УДК 532.51

ВОЛНОВЫЕ РЕЖИМЫ НА ПЛЕНКЕ НЕЛИНЕЙНО-ВЯЗКОЙ ЖИДКОСТИ, СТЕКАЮЩЕЙ ПО ВЕРТИКАЛЬНОЙ ПЛОСКОСТИ

О. Ю. Цвелодуб, В. Ю. Шушеначев

Институт теплофизики им. С. С. Кутателадзе СО РАН, 630090 Новосибирск E-mail: tsvel@itp.nsc.ru

Рассматривается течение тонкой пленки нелинейно-вязкой жидкости, тензор напряжения которой моделируется степенным законом, стекающей по вертикальной стенке в поле тяжести. Для случая малых расходов в длинноволновом приближении получено уравнение, описывающее эволюцию возмущений поверхности. Найдена область линейной устойчивости тривиального решения, аналитически получены слабонелинейные стационарно-бегущие решения данного уравнения. Показано, как происходит ветвление семейств решений в особой точке нейтральной кривой.

Ключевые слова: реологическая жидкость, степенной закон, стекающая пленка, эволюционное уравнение.

1. Постановка задачи. Течения тонких пленок жидкости в поле тяжести привлекают внимание исследователей уже более полувека. Этот интерес вызван, в частности, широким использованием таких течений в различных технологических процессах.

В данной работе рассматривается течение пленки неньютоновской жидкости по вертикальной стенке в поле тяжести. В качестве реологического соотношения используется одна из наиболее известных моделей нелинейно-вязких жидкостей — модель степенной жидкости. Как известно, она достаточно хорошо описывает жидкости как с псевдопластическими, так и с дилатантными свойствами. Основной целью работы является получение модельного уравнения, позволяющего исследовать волновые режимы течения таких реологических пленок.

Рассмотрим течение тонкой пленки нелинейно-вязкой жидкости по вертикальной плоскости в поле тяжести. Схема течения и принятая система координат показаны на рис. 1.

Система уравнений Навье — Стокса и неразрывности, описывающая движение такой пленки, имеет вид

$$\frac{\partial \boldsymbol{u}}{\partial t} + (\boldsymbol{u}\nabla)\boldsymbol{u} = -\frac{\nabla p}{\rho} + \boldsymbol{g} + \frac{1}{\rho} \operatorname{Div} \tau,$$

div $\boldsymbol{u} = 0,$ (1)

где g — ускорение свободного падения; ρ — плотность жидкости; Div τ — дивергенция тензора напряжений. Реология жидкости моделируется степенным законом, инвариантная форма которого имеет вид [1]

$$\tau_{ik} = 2\mu_n (2D_{kl}D_{kl})^{(n-1)/2}D_{ik}, \qquad D_{ik} = \frac{1}{2} \left[\frac{\partial u_i}{\partial x_k} + \frac{\partial u_k}{\partial x_i}\right].$$

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (код проекта 04-01-00183) и Сибирского отделения РАН (интеграционная программа № 4.2-04).



Рис. 1. Схема течения

Здесь τ_{ik} — тензор напряжений; D_{ik} — тензор скоростей деформаций. Постоянная μ_n — показатель консистенции жидкости, параметр n характеризует степень неньютоновского поведения.

Чем больше n отличается от единицы, тем отчетливее проявляется аномалия вязкости в такой среде [2]. Значениям 0 < n < 1 отвечают псевдопластические жидкости, кажущаяся вязкость которых убывает с ростом скоростей сдвига, а значениям n > 1 дилатантные жидкости, у которых кажущаяся вязкость с ростом скоростей сдвига увеличивается.

При любых расходах жидкости задача (1) допускает решения с плоской свободной поверхностью $h(x, z, t) = h_0$, удовлетворяющие условиям прилипания на твердой стенке и отсутствию касательных напряжений на свободной границе. В этом случае профиль скорости течения имеет вид

$$U(y) = U_0 \left[1 - \left(1 - \frac{y}{h_0} \right)^{(n+1)/n} \right], \qquad U_0 = \frac{n}{n+1} \left(\frac{\rho g}{\mu_n} \right)^{1/n} h_0^{(n+1)/n}.$$
 (2)

Однако даже при малых расходах течение (2) вследствие неустойчивости может стать волновым. Для описания таких режимов запишем уравнения движения в безразмерном виде. Пусть L — характерный продольный размер возмущения. Тогда, используя L/U_0 , U_0 , $\rho g h_0$ как масштабы времени, скорости и давления, а L и h_0 — масштабы в направлениях x, z и y соответственно, запишем уравнения движения для пленки в виде (знаки обезразмеривания опускаем):

$$\varepsilon \frac{\partial u}{\partial t} + \varepsilon u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} + \varepsilon w \frac{\partial u}{\partial z} = \frac{1}{\mathrm{Fr}} \left(1 - \varepsilon \frac{\partial p}{\partial x} \right) + \frac{1}{\mathrm{Re}} \left(\varepsilon \frac{\partial \tau_{xx}}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{xy}}{\partial y} + \varepsilon \frac{\partial \tau_{xz}}{\partial z} \right),$$

