

28. Никитин Л. В., Рыжак Е. И. Разрушение горной породы с внутренним трением и дилатансией // ДАН СССР. — 1976. — Т. 230, № 5.
29. Николаевский В. Н. Определяющие уравнения пластического деформирования сыпучей среды // ПММ. — 1971. — Т. 35, вып. 6.
30. Гарагаш И. А. Устойчивость и разрушение породных массивов с приложениями в механике подготовки землетрясений: Автореф. дис. ... д-ра физ.-мат. наук. — М.: ИФЗ АН СССР, 1985.
31. Рыхлевский Я. О законе Гука // ПММ. — 1984. — Т. 48, вып. 3.
32. Чанышев А. И. О пластичности анизотропных сред // ПМТФ. — 1984. — № 2.
33. Мухелишвили Н. И. Некоторые основные задачи математической теории упругости. — М.: Изд-во АН СССР, 1949.
34. Ивлев Д. Д. Теория идеальной пластичности. — М.: Наука, 1966.
35. Коврижных А. М. Вариант теории пластической деформации горных пород // ФТПРПИ. — 1983. — № 1.
36. Безухов Н. И. Основы теории упругости, пластичности и ползучести. — М.: Высш. шк., 1968.

г. Новосибирск

Поступила 11/III 1988 г.,
в окончательном варианте — 21/IV 1988 г.

УДК 539.375+539.376

А. Г. Черепанов, Г. П. Черепанов

О РОСТЕ ТРЕЩИН В МЕТАЛЛАХ ПРИ ПОВЫШЕННОЙ ТЕМПЕРАТУРЕ

Ползучесть — это способность всех твердых тел к необратимой деформации при постоянных нагрузках, объясняющаяся тепловым движением и направленной миграцией под действием нагрузок основных источников необратимой деформации: включений, дырок, дислокаций и микротрещин. Последние, объединяясь на заключительной стадии, образуют макротрещину, разрезающую конструктивный элемент. Ползучесть в металлах становится ощутимо заметной обычно при температурах, больших одной трети температуры плавления (в К).

Феноменологический подход к ползучести полумэмпирический и основан на многих дополнительных допущениях о необратимых деформациях, оправдывающихся на опыте для конкретных материалов при определенных условиях [1].

Новый подход механики разрушения в ползучести и пластичности заключается в следующем: материал считается линейно- или нелинейно-упругим, а источники необратимой деформации рассматриваются в явном виде [2, 3]. При таком подходе необратимая деформация вычисляется как результат рождения, движения и развития этих источников, а разрушение представляется некоторым вычисляемым критическим моментом неустойчивости необратимой деформации. Можно рассматривать различные детерминированные и статистические системы источников, используя методы теории диффузии и миграции для изучения их движения и развития [2, 3].

С 70-х годов, начиная с [4], рост трещин ползучести в металлах был подвергнут массивному экспериментальному изучению в рамках классической механики разрушения, основанной на коэффициентах интенсивности напряжений [5] и на инвариантных энергетических интегралах [6—18].

Как показано в [19], δ_K -концепция в модели Леонова — Панасюка — Дагдейла вытекает из общей энергетической G_c -концепции. Для линейных вязкоупругих материалов аналог δ_K -концепции разработан в [20]. В этом случае G_c - и δ_K -концепции различаются.

В теории упругости инвариантные интегралы методом Максвелла впервые найдены Эшелби в 1951 г. В [6] непосредственно из закона сохранения получен для произвольного твердого тела основной инвариантный энергетический интеграл (более общий, чем у Эшелби), использованный в качестве критерия в теории разрушения, и получено решение задачи о распределении напряжений и деформаций вблизи конца трещины в несжимаемом степенном нелинейно-упругом теле (позже найденное также в [25, 26]). Последнее решение использовано для анализа трещин ползучести [10]. В [7] интеграл Эшелби применен для расчета концентрации напряжений и деформаций в надрезах. В [9] инвариантный интеграл использован в качестве критерия в теории разрушения. В [21—24] инвариантный интеграл применялся для вычисления потока энергии в конце динамической движущейся трещины.

