

СПИРАЛЬНОЕ ДВИЖЕНИЕ ЭЛЕКТРОПРОВОДНОГО ГАЗА
МЕЖДУ КОАКСИАЛЬНЫМИ ПРОНИЦАЕМЫМИ ЦИЛИНДРАМИ
ПРИ НАЛИЧИИ ПРОДОЛЬНОГО МАГНИТНОГО ПОЛЯ

И. Б. Чекмарев, И. И. Шахнов

(Ленинград)

Стационарное вихревое движение электропроводного газа между бесконечно длинными коаксиальными цилиндрами в присутствии внешнего магнитного поля неоднократно рассматривалось в литературе. Причем, если предположение о несжимаемости среды позволяет получить решение задачи в квадратурах [1], то учет сжимаемости газа приводит к необходимости численного интегрирования уравнения для радиальной составляющей скорости.

В известных работах [2-3], где сжимаемость принималась во внимание, определение указанной составляющей скорости не проводилось. Между тем, как будет показано ниже, именно радиальная составляющая скорости определяет эффект «запирания» в канале, когда нарушается непрерывность газодинамических параметров потока.

Ниже исследуются характеристики течения при условии, что внутри канала не происходит запирания.

Рассмотрим следующую задачу. В кольцевой канал, образованный двумя коаксиальными пористыми электродами, поступает электропроводный невязкий газ. Будем считать, что газ подводится через внешний электрод радиуса b^* и отводится через внутренний электрод радиуса a^* . Пусть при $r^* = b^*$ газ имеет скорость v_b^* , которая составляет с радиальным направлением угол φ (фиг. 1), давление p_b^* , плотность ρ_b^* и температуру T_b^* . Заданы также величина магнитной индукции внешнего продольного магнитного поля B_0^* и радиальная составляющая плотности тока на внешнем электроде j_{rb}^* . Электропроводность газа σ^* полагается постоянной.

Введем безразмерные переменные соотношения

$$\begin{aligned} r^* &= rb^*, \quad \mathbf{v}^* = \mathbf{v} v_b^*, \quad p^* = pp_b^*, \quad \rho^* = \rho \rho_b^* \\ T^* &= TT_b^*, \quad h^* = h h_b^*, \quad \mathbf{j}^* = \mathbf{j} \sigma^* B_0^* v_b^* \\ \mathbf{E}^* &= \mathbf{E} B_0^* v_b^* \quad (h^* = c_p^* T^* + \frac{1}{2} v^* \mathbf{v}^*) \end{aligned} \quad (1)$$

где h^* — полная энталпия газа. Тогда, ограничиваясь случаем малых магнитных чисел Рейнольдса, имеем систему уравнений:

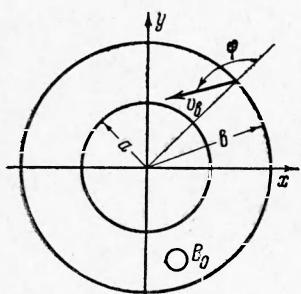
$$\begin{aligned} \rho \left(v_r \frac{dv_r}{dr} - \frac{v_\varphi^2}{r} \right) &= - \frac{1}{\gamma M_b^2} \frac{dp}{dr} + S j_\varphi \\ \frac{\rho v_r}{r} \frac{d}{dr} (rv_\varphi) &= - S j_r, \quad \rho r v_r = \cos \varphi, \quad p = \rho T \\ \rho v_r \frac{dh}{dr} &= \frac{(\gamma - 1) M_b^2}{1 + \frac{1}{2} (\gamma - 1) M_b^2} S j_r E_r \end{aligned} \quad (2)$$

$$j_r = E_r + v_\varphi, \quad j_\varphi = - v_r, \quad r j_r = K$$

где

$$S = \frac{\sigma^* B_0^{*2} b^*}{\rho_b^* v_b^*}, \quad M_b = \frac{v_b^*}{\sqrt{(\gamma - 1) c_p^* T_b^*}}, \quad \gamma = \frac{c_p^*}{\omega^*}, \quad K = \frac{j_{rb}^*}{\sigma^* B_0^* v_b^*} \quad (3)$$

Соответствующие граничные условия имеют следующий вид:



Фиг. 1

$$\begin{aligned} v_r &= \cos \varphi, & v_\phi &= \sin \varphi \\ p &= \rho = T = h = 1 & & \\ j_r &= K \quad \text{при } r = 1 & & \end{aligned} \quad (4)$$

Используя соотношения $\rho v_r = r^{-1} \cos \varphi$, $j_r = r^{-1} K$, получим для азимутальной скорости следующее выражение

$$v_\phi = \frac{1}{r} \left(\frac{KS}{\cos \varphi} \frac{1-r^2}{2} + \sin \varphi \right) \quad (5)$$

Для единственной составляющей напряженности электрического поля E_r находим

$$E_r = \frac{1}{r} \left(\frac{KS}{\cos \varphi} \frac{r^2-1}{2} - \sin \varphi + K \right) \quad (6)$$