$$\varepsilon \frac{\partial v}{\partial t} + \varepsilon u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} + \varepsilon w \frac{\partial v}{\partial z} = -\frac{1}{\mathrm{Fr}} \frac{\partial p}{\partial y} + \frac{1}{\mathrm{Re}} \left(\varepsilon \frac{\partial \tau_{yx}}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{yy}}{\partial y} + \varepsilon \frac{\partial \tau_{yz}}{\partial z} \right),$$

$$\varepsilon \frac{\partial w}{\partial t} + \varepsilon u \frac{\partial w}{\partial x} + v \frac{\partial w}{\partial y} + \varepsilon w \frac{\partial w}{\partial z} = -\frac{\varepsilon}{\mathrm{Fr}} \frac{\partial p}{\partial z} + \frac{1}{\mathrm{Re}} \left(\varepsilon \frac{\partial \tau_{zx}}{\partial x} + \frac{\partial \tau_{zy}}{\partial y} + \varepsilon \frac{\partial \tau_{zz}}{\partial z} \right),$$

$$\varepsilon \frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \varepsilon \frac{\partial w}{\partial z} = 0.$$
(3)

Динамические граничные условия на твердой (y=0)и свободной (y=h(x,z,t))границах имеют вид

$$u = v = w = 0, \qquad y = 0,$$

$$(p - p_0 - \operatorname{We}(K_1 + K_2))n_i - (\operatorname{Fr}/\operatorname{Re})\tau_{ik}n_k = 0, \qquad y = h(x, z, t).$$
(4)

Здесь u, v, w — компоненты скорости вдоль осей x, y и z соответственно; p — давление в жидкости; p_0 — внешнее давление (без ограничения общности в дальнейшем его можно полагать равным нулю); n_i — компоненты вектора нормали:

$$\boldsymbol{n} = (-\varepsilon h_x, 1, -\varepsilon h_z) / \sqrt{1 + \varepsilon^2 h_x^2 + \varepsilon^2 h_z^2};$$

K_i — безразмерные главные кривизны свободной поверхности:

$$K_1 + K_2 = \frac{(1 + \varepsilon^2 h_x^2)\varepsilon h_{zz} - 2\varepsilon^3 h_x h_z h_{xz} + (1 + \varepsilon^2 h_z^2)\varepsilon h_{xx}}{(1 + \varepsilon^2 h_x^2 + \varepsilon^2 h_z^2)^{3/2}}$$

(здесь и ниже индексы у h означают дифференцирование по соответствующей переменной); τ_{ik} — компоненты тензора напряжений:

$$\tau_{xx} = 2I^{(n-1)/2} \varepsilon \frac{\partial u}{\partial x}, \qquad \tau_{yy} = 2I^{(n-1)/2} \frac{\partial v}{\partial y}, \qquad \tau_{zz} = 2I^{(n-1)/2} \varepsilon \frac{\partial w}{\partial z},$$

$$\tau_{xy} = \tau_{yx} = I^{(n-1)/2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \varepsilon \frac{\partial v}{\partial x}\right), \qquad \tau_{xz} = \tau_{zx} = I^{(n-1)/2} \varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x}\right), \qquad (5)$$

$$\tau_{yz} = \tau_{zy} = I^{(n-1)/2} \left(\varepsilon \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y}\right),$$

где *I* — второй инвариант тензора скоростей деформаций:

$$I = 2\left[\varepsilon^2 \left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial y}\right)^2 + \varepsilon^2 \left(\frac{\partial w}{\partial z}\right)^2\right] + \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \varepsilon \frac{\partial v}{\partial x}\right)^2 + \varepsilon^2 \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x}\right)^2 + \left(\varepsilon \frac{\partial v}{\partial x} + \frac{\partial w}{\partial y}\right)^2.$$

В (3)–(5) в качестве параметров входят: $\varepsilon = h_0/L$, число Рейнольдса $\text{Re} = \rho h_0^n/(\mu_n U_0^{n-2})$, число Фруда $\text{Fr} = U_0^2/(g h_0)$, число Вебера $\text{We} = \sigma/(\rho g h_0^2)$.

На свободной границе выполняется также кинематическое условие

$$\varepsilon \left(\frac{\partial h}{\partial t} + u \frac{\partial h}{\partial x} + w \frac{\partial h}{\partial z}\right) = v, \qquad y = h(x, z, t).$$
(6)

Используя (2), нетрудно показать, что при произведенном выборе характерных масштабов справедливо соотношение

$$\operatorname{Re} = ((n+1)/n)^n \operatorname{Fr}$$

В дальнейшем ограничимся рассмотрением длинноволновых возмущений, полагая, что $\varepsilon \ll 1$ и числа Рейнольдса достаточно малы — $\mathrm{Re} \approx 1$.