В качестве параметра, контролирующего рост трещины ползучести, экспериментаторы испытывали следующие параметры: коэффициент интенсивности напряжений K_I , раскрытие трещины δ , скорость раскрытия $\dot{\delta}$, инвариантные интегралы J и C^* , среднее напряжение в сечении нетто σ_{net} и др. [10—18]. Для различных сплавов и условий испытания найдены конкретные функциональные корреляции скорости роста трещины $\dot{l}$ с тем или другим из указанных параметров, однако сколько-нибудь общей закономерности найдено не было. Даже вопрос о наилучшем параметре разрушения,

по существу, остался открытым. Наиболее интересным эмпирическим результатом, на наш взгляд, является вывод о примерной линейной зависимости $\dot{\epsilon} \sim \delta$, $\dot{\epsilon} \sim C^*$, наблюдавшейся в ряде работ в некотором диапазоне нагрузок. Отметим также работы [27—36] по трещинам ползучести. В настоящее время вполне обоснованно можно говорить о кризисе в этой области, имеющем две основные причины.

1. Трудности постановки доказательного эксперимента по росту трещины ползучести. Действительно, докритический рост трещин в металлах — в большинстве случаев следствие химических или электрохимических реакций, происходящих в конце трещины с участием металла и внешней среды [41]. Поэтому опыты по ползучести, строго говоря, следует проводить в вакууме или инертном газе (со специальным химическим контролем); это условие учитывалось лишь в немногих работах. Далее, даже инертная среда не гарантирует того, что причина докритического роста трещины — ползучесть металла, так как такой причиной может быть атомарный водород, растворенный в решетке металла [41]. Следовательно, необходим также тщательный контроль за водородом в решетке.

2. Трудности формулировки достаточно простой и общей феноменологической теории ползучести — пластичности. Дело в том, что классические теории ползучести достаточно хороши при больших τ и T , но невысоких p (T — температура, p — характерное напряжение, τ — время нагружения), а классические теории пластичности достаточно хороши при высоких p , но малых τ и T . Окрестность конца трещины ползучести характеризуется высокими p и T при широком диапазоне изменения τ . Таким образом, в этой области необходима комбинированная, но достаточно простая теория пластичности — ползучести.

Наиболее перспективный способ преодоления кризиса — отказ от полуэмпирических теорий разрушения и переход к теориям, основанным лишь на фундаментальных атомных и микроскопических константах. Это подход квантовой механики разрушения, предложенный в [37—40]. Согласно квантовой механике разрушения, материал считается линейно-упругим телом с присущей ему кристаллической структурой, а необратимые деформации пластичности и ползучести, а также сам процесс роста трещины ползучести (т. е. процесс разрушения) рассчитываются на основе анализа рождения и движения микротрещин, дислокаций, включений и пор вследствие тепловых флуктуаций.

Ниже рассматривается простой феноменологический подход к росту трещин ползучести, основанный на комбинированной теории пластичности — ползучести.

Специальная теория пластичности—ползучести. Пусть однородная изотропная среда обладает свойствами несжимаемого степенного нелинейно-упругого тела и несжимаемой степенной нелинейно-вязкой жидкости, так что

$$(1) \quad \epsilon_{ij} = \epsilon_{ij}^e + \epsilon_{ij}^v, \quad \dot{\epsilon}_{ij} = \dot{\epsilon}_{ij}^e + \dot{\epsilon}_{ij}^v;$$

$$(2) \quad \epsilon_{ij}^e = 0, \quad \epsilon_{ij}^v = 0;$$

определяющие соотношения для упругой составляющей ϵ_{ij}^e :

$$(3) \quad \epsilon_{ij}^e = \frac{\epsilon_s}{\sigma_s} \left(\frac{J}{\sigma_s} \right)^{\lambda} \left(\sigma_{ij} - \frac{1}{3} \sigma_{kk} \delta_{ij} \right), \quad D^e = \epsilon_s \left(\frac{J}{\sigma_s} \right)^{\lambda+1}, \\ (D^e)^2 = \frac{2}{3} \left(\epsilon_{ij}^e - \frac{1}{3} \epsilon_{kk} \delta_{ij} \right) \left(\epsilon_{ij}^e - \frac{1}{3} \epsilon_{kk} \delta_{ij} \right), \\ J^2 = \frac{3}{2} \left(\sigma_{ij} - \frac{1}{3} \sigma_{kk} \delta_{ij} \right) \left(\sigma_{ij} - \frac{1}{3} \sigma_{kk} \delta_{ij} \right);$$