Вводя электрический потенциал равенством $E_r = -dV/dr$, определяем разность потенциалов между электродами

$$\Delta V = V_b - V_a = - \left[\frac{KS}{2 \cos \varphi} \left(\frac{1-a^2}{2} + \ln a \right) + (\sin \varphi - K) \ln a \right] \quad (7)$$

В случае режима холостого хода ($K = 0$) разность потенциалов максимальна и равна

$$\Delta V_{\max} = - \ln a \sin \varphi \quad (8)$$

Из формулы (7) нетрудно получить для коэффициента нагрузки

$$K = \frac{2 \cos \varphi (\Delta V + \ln a \sin \varphi)}{2 \ln a \cos \varphi - S [1/2 (1-a^2) + \ln a]} \quad (9)$$

В случае режима короткого замыкания при $\Delta V = 0$ отсюда имеем очевидное выражение для K_{\max} .

Интегрируя уравнение энергии при помощи полученных соотношений для v_r , j_r и E_r , находим

$$\begin{aligned} h &= 1 - \frac{(\gamma-1) M_b^2}{1 + 1/2 (\gamma-1) M_b^2} \frac{KS}{\cos \varphi} \left[\frac{KS}{2 \cos \varphi} \left(\frac{1-r^2}{2} + \ln r \right) + \right. \\ &\quad \left. + (\sin \varphi - K) \ln r \right] \end{aligned} \quad (10)$$

Отсюда для относительного перепада энталпии получаем формулу

$$\begin{aligned} \eta &= \frac{h_b^* - h_a^*}{h_b^*} = 1 - h_a = \\ &= \frac{(\gamma-1) M_b^2}{1 + 1/2 (\gamma-1) M_b^2} \frac{KS}{\cos \varphi} \left[\frac{KS}{2 \cos \varphi} \left(\frac{1-a^2}{2} + \ln a \right) + (\sin \varphi - K) \ln a \right] \end{aligned} \quad (11)$$

Исследование выражения (11) показывает, что при

$$K_0 = \frac{\ln a \sin \varphi \cos \varphi}{2 \ln a \cos \varphi - S [1/2 (1-a^2) + \ln a]} = \frac{1}{2} K_{\max} \quad (12)$$

что соответствует разности потенциалов

$$\Delta V_0 = - \frac{1}{2} \ln a \sin \varphi = \frac{1}{2} \Delta V_{\max} \quad (13)$$

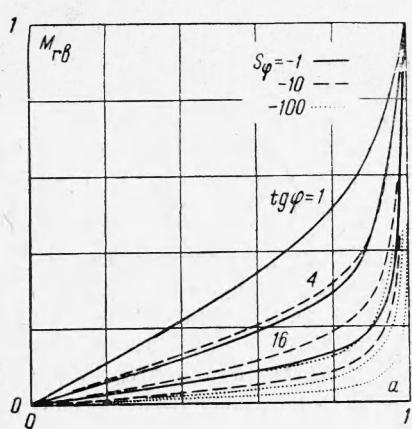
относительный перепад энталпии имеет максимальное значение.

$$\eta_0 = \frac{1}{2} \frac{(\gamma - 1) M_b^2}{1 + 1/2(\gamma - 1) M_b^2} \frac{S \ln^2 a \sin^2 \varphi}{2 \ln a \cos \varphi - S (1/2(1 - a^2) + \ln a)} \quad (14)$$

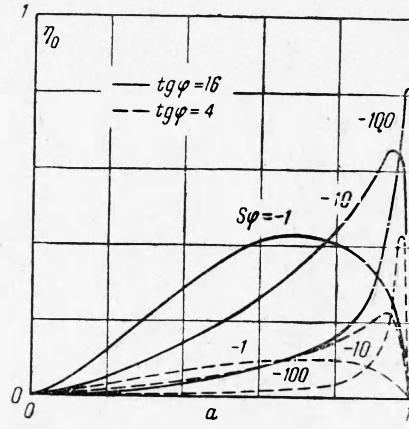
Заметим, что при изменении расстояния между электродами от 0 до 1 коэффициент нагрузки меняется

$$\text{от } K_0 = \frac{1}{2} \sin \varphi \text{ до } K_0 = \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{2 \cos \varphi - S}$$

Если в формуле (11) величины a, M_b, S считать независимыми, то экстремального значения η по этим параметрам не существует. Условие



Фиг. 2



Фиг. 3

непрерывности течения в канале налагает на эти параметры определенную связь, которая может быть найдена при помощи анализа уравнения для радиальной составляющей скорости.