Для применения метода многих масштабов (см. [3]) введем набор быстрых и медленных времен и новые функции:

$$\tau_m = \varepsilon^m t, \qquad m = 0, 1, 2, \dots,$$

$$u = U + \varepsilon u', \qquad v = \varepsilon^2 v', \qquad w = \varepsilon^2 w', \qquad p = p_0 + \varepsilon p', \qquad h = 1 + \varepsilon h'.$$
(7)

Пренебрегая членами порядка ε^2 и выше и перенося граничные условия со свободной поверхности на ее невозмущенный уровень (т. е. разлагая все функции по степеням $\varepsilon h'$), приходим к системе (штрихи у возмущенных величин опускаем):

$$\varepsilon \left(\frac{\partial u}{\partial \tau_0} + U \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{dU}{dy} + \frac{1}{\mathrm{Fr}} \frac{\partial p}{\partial x}\right) = \\ = \frac{n}{\mathrm{Re}} \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-1}\right) + (n-1) \frac{\varepsilon}{\mathrm{Re}} \frac{\partial}{\partial y} \left(\left[n \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y}\right)^2\right] \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-2}\right),$$

со следующими граничными условиями:

$$u = v = w = 0, \qquad y = 0,$$

$$0 = \left(nu_y \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-1} - \left(\frac{n+1}{n}\right)^n h\right) + \varepsilon \left(nh \frac{\partial}{\partial y} \left[u_y \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-1}\right] + \left(n-1\right) \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-2} \left[n \left(\frac{\partial u}{\partial y}\right)^2 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial w}{\partial y}\right)^2\right]\right), \qquad y = 1,$$

$$\varepsilon \left(p + \varepsilon \frac{\partial p}{\partial y} h - \operatorname{We} \varepsilon^2 \Delta h\right) = 2 \frac{\operatorname{Fr}}{\operatorname{Re}} \varepsilon^2 \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-1} \frac{\partial v}{\partial y}, \qquad y = 1,$$
(9)

$$0 = \left(w_y \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-1}\right) + \varepsilon \left(h \frac{\partial}{\partial y} \left[w_y \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-1}\right] + (n-1) \left(\frac{dU}{dy}\right)^{n-2} \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial w}{\partial y}\right), \qquad y = 1.$$

В условии (9) $\Delta = \partial^2/\partial x^2 + \partial^2/\partial z^2$ — оператор Лапласа. Здесь оставлены члены более высокого порядка по ε , так как для тонких пленок многих жидкостей значения We обычно велики, поэтому полагаем, что We $\gg 1$, We $\varepsilon^2 \approx 1$.

Кинематическое условие (6) теперь принимает вид

$$v + \varepsilon \frac{\partial v}{\partial y} h = h_{\tau_0} + \varepsilon h_{\tau_1} + h_x + \varepsilon u h_x + \varepsilon w h_z, \qquad y = 1.$$
⁽¹⁰⁾

Решение задачи (8), (9) ищем в виде рядов по ε

$$(u, v, p, h) = \sum_{m=0}^{\infty} \varepsilon^m (u^m, v^m, p^m, h^m).$$
(11)

Приравнивая в исходной системе коэффициенты при одинаковых степенях ε к нулю, из уравнений для нулевого порядка нетрудно получить выражения

$$u^{0}(x, y, z, t) = \frac{n+1}{n} (1 - (1 - y)^{1/n})h^{0},$$

$$v^{0}(x, y, z, t) = -\frac{n+1}{n} \Big[y + \frac{n}{n+1} ((1 - y)^{(n+1)/n} - 1) \Big] h^{0}_{x},$$

$$w^{0}(x, y, z, t) = 0, \qquad p^{0} \big|_{y=1} = \operatorname{We} \varepsilon^{2} \Delta h^{0}.$$

(12)

Подставляя (12) в (10), получим уравнение, описывающее поведение возмущений в первом приближении, а именно

$$h_{\tau_0} + c_0 h_x = 0, \qquad c_0 = (n+1)/n.$$

Отсюда следует, что в этом приближении все возмущения распространяются с постоянной скоростью, в c_0 раз большей скорости течения на свободной плоской границе, т. е.

$$h = h(\xi), \qquad \xi = x - c_0 \tau_0.$$

Рассмотрев очередное приближение, после громоздких, но несложных вычислений получаем выражения для следующих членов рядов (11):

$$u^{1}(x, y, z, t) = c_{0}^{1-n} \Big(c_{0}^{n} h^{1} [1 - (1 - y)^{1/n}] - \frac{1}{2(2n+1)} \Big(1 - z)^{(2n+2)/n} - \frac{3n+2}{2(2n+2)} \Big] h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big[h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big] h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big[h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big] h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big] h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big[h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big] h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big] h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big[h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big] h_{x}^{0} + \frac{1}{2(2n+2)} \Big]$$