определяющие соотношения для вязкой составляющей ϵ_{ij}^v :

$$(4) \quad \dot{\epsilon}_{ij}^v = \frac{\gamma_s}{\tau_s} \left(\frac{J}{\tau_s} \right)^{\lambda} \left(\sigma_{ij} - \frac{1}{3} \sigma_{kk} \delta_{ij} \right), \quad \dot{D}^v = \gamma_s \left(\frac{J}{\tau_s} \right)^{\lambda+1}, \\ (\dot{D}^v)^2 = \frac{2}{3} \left(\dot{\epsilon}_{ij}^v - \frac{1}{3} \dot{\epsilon}_{kk} \delta_{ij} \right) \left(\dot{\epsilon}_{ij}^v - \frac{1}{3} \dot{\epsilon}_{kk} \delta_{ij} \right).$$

Здесь ϵ_{ij} — деформации; σ_{ij} — напряжения; $\dot{\epsilon}_{ij}$ — скорость деформаций; D^e , J и $\dot{D}^v$ — интенсивность упругих деформаций, напряжений и скорости вязких деформаций; δ_{ij} — символ Кронекера; λ , ϵ_s , σ_s , γ_s , τ_s — эмпирические постоянные, выбранные так, чтобы наилучшим образом аппроксимировать диаграммы пластичности $\sigma - \epsilon$ (при различных заданных $\dot{\epsilon}$) и диаграммы ползучести $\dot{\epsilon} - \epsilon$ (при различных заданных σ); точка

над буквой означает полную производную по времени. Диапазон изменения κ и λ от двух до десяти охватывает большинство встречающихся на практике металлов и сплавов. Так как имеют место зависимости $\varepsilon_s \sigma_s = A = \text{const}$, $\gamma_s \tau^{-\lambda-1} = B = \text{const}$, то всего четыре независимых параметра присутствуют в рассматриваемой теории ползучести — пластичности.

В совокупности с уравнениями равновесия и условиями совместности (1)–(4) образуют замкнутую систему уравнений теории ползучести — пластичности. В предельных случаях $\gamma_s = 0$ и $\varepsilon_s = 0$ отсюда получаются степенная пластичность и степенная ползучесть соответственно.

Справедлива очевидная аналогия: если на границе тела заданы только нагрузки, распределение напряжений для $\gamma_s = 0$ идентично распределению напряжений для $\varepsilon_s = 0$.

Отметим, что предложенная специальная теория пластичности — ползучести отличается простотой и достаточной для многих приложений общностью. Общая теория пластичности — ползучести описывается функционалом по времени F от тензоров напряжения $\hat{\sigma}$, деформации $\hat{\varepsilon}$ и скорости деформаций $\dot{\hat{\varepsilon}}$:

$$(5) \quad F(\hat{\sigma}, \hat{\varepsilon}, \dot{\hat{\varepsilon}}) = 0.$$

В простейшем случае это отвечает гипотезе уравнения состояния [1].

Окрестность конца движущейся трещины. Рассмотрим распределение напряжений и деформаций в малой окрестности конца трещины нормального разрыва, стационарно растущей с постоянной скоростью вдоль оси x в рассматриваемой среде. При этом точка над буквой означает оператор $V \partial / \partial x$, где V — скорость роста трещины, а координата x отсчитывается от конца трещины, которую можно считать полубесконечной. В полярных координатах r, θ с началом в конце трещины основные уравнения специальной теории пластичности — ползучести примут следующий вид:

уравнения равновесия

$$(6) \quad \frac{\partial \sigma_r}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \tau_{r\theta}}{\partial \theta} + \frac{\sigma_r - \sigma_\theta}{r} = 0, \quad \frac{\partial \tau_{r\theta}}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \sigma_\theta}{\partial \theta} + 2 \frac{\tau_{r\theta}}{r} = 0;$$

условие совместности деформаций

$$(7) \quad 2 \frac{\partial}{\partial r} \left(r \frac{\partial \varepsilon_{r\theta}}{\partial \theta} \right) = \frac{\partial^2 \varepsilon_r}{\partial \theta^2} - r \frac{\partial \varepsilon_r}{\partial r} + r \frac{\partial^2 (r \varepsilon_\theta)}{\partial r^2};$$

