координат центра пятна контакта и его размеров, выражения (3.7) для моментов, действующих на штамп, соотношения (4.2)–(4.4) между силой и перемещением. При этом эллиптическая площадка контакта оказывается повернутой относительно координатных осей на некото-

рый угол  $\varphi$ . Если  $R_1^* = R_2^*$ , то  $\varphi$  определяется квадратичной формой  $\sum_{i,j=1}^{2} \gamma_{ij}(\boldsymbol{x}^0)\xi_i\xi_j$ . Если,

например,  $R_1^* > R_2^*$ , то с точностью до членов порядка  $\varepsilon^3$  (с этой погрешностью получена формула (3.4))

$$\varphi = -\varepsilon^2 \frac{2R_1^* R_2^*}{R_1^* - R_2^*} P^* \gamma_{12}(\boldsymbol{x}^0).$$
(4.5)

Согласно (2.8), (3.10), (3.11) в реальных координатах эллиптическое пятно контакта имеет полуоси c(1+m) и c(1-m), причем

$$c = r_0 \exp\left\{-\frac{4\pi D}{P} \frac{R_1 + R_2}{2R_1 R_2} - 4\pi D[\gamma_{11}(\boldsymbol{x}^0) + \gamma_{22}(\boldsymbol{x}^0)] - 1\right\};$$
(4.6)

$$m = \frac{8\pi D}{P} \frac{R_1 - R_2}{2R_1 R_2} + 8\pi D[\gamma_{22}(\boldsymbol{x}^0) - \gamma_{11}(\boldsymbol{x}^0)].$$
(4.7)

Формулы (4.6), (4.7) обобщают результаты, полученные Л. А. Галиным [7]. Для защемленной круговой пластинки  $\gamma_{11}(0) = \gamma_{22}(0) = -(16\pi D)^{-1}$  и соотношения (4.6), (4.7) совпадают с формулами в [7].

Отметим, что предположение о защемлении края пластинки сделано только для простоты изложения. Например, для пластинки со свободно опертым краем  $\gamma_{11}(0) = \gamma_{22}(0) = -(16\pi D)^{-1}(3+\nu)(1+\nu)^{-1}$ , где  $\nu$  — коэффициент Пуассона.

Заключение. Дальнейшее усложнение конструкции асимптотики (см. п. 4) приводит к отклонению формы площадки от эллиптической. Асимптотика области контакта изучалась в [5, 15].

Следует отметить, что в случае  $R_1^* \neq R_2^*$  величина m (см. формулу (3.11)) не ограничена при уменьшении  $\varepsilon$ , хотя по своему геометрическому смыслу по модулю не должна быть больше единицы. Этот парадокс можно, по-видимому, объяснить тем, что с увеличением различия между радиусами кривизны  $R_1$  и  $R_2$  площадка контакта переходит от вытянутой узкой эллиптической области к отрезку. Заметим, что задача о защемлении бесконечной упругой пластинки вдоль линии обсуждается в [9, § 8.7].

Из формул (3.8), (4.5)–(4.7) следует, что параметры пятна контакта зависят от размеров и формы пластинки, а также от положения центра штампа.

Автор выражает благодарность С. А. Назарову за полезные обсуждения.

## ЛИТЕРАТУРА

- 1. Дюво Г., Лионс Ж.-Л. Неравенства в механике и физике. М.: Наука, 1980.
- Кравчук А. С. Вариационные и квазивариационные неравенства в механике. М.: Изд-во Моск. акад. приборостроения и информатики, 1997.

- 3. Головински Р., Лионс Ж.-Л., Тремольер Р. Численное исследование вариационных неравенств. М.: Мир, 1979.
- Ковтуненко В. А. Метод численного решения задачи о контакте упругой пластины с препятствием // ПМТФ. 1994. Т. 35, № 5. С. 142–146.
- 5. Назаров С. А. О возмущениях решений задачи Синьорини для скалярного уравнения второго порядка // Мат. заметки. 1990. Т. 47, № 1. С. 115–126.
- 6. **Хлуднев А. М.** Контактная задача для пологой оболочки с трещиной // Прикл. математика и механика. 1995. Т. 59, № 2. С. 318–326.
- 7. Галин Л. А. Контактные задачи теории упругости. М.: Гостехтеоретиздат, 1953.
- 8. Розенберг Л. А. О давлении твердого тела на пластинку // Инж. сб. 1955. Т. 21. С. 151–155.
- 9. Григолюк Э. И., Толкачев В. М. Контактные задачи теории пластин и оболочек. М.: Машиностроение, 1980.
- 10. Черепанов Г. П. Давление твердого тела на пластины и мембраны // Прикл. математика и механика. 1965. Т. 29, № 2. С. 282–290.
- 11. **Ильин А. М.** Согласование асимптотических разложений решений краевых задач. М.: Наука, 1989.
- 12. Аргатов И. И. Вдавливание штампа в форме эллиптического параболоида в плоскую границу упругого тела // Прикл. математика и механика. 1999. Т. 63, № 4. С. 671–679.
- Campbell A., Nazarov S. A. Une justification de la méthode de raccordement des développements asymptotiques appliquée a un probléme de plaque en flexion. Estimation de la matrice d'impédance // J. Math. Pures Appl. 1997. V. 76. P. 15–54.
- 14. Полиа Г., Сегё Г. Задачи и теоремы из анализа. М.: Наука, 1978. Т. 2.
- 15. Аргатов И. И., Назаров С. А. Асимптотическое решение задачи Синьорини с препятствием на тонком продолговатом множестве // Мат. сб. 1996. Т. 187, № 10. С. 3–32.

Поступила в редакцию 11/Х 1999 г.