Здесь

$$I_1 = y + \frac{n}{n+1} \left[(1-y)^{(n+1)/n} - 1 \right],$$

$$I_{2} = \frac{n}{2n+1} \left[1 - (1-y)^{(2n+1)/n} \right] - \frac{n^{2}}{2(2n+1)(3n+2)} \left[1 - (1-y)^{(3n+2)/n} \right] - \frac{3n+2}{2(2n+1)} y,$$

$$I_{3} = \frac{n}{2n+1} \left[1 - (1-y)^{(2n+1)/n} \right] - y, \qquad I_{4} = y + n \left[(1-y)^{1/n} - 1 \right].$$

Подставляя (13) в формулу (10), получаем нелинейное уравнение для определения h

$$h_{\tau_1} + 2\frac{c_0}{n}hh_x + \frac{2(n+1)^2c_0^{1-n}}{n(2n+1)(3n+2)}\operatorname{Re}h_{xx} + \frac{c_0^{1-n}}{2n+1}\frac{\operatorname{Re}}{\operatorname{Fr}}\operatorname{We}\varepsilon^2(\Delta h_{xx} + n\Delta h_{zz}) = 0.$$
(14)

Это уравнение описывает эволюцию пространственных возмущений на вертикальной пленке степенной жидкости в системе отсчета, движущейся со скоростью c_0 относительно стенки.

С помощью замен

$$h = aH, \qquad x_1 = bx, \qquad z_1 = bz, \qquad \tau = dt,$$
 (15)

где

$$a = \frac{4(n+1)^3 c_0^{-n}}{(2n+1)(3n+2)} \operatorname{Re} \sqrt{\frac{2 \operatorname{Fr}}{n(3n+2) \operatorname{We} \varepsilon^2}},$$

$$b = (n+1) \sqrt{\frac{2 \operatorname{Fr}}{n(3n+2) \operatorname{We} \varepsilon^2}}, \qquad d = \frac{4(n+1)^4 c_0^{1-n}}{n^2 (2n+1)(3n+2)^2} \frac{\operatorname{Re} \operatorname{Fr}}{\operatorname{We} \varepsilon^2},$$

уравнение (14) преобразуется к виду

$$\frac{\partial H}{\partial \tau} + 4H \frac{\partial H}{\partial x} + \frac{\partial^2 H}{\partial x^2} + \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right) \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + n \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right) H = 0.$$
(16)

Преобразования (15), в частности, означают, что используемый в разложении малый параметр ε равен

$$\varepsilon = \sqrt{\frac{2(n+1)^2}{n(3n+2)c_0^n} \frac{\text{Re}}{\text{We}}}$$
(17)



Рис. 2. Нейтральные кривые при различных значениях параметра *n*

и, соответственно, характерный продольный размер возмущений определяется равенством

$$L = \sqrt{\frac{n(3n+2)c_0^n}{2(n+1)^2}} \frac{\text{We}}{\text{Re}} h_0.$$

Как видно из (17), предположение о длинноволновости рассматриваемых возмущений будет выполняться, как и в случае ньютоновских жидкостей, для больших значений числа Вебера.

Для случая плоских возмущений уравнение (16) совпадает с уравнением, описывающим волны на поверхности пленки ньютоновской жидкости [4]:

$$\frac{\partial H}{\partial \tau} + 4H \frac{\partial H}{\partial x} + \frac{\partial^2 H}{\partial x^2} + \frac{\partial^4 H}{\partial x^4} = 0.$$
(18)

В настоящее время оно широко известно как уравнение Курамото — Сивашинского (К-С). Уравнение К-С достаточно подробно исследовано, известны многие его решения (см., например, [5, 6]). При n = 1 уравнение (16) переходит в уравнение из работы [7], описывающее пространственные волны для ньютоновской жидкости.

Уравнение (16) является типичным примером модельных уравнений, возникающих при исследовании эволюции возмущений в активно-диссипативных средах. Действительно, линейный анализ устойчивости тривиального решения H = 0 показывает, что оно неустойчиво относительно возмущений вида $\exp[i\alpha(x - c\tau) + i\beta z]$ с компонентами волнового вектора (α, β) , лежащими внутри области, ограниченной нейтральной кривой

$$n\beta^4 + (n+1)\alpha^2\beta^2 + \alpha^4 - \alpha^2 = 0.$$
 (19)

Такие возмущения экспоненциально нарастают (а возмущения с волновыми числами, лежащими вне области, ограниченной кривой (19), затухают). За счет действия нелинейных эффектов дальнейший рост неустойчивых возмущений прекращается, в результате чего могут сформироваться установившиеся стационарно-бегущие режимы. Графики кривых (19) для нескольких n представлены на рис. 2.

2. Аналитические результаты. Очевидно, что уравнение (16) имеет решения, распространяющиеся под углом к направлению течения невозмущенного потока (к оси *x*). Действительно, с помощью замен

$$\xi_1 = a_1(x+b_1z), \qquad t_1 = a_1^2\tau, \qquad a_1^4 = 1/((1+b_1^2)(1+nb_1^2)), \qquad H_1 = a_1H(t_1,\xi_1),$$

уравнение (16) преобразуется в уравнение (18). Отсюда следует, что уравнение (16) имеет решения в виде плоских волн, распространяющихся под углом к оси x, тангенс которого удовлетворяет соотношению tg $\psi = b_1$. Таким образом, эти, фактически одномерные, решения получаются простым пересчетом решений уравнения K-C, поэтому в дальнейшем ограничимся исследованием решений уравнения (16), бегущих вдоль потока.