соотношения между деформациями, напряжениями и скоростями деформаций (плоская деформация)

$$(8) \quad \varepsilon_r = -\varepsilon_\theta = \varepsilon^v + \frac{1}{2} \frac{\varepsilon_s}{\sigma_s} \left(\frac{J}{\sigma_s} \right)^\kappa (\sigma_r - \sigma_\theta) \quad (\kappa \geq 0),$$

$$\varepsilon_{r\theta} = \varepsilon_{r\theta}^v + \frac{\varepsilon_s}{\sigma_s} \left(\frac{J}{\sigma_s} \right)^\kappa \tau_{r\theta};$$

$$(9) \quad \dot{\varepsilon}_r^v = -\dot{\varepsilon}_\theta^v = \dot{\varepsilon}^v = \frac{1}{2} (\gamma_s / \tau_s) (J / \tau_s)^\lambda (\sigma_r - \sigma_\theta),$$

$$\dot{\varepsilon}_{r\theta}^v = (\gamma_s / \tau_s) (J / \tau_s)^\lambda \tau_{r\theta} \quad (\lambda \geq 0),$$

причем

$$(10) \quad J = \frac{1}{2} \sqrt{3} \sqrt{(\sigma_r - \sigma_\theta)^2 + 4\tau_{r\theta}^2}, \quad D^e = \sqrt{2} \sqrt{(\varepsilon_r^e)^2 + (\varepsilon_{r\theta}^e)^2},$$

$$\dot{D}^v = \sqrt{2} \sqrt{(\dot{\varepsilon}_r^v)^2 + (\dot{\varepsilon}_{r\theta}^v)^2}, \quad D^e = \varepsilon_s (J / \sigma_s)^{\kappa+1},$$

$$\dot{D}^v = \gamma_s (J / \tau_s)^{\lambda+1} \quad \left(\sigma_z = \frac{1}{2} (\sigma_r + \sigma_\theta), \quad \varepsilon_z = 0 \right).$$

В стационарном случае $\dot{\varepsilon}_{ik} = V \partial \varepsilon_{ik} / \partial x$, т. е.

$$(11) \quad V \frac{\partial \varepsilon_r^v}{\partial x} = -V \frac{\partial \varepsilon_\theta^v}{\partial x} = \frac{1}{2} \frac{\gamma_s}{\tau_s} \left(\frac{J}{\tau_s} \right)^\lambda (\sigma_r - \sigma_\theta),$$

$$V \frac{\partial \varepsilon_{r\theta}^v}{\partial x} = \frac{\gamma_s}{\tau_s} \left(\frac{J}{\tau_s} \right)^\lambda \tau_{r\theta} \left(\frac{\partial}{\partial x} - \cos \theta \frac{\partial}{\partial r} - \frac{\sin \theta}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \right).$$

Индексы r и θ означают составляющие по направлениям r и θ соответствующих величин.

Инвариантный критерий локального разрушения. Для стационарно движущихся трещин инвариантным параметром в окрестности конца трещины является Γ -интеграл [6, 11]:

$$(12) \quad \Gamma = \oint_{\Sigma} (U n_x - \sigma_{ij} u_{i,x} n_j) d\Sigma \quad (i, j = 1, 2).$$

Здесь u_i и σ_{ij} — декартовы компоненты вектора перемещения и тензора напряжений (индекс 1 совпадает с индексом x); n_i — компоненты орта внешней нормали к контуру Σ , охватывающему конец трещины; U — энергия деформаций:

$$(13) \quad U = \int \sigma_{ij} d\varepsilon_{ij} = \int_{-\infty}^x \sigma_{ij} \frac{d\varepsilon_{ij}}{dx} dx = \frac{\kappa+1}{\kappa+2} J D^e + \frac{1}{V} \int_{-\infty}^x J \dot{D}^v dx.$$

Подчеркнем, что в данном случае J - и C^* -интегралы неинвариантны и их нельзя применять в качестве критериев разрушения (J -интеграл инвариантен только для упругих сред, а C^* -интеграл инвариантен лишь для вязких жидкостей с потенциалом скоростей W , когда $\dot{\varepsilon}_{ij} = \partial W / \partial \sigma_{ij}$ и когда трещина неподвижна).