Путем несложных преобразований получаем для неизвестных функций v_r и r следующую систему уравнений:

$$\begin{aligned} \frac{dv_r}{dr} &= \frac{1}{(M_b^2 \cos \varphi v_r - rp)} \left[p v_r + \gamma M_b^2 \cos \varphi \frac{v_\varphi^2}{r} - \gamma M_b^2 S r v_r^2 + \right. \\ &\quad \left. + (\gamma - 1) M_b^2 \cos \varphi v_\varphi \frac{dv_\varphi}{dr} - \left(1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_b^2\right) \cos \varphi \frac{dh}{dr} \right] \end{aligned} \quad (15)$$

$$rp v_r = \cos \varphi \left[\left(1 + \frac{\gamma - 1}{2} M_b^2\right) h - \frac{\gamma - 1}{2} M_b^2 v_r^2 - \frac{\gamma - 1}{2} M_b^2 v_\varphi^2 \right] \quad (16)$$

Запирание, как видно из уравнения (15), имеет место при

$$M_b^2 \cos \varphi v_r - rp = 0$$

т. е. когда число Маха, определенное по радиальной скорости v_r ,

$$M_r = v_r^* \sqrt{\frac{p^*}{\gamma p^*}} = M_b v_r \sqrt{\frac{p}{p}} = 1 \quad (17)$$

Система (15) — (16) для случая одноатомного газа ($\gamma = 5/3$) решалась на ЭВМ «БЭСМ-2» методом Эйлера с шагом интегрирования $\Delta r = 10^{-2}$. Интегрирование производилось в диапазоне $0.1 \leq a \leq 0.9$ и $0.1 \leq M_b \leq 4$ с интервалом, равным 0.1.

При этом величина $S_\phi = S / \sin \varphi$ последовательно принимала значения $S_\phi = -1, -10, -100$, а $\operatorname{tg} \varphi = 1, 4, 16$. Коэффициент нагрузки K вычислялся по формуле (12), соответствующей значению η_0 . В ходе вычислений определялись величины $v_r, v_\phi, p, h, \Delta V$ — причем машиной было проанализировано всего 3240 вариантов. Кроме вариантов, когда внутри канала запирание не происходило, были отобраны варианты, соответствующие запиранию на поверхности внутреннего электрода. В последнем случае с целью сокращения машинного времени условно принималось, что запирание имеет место на поверхности внутреннего электрода, если при $|r - a| \leq 0.05$ производная dv_r / dr меняет знак или выполняется неравенство $|M_r^2 - 1| \leq 0.05$. В результате были получены максимально допустимые значения входного числа Маха M_b в зависимости от параметров φ и S_ϕ при различных a . Соответствующие графики в координатах a и $M_{rb} = M_b |\cos \varphi|$ приведены на фиг. 2, причем для каждого данного значения S_ϕ верхняя кривая соответствует $\operatorname{tg} \varphi = 1$, средняя — $\operatorname{tg} \varphi = 4$ и нижняя — $\operatorname{tg} \varphi = 16$.

В значительном диапазоне изменения размера a ($a < 0.7$) при $|\operatorname{tg} \varphi| > 1$ и $0 \leq |S_\phi| \leq 100$ эта зависимость может быть аппроксимирована формулой

$$M_{rb} = a [V |\operatorname{tg} \varphi| (1.67 + 0.117 |S_\phi| - 6.21 \cdot 10^{-4} |S_\phi|^2)]^{-1} \quad (18)$$

На фиг. 3 для случаев $\operatorname{tg} \varphi = 16$ и $\operatorname{tg} \varphi = 4$ приведены кривые, показывающие изменение η_0 в зависимости от размера a при различных S_ϕ и максимально допустимых значениях M_b ; функция η_0 имеет ясно выраженный экстремальный характер, причем максимум величины η_0 возрастает с увеличением $|\operatorname{tg} \varphi|$.

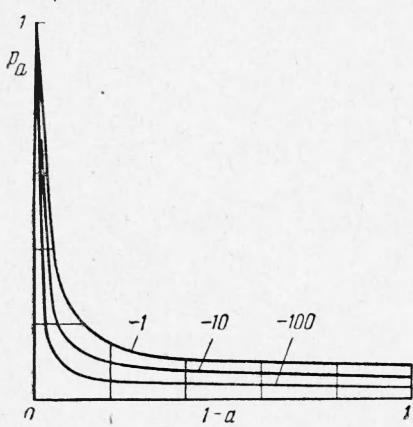
С увеличением параметра $|S_\phi|$ максимум η_0 также возрастает, причем положение максимума смещается в сторону больших a , а его область сужается.

Перепад давления увеличивается с ростом $|S_\phi|$, причем, если $a < 0.7$, то он практически не зависит от a . Для случая $\operatorname{tg} \varphi = 16$ зависимость величины p_a , обратной перепаду давления, от радиуса a при значениях $S_\phi = -1, -10, -100$ приведена на фиг. 4.

Поступила 15 VII 1963

ЛИТЕРАТУРА

- Чекмарев И. Б. Некоторые вопросы стационарного течения проводящей жидкости в бесконечно длинной кольцевой трубе при наличии радиального магнитного поля. Ж. техн. физ., 1960, т. 30, № 6, 601—605.
- Mc Cune I. E., Donaldson C. D. On the magnetogasdynamics of compressible vortices. Progr. Astronaut. and Rocketry, 1961, vol. 3.
- Coerdt R. J., Davis W. C., Craig R. T. A vortex MHD power generator. Progr. Astronaut. and Rocketry, 1961, vol. 3.



Фиг. 4