Для стационарно-бегущих решений $H = H(\xi, z), \xi = x - ct$ уравнение (16) переходит в

$$-c\frac{\partial H}{\partial\xi} + 4H\frac{\partial H}{\partial\xi} + \frac{\partial^2 H}{\partial\xi^2} + \left(\frac{\partial^2}{\partial\xi^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right)\left(\frac{\partial^2}{\partial\xi^2} + n\frac{\partial^2}{\partial z^2}\right)H = 0.$$
 (20)

Будем рассматривать периодические решения уравнения (20) с волновыми числами α , β в ξ - и *z*-направлениях соответственно.

Так как уравнение (20) инвариантно относительно преобразований

$$\begin{split} H &\to H + {\rm const}, \qquad c \to c + 4 \, {\rm const}, \\ H &\to -H, \qquad c \to -c, \qquad \xi \to -\xi, \end{split}$$

в дальнейшем ограничимся только симметричными по z решениями

$$H(\xi, z) = H(\xi, -z),$$
 (21)

для которых выполнено следующее условие нормировки:

$$c \ge 0, \qquad \int_{0}^{\lambda_z} \int_{0}^{\lambda_{\xi}} H(\xi, z) \, d\xi \, dz = 0, \qquad \lambda_{\xi} = \frac{2\pi}{\alpha}, \qquad \lambda_z = \frac{2\pi}{\beta}. \tag{22}$$

На плоскости (α, β) пространственные периодические решения уравнения (20) бесконечно малой амплитуды ответвляются от тривиального решения по кривой (19). Логично предположить, что решения малой, но конечной амплитуды существуют в окрестности этой кривой. Поэтому для волновых чисел из этой окрестности будем искать решение в виде ряда по малому параметру ϵ

$$H = \epsilon H_1 + \epsilon^2 H_2 + \dots, \qquad c = \epsilon c_1 + \epsilon^2 c_2 + \dots$$
(23)

Следуя [3], введем набор быстрых и медленных переменных

$$\xi_m = \epsilon^m \xi, \qquad z_m = \epsilon^m z, \qquad m = 0, 1, 2, \dots$$

Тогда операции дифференцирования в (20) представляются в виде

$$\frac{\partial}{\partial\xi} = \frac{\partial}{\partial\xi_0} + \epsilon \frac{\partial}{\partial\xi_1} + \epsilon^2 \frac{\partial}{\partial\xi_2} + \dots,$$

$$\frac{\partial^2}{\partial\xi^2} = \frac{\partial^2}{\partial\xi_0^2} + 2\epsilon \frac{\partial^2}{\partial\xi_0 \partial\xi_1} + \epsilon^2 \Big(\frac{\partial^2}{\partial\xi_1^2} + 2\frac{\partial^2}{\partial\xi_0 \partial\xi_2}\Big) + \dots,$$

$$\frac{\partial}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial z_0} + \epsilon \frac{\partial}{\partial z_1} + \epsilon^2 \frac{\partial}{\partial z_2} + \dots,$$

$$\frac{\partial^2}{\partial z^2} = \frac{\partial^2}{\partial z_0^2} + 2\epsilon \frac{\partial^2}{\partial z_0 \partial z_1} + \epsilon^2 \Big(\frac{\partial^2}{\partial z_1^2} + 2\frac{\partial^2}{\partial z_0 \partial z_2}\Big) + \dots,$$

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}\right) \Big(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + n\frac{\partial^2}{\partial z^2}\Big) = \Big[\frac{\partial^4}{\partial\xi_0^4} + (n+1)\frac{\partial^4}{\partial\xi_0^2 \partial z_0^2} + n\frac{\partial^4}{\partial z_0^4}\Big] + \epsilon \Big[4\frac{\partial^4}{\partial\xi_0^3 \partial\xi_1} + 4n\frac{\partial^4}{\partial z_0^3 \partial z_1} + (2n+2)\frac{\partial^4}{\partial\xi_0^2 \partial z_0 \partial z_1} + (2n+2)\frac{\partial^4}{\partial z_0^2 \partial\xi_0 \partial\xi_1}\Big] +$$

$$+ \epsilon^{2} \Big[4 \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0} \partial \xi_{1}} + n \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0} \partial z_{1}} \Big) \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0} \partial \xi_{1}} + \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0} \partial z_{1}} \Big) + \\ + \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0}^{2}} + n \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0}^{2}} \Big) \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{1}^{2}} + 2 \frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0} \partial \xi_{2}} + \frac{\partial^{2}}{\partial z_{1}^{2}} + 2 \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0} \partial z_{2}} \Big) + \\ + \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0}^{2}} + \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0}^{2}} \Big) \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{1}^{2}} + 2 \frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0} \partial \xi_{2}} + n \frac{\partial^{2}}{\partial z_{1}^{2}} + 2n \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0} \partial z_{2}} \Big) \Big] + \dots$$