Любое число других инвариантных Γ -интегралов легко получить из уравнений (12) и (13) подстановками

$$(14) \quad u_i \rightarrow \frac{d^n u_i}{dx^n}, \quad \varepsilon_{ij} \rightarrow \frac{d^n \varepsilon_{ij}}{dx^n} \quad \left(D^e \rightarrow \frac{d^n D^e}{dx^n}, \quad \dot{D}^v \rightarrow \frac{d^n \dot{D}^v}{dx^n} \right)$$

(n — любое положительное целое число). Вместо d/dx в формулах (14) в общем случае можно взять операцию дифференцирования по времени d/dt или операцию варьирования (приращения) по параметру нагружения: инвариантность Γ -интегралов сохранится [11]. J - и C^* -интегралы совпадают с соответствующими Γ -интегралами в частных случаях. Напомним, что Γ -интегралы сохраняют инвариантность для любых сплошных сред [6, 11].

Если в качестве Σ выбрать узкий прямоугольник вдоль оси x с размерами $2L \times 2\varepsilon$, то первое слагаемое в (12) исчезнет, а второе упростится и заменится на $\sigma_{i2} u_{i,x}$. В рассматриваемом случае плоской деформации и трещин нормального разрыва интеграл (12) приводится к виду

$$(15) \quad \Gamma = -2y \int_0^\pi \sigma_\theta \sin^{-2} \theta du_\theta \quad \text{при} \quad \frac{\varepsilon}{L} \rightarrow 0,$$

так как при $y = \varepsilon = r \sin \theta$ $dx = d(r \cos \theta) = -y d\theta / \sin^2 \theta$; Γ — диссипация энергии, расходуемой на образование единицы поверхности трещины. Так как эта величина ограничена и не равна нулю, произведение $\sigma_\theta \partial u_\theta / \partial x$ в окрестности конца трещины должно иметь особенность порядка r^{-1} [6, 11]. Параметр Γ сохраняет свое значение инвариантного критерия локального разрушения также для трещин, движущихся с произвольной переменной скоростью $V(t)$, если функция $\dot{V}(t)$ непрерывна. При этом всегда существует некоторая достаточно малая окрестность конца трещины, в которой поле напряжений и деформаций сколь угодно мало отли-

чается от стационарного (локальная стационарность [11]). При этом общая закономерность развития трещины запишется как

$$V = G(\Gamma) \quad (V = \dot{l}).$$

Здесь $G(\Gamma)$ — функция, определяемая экспериментально или же из структурной теории.

Анализ поля напряжений и деформаций вблизи конца трещины. Поле напряжений и деформаций в окрестности конца трещины, движущейся в рассматриваемой среде, определяется из решения системы (6)–(11) при однородных граничных условиях для полуплоскости $0 < r < \infty$, $0 \leq \theta \leq \pi$:

$$(16) \quad \tau_{r\theta} = 0, \partial\sigma/\partial\theta = 0 \text{ при } \theta = 0, \sigma_\theta = \tau_{r\theta} = 0 \text{ при } \theta = \pi.$$

Условия (16) при $\theta = 0$ представляют собой условие симметрии.

Краевую задачу (6)–(11), (16) преобразуем к безразмерным переменным:

$$\bar{r} = r\gamma_s/V\varepsilon_s, \quad \bar{x} = x\gamma_s/V\varepsilon_s, \quad \bar{\sigma}_{ik} = \sigma_{ik}/\sigma_s, \\ \bar{\varepsilon}_{ik} = \varepsilon_{ik}/\varepsilon_s \quad (\bar{J} = J/\sigma_s).$$

Обозначим $\delta = \sigma_s/\tau_s$ ($0 \leq \delta \leq \infty$). При этом основные соотношения (8)–(11) примут вид

$$(17) \quad \bar{\varepsilon}_r = -\bar{\varepsilon}_\theta = \frac{1}{2} \bar{J}^\kappa (\bar{\sigma}_r - \bar{\sigma}_\theta) + \frac{1}{2} \delta^{\lambda+1} \int_{-\infty}^{\bar{x}} \bar{J} (\bar{\sigma}_r - \bar{\sigma}_\theta) d\bar{x}, \\ \bar{\varepsilon}_{r\theta} = \bar{J}^\kappa \bar{\tau}_{r\theta} + \delta^{\lambda+1} \int_{-\infty}^{\bar{x}} \bar{J} \bar{\tau}_{r\theta} d\bar{x},$$

а уравнения (6), (7) и условия (16) останутся без изменений (в новых переменных).

Таким образом, решение краевой задачи зависит от трех свободных параметров: δ , κ и λ , строится на ЭВМ с применением численных методов и в двух предельных случаях допускает автомодельные асимптотики, которые легко исследовать. Рассмотрим их.

При $\delta \rightarrow 0$ «вязкое» слагаемое в (17) пренебрежимо мало, а краевая задача допускает группу преобразований $r' = c_1 r$, $\sigma'_{ik} = c_2 \sigma_{ik}$, $\varepsilon'_{ik} = -c_3 \varepsilon_{ik}$, где c_1, c_2, c_3 — параметры группы ($c_3 = c_2^{\kappa+1}$). Отсюда, а также из конечности величины Γ в формуле (15) вытекает, что решение краевой задачи имеет вид

$$(18) \quad \sigma_{ik} = \Omega_{ik}(\theta) \bar{r}^\beta, \quad \varepsilon_{ik} = E_{ik}(\theta) \bar{r}^{-1-\beta}.$$

Подставляя решение (18) в (17) при $\delta = 0$, находим [6, 25, 26] $\beta = -1/(\kappa + 2)$. Следовательно, при $\delta \rightarrow 0$

$$\sigma_{ik} = \sigma_s \Omega_{ik}(\theta) \left(\frac{\gamma_s r}{V \varepsilon_s} \right)^{-1/(\kappa+2)}, \quad \varepsilon_{ik} = \varepsilon_s E_{ik}(\theta) \left(\frac{\gamma_s r}{V \varepsilon_s} \right)^{-(\kappa+1)/(\kappa+2)}.$$

Функции Ω_{ik} и E_{ik} определяются численно из решения однородной краевой задачи с точностью до одной произвольной постоянной.

При $\delta \rightarrow \infty$ «упругое» слагаемое в уравнениях (17) пренебрежимо мало, а краевая задача допускает ту же группу преобразований, так что ее решение имеет вид (18). Подставляя (18) в (17) при $\delta \gg 1$, нетрудно видеть, что $\beta = -2/(\lambda + 2)$. Значит, при $\delta \rightarrow \infty$

$$\sigma_{ik} = \sigma_s \Omega'_{ik}(\theta) \left(\frac{\gamma_s r}{V \varepsilon_s} \right)^{-2/(\lambda+2)}, \quad \varepsilon_{ik} = \varepsilon_s E'_{ik}(\theta) \left(\frac{\gamma_s r}{V \varepsilon_s} \right)^{-\lambda/(\lambda+2)}.$$

Функции Ω'_{ik} и E'_{ik} определяются численно из решения соответствующей однородной краевой задачи с точностью до одной произвольной постоянной.

При произвольных δ решение краевой задачи удобно «склеить» из этих двух погранслойных асимптотик следующим образом:

$$(19) \quad \bar{\sigma}_{ik} = A_{ik}(\theta, \delta) \bar{r}^{-1/(\kappa+2)} + B_{ik}(\theta, \delta) \bar{r}^{-2/(\lambda+2)},$$

где $A_{ik} \rightarrow \Omega_{ik}(\theta)$ при $\delta \rightarrow 0$; $B_{ik} \rightarrow \Omega'_{ik}(\theta)$ при $\delta \rightarrow \infty$. Отсюда видно, что: если $\lambda > 2(\kappa + 1)$, то при $r \rightarrow 0$ главным в решении (19) будет первый член, а при $r \rightarrow \infty$ — второй; если $\lambda < 2(\kappa + 1)$, то при $r \rightarrow 0$ главным в решении (19) будет второй член, а при $r \rightarrow \infty$ — первый.

Значит, при $\lambda > 2(\kappa + 1)$ непосредственно вблизи конца движущейся трещины существует малое «пластическое ядро», погруженное в «вязкую» среду, а при $\lambda < 2(\kappa + 1)$ вблизи конца движущейся трещины существует малая вязкая область, погруженная в пластическую среду. При $\lambda > 2(\kappa + 1)$ среда ведет себя подобно вязкой жидкости, а ее пластические свойства сказываются лишь вблизи фронта трещины (где они доминируют), при $\lambda < 2(\kappa + 1)$ среда ведет себя подобно упругому телу, ее вязкие свойства проявляются лишь вблизи фронта трещины (где они доминируют). В точке ветвления $\lambda = 2(\kappa + 1)$ краевая задача допускает автономное решение при всех r , а свойства пластичности и ползучести среды равнозначны для движения трещины.