Подставляя ряды (23) в (20) и собирая — с учетом (24) — члены при одинаковых степенях ϵ , получаем бесконечную систему линейных дифференциальных уравнений. Первому порядку в этой системе отвечает уравнение

$$\frac{\partial^2 H_1}{\partial \xi_0^2} + \left(\frac{\partial^2}{\partial \xi_0^2} + \frac{\partial^2}{\partial z_0^2}\right) \left(\frac{\partial^2}{\partial \xi_0^2} + n \frac{\partial^2}{\partial z_0^2}\right) H_1 = 0.$$

Требуя, чтобы решение удовлетворяло условиям (22), получаем

$$H_1 = (A e^{i\alpha\xi_0} + \bar{A} e^{-i\alpha\xi_0})(a e^{i\beta z_0} + \bar{a} e^{-i\beta z_0}),$$
(25)

где A, a — функции медленных координат; черта означает операцию комплексного сопряжения; α, β принадлежат нейтральной кривой (19). Для того чтобы искомое решение удовлетворяло требованию симметрии (21), A должно быть функцией только ξ_1, ξ_2, \ldots , а a — зависеть только от z_1, z_2, \ldots .

Второму порядку соответствует уравнение

$$-c_{1} \frac{\partial H_{1}}{\partial \xi_{0}} + 2 \frac{\partial H_{1}^{2}}{\partial \xi_{0}} + 2 \frac{\partial^{2} H_{1}}{\partial \xi_{0} \partial \xi_{1}} + 4 \Big[\frac{\partial^{4} H_{1}}{\partial^{3} \xi_{0} \partial \xi_{1}} + n \frac{\partial^{4} H_{1}}{\partial^{3} z_{0} \partial z_{1}} + \frac{n+1}{2} \frac{\partial^{4} H_{1}}{\partial^{2} \xi_{0} \partial z_{0} \partial z_{1}} + \frac{n+1}{2} \frac{\partial^{4} H_{1}}{\partial^{2} \xi_{0} \partial z_{0} \partial z_{1}} + \frac{n+1}{2} \frac{\partial^{4} H_{1}}{\partial^{2} \xi_{0} \partial \xi_{0} \partial \xi_{1}} \Big] + \frac{\partial^{2} H_{2}}{\partial \xi_{0}^{2}} + \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0}^{2}} + \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0}^{2}} \Big) \Big(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0}^{2}} + n \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0}^{2}} \Big) H_{2} = 0. \quad (26)$$

Здесь необходимо сделать следующее замечание. Определение вида A и a из рассмотрения высших приближений позволяет найти связь между поправками к компонентам волнового вектора α и β и значением модуля амплитуды первой гармоники. Но, зная, например, поправку $\Delta \alpha$ к α , можно сказать, что найдено решение вблизи другой точки на нейтральной кривой (19), у которой $\alpha_1 = \alpha + \Delta \alpha$. Поэтому можно считать, что в (25) A = const и включать ее в a. Другими словами, будем искать решения конечной амплитуды, жестко фиксируя значение α -компоненты волнового вектора. Это удается сделать почти всюду за исключением окрестностей некоторых выделенных точек. С учетом этого замечания из условия отсутствия в (26) секулярных членов следуют соотношения

$$\frac{\partial a}{\partial z_1} = 0, \qquad c_1 = 0,$$

а решение уравнения (26), удовлетворяющее условиям нормировки (22), имеет вид

$$H_2 = -\frac{i}{3\alpha} e^{i2\alpha\xi_0} (a^2 e^{i2\beta z_0} + \bar{a}^2 e^{-i2\beta z_0}) - \frac{2|a|^2 i}{\alpha(4\alpha^2 - 1)} e^{i2\alpha\xi_0} + \text{k.c.}$$
(27)

(здесь и ниже к.с. означает операцию комплексного сопряжения).



Рис. 3. Характер ветвления

Приближение третьего порядка по ϵ дает уравнение

$$-c_{2} \frac{\partial H_{1}}{\partial \xi_{0}} + 4 \frac{\partial H_{1}H_{2}}{\partial \xi_{0}} + 4 \left[n \frac{\partial^{4}H_{1}}{\partial^{3}z_{0} \partial z_{2}} + \frac{n+1}{2} \frac{\partial^{4}H_{1}}{\partial^{2}\xi_{0} \partial z_{0} \partial z_{2}} \right] + \frac{\partial^{2}H_{3}}{\partial \xi_{0}^{2}} + \left(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0}^{2}} + \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0}^{2}} \right) \left(\frac{\partial^{2}}{\partial \xi_{0}^{2}} + n \frac{\partial^{2}}{\partial z_{0}^{2}} \right) H_{3} = 0.$$
(28)

Выделяя в (28) секулярные члены и приравнивая их к нулю, получим

$$c_2 = 0, \qquad i\beta(2n\beta^2 + (n+1)\alpha^2)\frac{\partial a}{\partial z_2} - \frac{2(4\alpha^2 + 5)}{3(4\alpha^2 - 1)}a|a|^2 = 0.$$
(29)

Решение уравнения (29) имеет вид $a = a_0 e^{i\phi z_2}$.