Движение трещины в сплошной среде сопровождается образованием вблизи ее фронта «ядра», обладающего особыми свойствами по сравнению со свойствами материала вдали от фронта. Радиус этого ядра имеет порядок $V\epsilon_s/\gamma_s$. При $\lambda > 2(\kappa + 1)$ материал ядра ведет себя нелинейно-упругим образом (в то время как вдали от фронта материал подобен нелинейно-вязкой жидкости), а при $\lambda < 2(\kappa + 1)$ — нелинейно-вязким образом (в то время как вдали от фронта материал подобен нелинейно-упругому телу).

В работе над обзором во введении принимали участие В. Г. Лагутин и А. Л. Садовников, которым авторы выражают свою признательность.

ЛИТЕРАТУРА

1. Работнов Ю. Н. Ползучесть элементов конструкций. — М.: Наука, 1966.
2. Черепанов Г. П. Об образовании и развитии трещин в твердых телах в условиях ползучести // Нелинейные модели и задачи механики деформируемого твердого тела. — М.: Наука, 1984.
3. Cherepanov G. P. Point defects in solids // Fundamentals of deformation and fracture (Eshelby memorial volume). — Cambridge: Univ. Press, 1985.
4. Sivers M. J., Price A. T. Crack growth under creep conditions // Nature. — 1970. — V. 228, N 5273.
5. Irwin G. P. Fracture // Handbuch der Physik, Bd G. — Berlin: Springer-Verlag, 1958.
6. Черепанов Г. П. О распространении трещин в сплошных средах // ПММ. — 1967. — Т. 31, № 3.
7. Rice J. R. A path independent integral and the approximate analysis of strain concentration by notches and cracks // J. Appl. Mech. — 1968. — V. 35, N 2.
8. Williams M. L. On the mathematical criterion for fracture // Thin-Shell Structures. — New Jersey: Prentice-Hall, Inc. Englewood Cliffs, 1974.
9. Landes J. D., Begley J. A. The I -integral as a fracture criterium // Fracture Toughness. — Philadelphia, 1972. — (STP/ASTM; N 514).
10. Landes J. D., Begley J. A. A fracture mechanics approach to creep crack growth // Mech. Crack Growth. — Philadelphia, 1976. — (STP/ASTM; N 590).
11. Cherepanov G. P. Mechanics of brittle fracture. — N. Y.: McGraw-Hill, 1979.
12. Шестериков С. А., Локощенко А. М. Ползучесть и длительная прочность металлов // Механика деформируемого твердого тела: (Итоги науки и техники). — М.: ВИНТИ, 1980. — Т. 13.
13. Ashby M. F., Tomkins B. Micromechanisms of fracture and elevated temperature fracture mechanics // Mechanical behaviour of materials: Proc. 3rd Intern. Conf., Cambridge, 1979. — Cambridge: Univ. Press, 1980. — V. 1.
14. Ellison E. G., Harper M. P. Creep behaviour of components containing cracks. — A critical review // J. Strain Analysis. — 1978. — V. 13, N 1.
15. Fu L. S. Creep crack growth in technical alloys at elevated temperature. — A review // Engng Fract. Mech. — 1980. — V. 13, N 2.

16. Leeuwen H. P. The application of fracture mechanics to creep crack growth // *Engng Fract. Mech.*— 1977.— V. 9, N 4.
17. Pilkington R. Creep crack growth in low-alloy steels.— Critical assessment // *Metal Sci.*— 1979.— V. 13, N 10.
18. Sadamanda K., Shahinian P. Review on the fracture mechanics approach to creep crack growth in structural alloys // *Engng Fract. Mech.*— 1981.— V. 15, N 3—4.
19. Cherepanov G. P. New crack-tip models // *Fracture Control of Engineering Structures: (Proc. ECF — 6, Amsterdam)*.— Warley: Engng Mater. Advisory Services Ltd., 1986.
20. Каминский А. А. Механика разрушения вязкоупругих тел.— Киев: Наук. думка, 1980.
24. Atkinson C., Eshelby J. D. The flow of energy into the tip of a moving crack // *Intern. J. Fract. Mech.*— 1968.— V. 4, N 1.
22. Шер Е. Н. Об энергетическом условии в носике нестационарной трещины // *ПМТФ.*— 1969.— № 3.
23. Cherepanov G. P. Cracks in solids // *Intern. J. Solids Struct.*— 1968.— V. 4, N 4.
24. Костров Б. В., Никитин Л. В., Флитман Л. М. Механика хрупкого разрушения // *Изв. АН СССР. МТТ.*— 1969.— № 3.
25. Hutchinson J. W. Singular behavior at the end of tensile crack in a hardening material // *J. Mech. Phys. Solids.*— 1968.— V. 16, N 1.
26. Rice J. R., Rosengren G. F. Plane strain deformation near a crack tip in a power-law hardening material // *Ibid.*
27. Чижик А. А. Трещиностойкость жаропрочных сталей и сплавов при ползучести // *Физ.-хим. механика материалов.*— 1986.— № 1.
28. Болотин В. В. Трещина Гриффитса в повреждаемой вязкоупругой среде // *Расчеты на прочность.*— М.: Машиностроение, 1985.— Вып. 26.
29. Nikitin L. V. Application of the Griffith's approach to analysis of rupture in viscoelastic bodies // *Intern. J. Fracture.*— 1984.— V. 24, N 2.
30. Riedel H., Rice J. R. Tensile cracks in creeping solids // *Fract. Mech.*— Philadelphia, 1980.— (STP/ASTM; N 700).
31. Hui C. Y., Riedel H. The asymptotic stress and strain field near the tip of a growing crack under creep conditions // *Intern. J. Fracture.*— 1981.— V. 17, N 4.
32. Hayhurst D. R., Brown P. R., Morrison C. J. The role of continuum damage in creep crack growth // *Phil. Trans. Roy. Soc. London.*— 1984.— V. A 311.
33. Астафьев В. И. Закономерности подрастания трещин в условиях ползучести // *Изв. АН СССР. МТТ.*— 1986.— № 1.
34. Астафьев В. И. Описание процесса разрушения в условиях ползучести // *Изв. АН СССР. МТТ.*— 1986.— № 4.
35. McCartney L. N. On the energy balance approach to fracture in creeping materials // *Intern. J. Fracture.*— 1982.— V. 19, N 1.
36. Киселев В. А. Анализ распространения трещин в условиях ползучести // *Пробл. прочности.*— 1983.— № 4.
37. Черепанов Г. П. Иницирование микротрещин и дислокаций // *Прикл. механика.*— 1987.— № 12.
38. Черепанов Г. П. Рост микротрещин при монотонном нагружении // *Прикл. механика.*— 1988.— № 4.
39. Черепанов Г. П. Закрытие микротрещин при разгрузке и образование реверсивных дислокаций // *Прикл. механика.*— 1988.— № 7.
40. Черепанов Г. П. Современные проблемы механики разрушения // *Пробл. прочности.*— 1987.— № 10.

г. Москва

Поступила 29/IX 1987 г.,
в окончательном варианте — 19/I 1988 г.

УДК 531.66

 С. М. Бахрах, О. А. Винокуров, Г. В. Горбенко,
Н. П. Ковалев, Ю. А. Осипов, Т. А. Торопова

ЧИСЛЕННОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ ПРОЦЕССА ПРОНИКАНИЯ С ПОСТОЯННОЙ СКОРОСТЬЮ В СЖИМАЕМУЮ ЖИДКОСТЬ НЕДЕФОРМИРУЕМЫХ ЦИЛИНДРОВ

Детальное исследование процесса проникания недеформируемых твердых тел в различные среды представляет большой интерес в связи с рядом практически важных научно-технических проблем. Для решения возникающих здесь задач используются аналитические, экспериментальные и численные методы (см., например, [1—3, 4—6, 7—10] соответственно). Из-за сложности решения задач аналитическим методом оказывается доступным анализ ограниченного числа ситуаций. Постановка экспериментов в этой области сопряжена с рядом трудностей. Кроме того, в экспериментах обычно фиксируются интегральные характеристики процесса, например глубина проникания