Из двух последних соотношений следует, что поправка ϕ к компоненте волнового вектора β связана со значением амплитуды a_0 следующим образом:

$$\phi = -\frac{2(4\alpha^2 + 5)|a_0|^2}{3\alpha^2\beta(4\alpha^2 - 1)\sqrt{(n-1)^2\alpha^2 + 4n}}.$$
(30)

Как следует из (25), (27) и (30), в качестве малого параметра ϵ можно использовать само значение модуля амплитуды a_0 . Из (30) видно, что для любых значений n при $\alpha > 0,5$ поправка ϕ отрицательная. Это значит, что решения малой, но конечной амплитуды ответвляются от тривиального решения в область его линейной неустойчивости — мягкий тип ветвления. Для значений $\alpha < 0,5$ поправка ϕ положительная, т. е. ветвление происходит в область линейной устойчивости тривиального решения, — ветвление жесткого типа. Вышесказанное иллюстрирует рис. 3.

При стремлении β к нулю, а α — к единице решение (27) остается ограниченным, но значение для поправки ϕ неограниченно растет. В этой области решение можно построить, если фиксировать значения β -компоненты волнового вектора и искать поправки к α . В этой ситуации также можно построить равномерно пригодное разложение (23).

При стремлении α к 0,5 значение β стремится к

$$\beta^* = \sqrt{-\frac{n+1}{8n} + \frac{1}{8n}\sqrt{(n-1)^2 + 16n}}.$$

При этом наряду с неограниченным ростом поправки ϕ неограниченно растет и решение (27), и разложение (25), (27), (29) становится несправедливым. Это связано с тем, что для решения с волновым вектором первой гармоники из окрестности ($\alpha = 0.5, \beta^*$) волновой вектор одной из гармоник второго приближения ($2\alpha = 1, \beta = 0$) также лежит в окрестности нейтральной кривой (19). Это значит, что окрестность точки ($\alpha = 0, 5, \beta^*$) требует особого рассмотрения.

В окрестности этой точки вместо (25) следует брать выражение:

$$H_1 = A e^{i\xi_0/2} (a e^{i\beta^* z_0} + \bar{a} e^{-i\beta^* z_0}) + N e^{i\xi_0} + \text{k.c.}$$
(31)

Так как здесь выбирается вполне определенная точка на нейтральной кривой (19), то полагать в (31) A = const нельзя, необходимо считать ее функцией медленных координат ξ_m , $m = 1, 2, \ldots$

Из приближения второго порядка для H_2 в этом случае имеем выражение

$$H_{2} = A_{1} e^{i\alpha\xi_{0}} (a^{2} e^{i2\beta^{*}z_{0}} + \bar{a}^{2} e^{-i2\beta^{*}z_{0}}) + A_{2} e^{i(3/2)\alpha\xi_{0}} (a e^{i\beta^{*}z_{0}} + \bar{a} e^{-i\beta^{*}z_{0}}) + N_{1} e^{i2\alpha\xi_{0}} + \kappa.c., \quad (32)$$

где

$$A_1 = -\frac{iA^2}{2\beta^{*2}((n+1)+4n\beta^{*2})}, \quad A_2 = -\frac{6iAN}{45/16+\beta^{*2}((9/4)(n+1)+n\beta^{*2})}, \quad N_1 = -\frac{i}{3}N^2,$$

а требование отсутствия секулярных членов приводит к системе

0.17

$$a \frac{\partial N}{\partial \xi_1} + c_1 N - 4A^2 |a|^2 = 0,$$

$$\beta^* \Big(4n\beta^{*2} + \frac{n+1}{2} \Big) A \frac{\partial a}{\partial z_1} - \Big(\frac{1}{2} - (n+1)\beta^{*2} \Big) a \frac{\partial A}{\partial \xi_1} + \frac{c_1}{2} Aa - 2\bar{A}Na = 0.$$
(33)

Решения системы (33), для которых (31), (32) удовлетворяют условиям симметрии (21) и нормировки (22), имеют вид

$$A = A_0 e^{i\delta\xi_1}, \qquad a = a_0 e^{i\phi z_1}, \qquad N = N_0 e^{2i\delta\xi_1}.$$
 (34)

Здесь амплитуды A_0 , a_0 , N_0 — функции более медленных координат, чем ξ_1 и z_1 . Подставляя (34) в (33), получаем систему, связывающую поправки к волновым числам δ и ϕ со значениями амплитуд A_0 , a_0 , N_0 :

$$-(c_1 + 4i\delta)N_0 + 4A_0^2|a_0|^2 = 0,$$

$$A_0a_0(-c_1 + 4(\bar{A}_0/A_0)N_0 - f(n)i\phi + g(n)i\delta) = 0,$$
(35)

где

$$f(n) = 2\beta^{*2}(4n\beta^{*2} + (n+1)/2) > 0, \qquad g(n) = 1 - 2(n+1)\beta^{*2} \le 0.$$

Из условия существования нетривиальных решений системы (33), в частности, следует соотношение

$$-c_1^2 + [(g-4)\delta - f\phi]ic_1 + 16|A_0|^2|a_0|^2 + 4f\phi\delta - 4g\delta^2 = 0.$$
(36)

В отличие от рассмотренного выше решения (25), (27), (30) уравнение (36) выполняется в двух существенно различных случаях. В первом случае, когда $c_1 = 0$, имеем

$$\phi = (g(n)\delta - 4|A_0a_0|^2/\delta)/f(n), \qquad N_0 = -iA_0^2|a_0|^2/\delta.$$
(37)

Геометрия области существования решений этого типа на плоскости (δ, ϕ) для значений $n \neq 1$ показана на рис. 4 штриховкой. Из (37) следует, что такое решение ответвляется от тривиального решения по линии $\phi = g(n)\delta/f(n)$, являющейся касательной к нейтральной кривой в особой точке ($\alpha = 0, 5, \beta^*$). Сравнивая (25), (27) и (31), (32), (37), легко



Рис. 4. Область существования решений в особой точке при $n \neq 1$

заметить, что эти решения принадлежат одному и тому же семейству. Аналогично классификации волновых режимов течения пленки ньютоновской жидкости (см., например, [8, 9]), будем называть его первым пространственным семейством.

Интересен второй случай, когда $c_1 \neq 0$, для чего необходимо, чтобы

$$\phi = \frac{g(n) - 4}{f(n)} \delta. \tag{38}$$

С учетом (38) из (35) получаем

$$c_1^2 = 16(|A_0|^2 |a_0|^2 - \delta^2).$$
(39)

Таким образом, как следует из (37)-(39), от первого пространственного семейства (31), (32)-(39) по линии (38) ответвляются два семейства решений со значениями фазовых скоростей $c_1 \neq 0$. Принятому условию нормировки (22) отвечает одно из них — $c_1 > 0$.

В отличие от первого пространственного семейства, где различным значениям амплитуд $|A_0a_0|$ и $|N_0|$ отвечают различные значения δ и ϕ , семейство решений с $c_1 \neq 0$ бифурцирует, не отклоняясь в этом приближении от линии (38) (на рис. 4 это линия 1). Для него одним и тем же значениям δ и ϕ отвечают различные решения, у которых с ростом пространственной гармоники $|A_0a_0|$ увеличивается значение скорости c_1 . Из (35) и (38) следует, что при этом модули амплитуд пространственной и плоской гармоник равны $|N_0| = |A_0||a_0|$.

Полученное в работе уравнение (16) можно использовать для моделирования волновых процессов в стекающих пленках нелинейно-вязких жидкостей. Представленные здесь аналитические результаты решения уравнения (16) будут использоваться в качестве начального приближения при численных расчетах режимов, у которых волновые числа лежат достаточно далеко от нейтральной кривой (19).

ЛИТЕРАТУРА

- 1. Шульман З. П., Байков В. И. Реодинамика и тепломассообмен в пленочных течениях. Минск: Наука и техника, 1979.
- Кутепов А. А., Полянин А. Д., Запрянов З. Д. и др. Химическая гидродинамика. М.: Бюро Квантум, 1996. С. 248–254.
- 3. Найфэ А. Введение в методы возмущений. М.: Мир, 1984.
- 4. Непомнящий А. А. Устойчивость волновых режимов в пленке, стекающей по наклонной плоскости // Изв. АН СССР. Механика жидкости и газа. 1974. № 3. С. 28–34.

- Tsvelodub O. Yu., Trifonov Yu. Ya. On steady-state travelling solutions of an evolution equation describing the behaviour of disturbances in active dissipative media // Physica D. 1989.
 V. 34. P. 255–269.
- 6. **Трифонов Ю. Я., Цвелодуб О. Ю.** О стационарно-бегущих решениях эволюционного уравнения для возмущений в активно-диссипативной среде. Новосибирск, 1988. (Препр. / Ин-т теплофизики СО АН СССР; № 188-88).
- Непомнящий А. А. Устойчивость волновых режимов в пленке жидкости относительно трехмерных возмущений // Гидродинамика: Сб. науч. тр. Пермь: Изд-во Пенз. гос. ун-та, 1974. Вып. 5. С. 91–104.
- 8. Котыченко Л. Н., Цвелодуб О. Ю. Пространственные волновые режимы на поверхности тонкой вязкой пленки жидкости. Новосибирск, 1991. (Препр. / Ин-т теплофизики СО АН СССР; № 252-91).
- Tsvelodub O. Yu., Kotychenko L. N. Spatial wave regimes on the surface of a thin viscous liquid film // Physica D. 1993. V. 63. P. 361–377.

Поступила в редакцию 29/VI 2004 г., в окончательном варианте — 24/VII 2004 г.