

УДК 538.4

ПОВЕРХНОСТНЫЕ ВОЛНЫ И УСТОЙЧИВОСТЬ СВОБОДНОЙ
ПОВЕРХНОСТИ НАМАГНИЧИВАЮЩЕЙСЯ ЖИДКОСТИ

И. Е. Тарапов

(Харьков)

Рассмотрена линейная теория поверхностных волн в намагничающейся жидкости. Изучен критерий устойчивости плоской свободной поверхности намагничающейся жидкости при произвольном законе ее намагничивания.

Теория поверхностных волн в классической постановке [1] приводит к нестандартным, преимущественно нелинейным задачам. Линеаризация этих задач обычно связана с исследованиями устойчивости свободных поверхностей жидкости. К этому вопросу в последнее время усилился интерес в связи с применением жидкостей, которые могут существенно намагничиваться или поляризоваться в электромагнитном поле [2-5].

В данной статье рассматриваются потенциальные волновые движения на поверхности несжимаемой жидкости, которая может неоднородно и изотропно намагничиваться во внешнем магнитном поле. Будем также считать, что эта жидкость невязкая и не проводит тока, а температура в ней остается неизменной, так что функцию намагнченности среды M можно записать в виде

$$M = M(\rho, H) = (H / H_0) M_0(\rho, H_0)$$

Пусть в невозмущенном состоянии намагнченная жидкость занимает полупространство $y < 0$, а в области $y > 0$ находится среда, для которой можно принять плотность и намагнченность равной нулю.

Исходной системой уравнений для описания поверхностных волн являются уравнения безвихревого движения несжимаемой непроводящей намагнченной жидкости [6]

$$(1) \quad \begin{aligned} \text{rot } \mathbf{v} &= 0, \quad \text{div } \mathbf{v} = 0, \quad \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \nabla \left(\frac{p + \psi^{(\rho)}}{\rho} + \frac{v^2}{2} \right) = \mathbf{g} + \frac{M}{\rho} |\nabla H \\ \text{rot } \mathbf{H} &= 0, \quad \text{div } \mathbf{H} = -4\pi \text{div} (M \mathbf{H} / H) \\ \psi^{(\rho)} &\equiv \int_0^H \left\{ M - \rho \left(\frac{\partial M}{\partial \rho} \right)_H \right\} dH \end{aligned}$$

и условия, которые должны быть выполнены на свободной поверхности $y = F(t, x, z)$. Эти условия имеют вид

$$(2) \quad F_t + \nabla F \cdot \mathbf{v}^- = v_y \\ (3) \quad p^- + \psi^{(\rho)} - p^+ = -2\pi (M \cdot \mathbf{n})^2 + \alpha (R_1^{-1} + R_2^{-1}) \\ (4) \quad \mathbf{B}^- \cdot \mathbf{n} = \mathbf{H}^+ \cdot \mathbf{n}, \quad \mathbf{H}_z^- = \mathbf{H}_z^+$$

Здесь $\mathbf{n} = \{-F_x (1 + F_x^2 + F_z^2)^{-1/2}, (1 + F_x^2 + F_z^2)^{-1/2}, -F_z (1 + F_x^2 + F_z^2)^{-1/2}\}$ — орт нормали к свободной поверхности, направленный в область $y > F$; α — коэффициент поверхностного натяже-

ния жидкости; R_1, R_2 — главные радиусы кривизны свободной поверхности

$$\mathbf{B} = \mathbf{H} + 4\pi M(\rho, H), \quad F_t \equiv \frac{\partial F}{\partial t}, \quad F_x \equiv \frac{\partial F}{\partial x}, \quad F_z \equiv \frac{\partial F}{\partial z}$$

верхними минусами обозначены значения соответствующих величин у поверхности со стороны жидкости, а плюсами — со стороны немагнитной среды, занимающей область $y > F$.

Условие (2) означает неразрывность движения жидкости на свободной поверхности, условие (3) — равенство нормальных напряжений по обе стороны свободной поверхности, а условия (4) обеспечивают равенство нормальных компонент магнитной индукции и касательных компонент магнитного поля.

Кроме того, будем считать, что вдали от свободной поверхности выполняются условия

$$(5) \quad \mathbf{H}_+|_{y=+\infty} = \mathbf{H}_0, \quad \mathbf{H}_-|_{y=-\infty} \equiv \mathbf{H}_\infty = (H_{0x}, H_{0y}\mu_\infty^{-1}, H_{0z})$$

где \mathbf{H}_0 — внешнее поле, а μ_∞ — значение магнитной проницаемости среды вдали от свободной поверхности.

Таким образом, $\mathbf{H}_- - \mathbf{H}_\infty \equiv \mathbf{H}_t$ представляет собой поле, индуцируемое в магнетике за счет его свойств, как «жидкого магнита», а $\mathbf{H}_+ - \mathbf{H}_0$ — поле, индуцируемое в пространстве над магнетиком. Рассматриваемая задача является примером задачи движения намагничивающейся среды, в которой пренебрежение индуцируемым полем приводит к заведомо некорректным результатам.

Введя потенциал скорости $\varphi(t, x, y, z)$ ($\mathbf{v} = \nabla\varphi$) и потенциал магнитного поля $\Phi(t, x, y, z)$ ($\mathbf{H} = \nabla\Phi$), из (1) получаем уравнения для φ и Φ и интеграл уравнения движения в виде

$$(6) \quad \begin{aligned} \Delta\varphi &= 0, \quad \Delta\Phi = -4\pi \operatorname{div} \{M\nabla\Phi / |\nabla\Phi|\} \\ \varphi_t + \frac{1}{2}(\varphi_x^2 + \varphi_y^2 + \varphi_z^2) + gy + (p + \psi^\varphi) / \rho - (1/\rho) \times \\ &\times M dH = C(t) \end{aligned}$$

Записывая интеграл (6) для точек свободной поверхности и исключая из него $p + \psi^\varphi$ при помощи условия (3), получаем систему уравнений для определения функций $F(t, x, z)$, $\varphi(t, x, y, z)$, $\Phi_+(t, x, y, z)$, $\Phi_-(t, x, y, z)$ в следующем виде:

в области $y > F(t, x, z)$

$$(7) \quad \Delta\Phi_+ = 0, \quad \nabla\Phi_+|_{y=+\infty} = \mathbf{H}_0$$

в области $y < F(t, x, z)$

$$(8) \quad \Delta\varphi = 0, \quad \nabla\varphi|_{y=-\infty} = 0$$

$$(9) \quad \Delta\Phi_- = -4\pi \operatorname{div} \{M\nabla\Phi_- / |\nabla\Phi_-|\}, \quad \nabla\Phi_-|_{y=-\infty} = \mathbf{H}_\infty$$

На поверхности $y = F(t, x, z)$ в силу (2), (4) и (6) должны быть выполнены условия

$$(10) \quad F_t = \varphi_y - F_x\varphi_x^- - F_z\varphi_z^-$$

$$(11) \quad \begin{aligned} \Phi_y^- (1 + 4\pi M^- / H^-) - \Phi_y^+ &= F_x \{ \Phi_x^- (1 + 4\pi M^- / H^-) - \Phi_x^+ \} + \\ &+ F_z \{ \Phi_z^- (1 + 4\pi M^- / H^-) - \Phi_z^+ \} \end{aligned}$$

$$(12) \quad \begin{aligned} \Phi_x^- - \Phi_x^+ + F_x (\Phi_y^- - \Phi_y^+) &= 0, \quad \Phi_z^- - \Phi_z^+ + F_z (\Phi_y^- - \\ &- \Phi_y^+) = 0 \end{aligned}$$

$$(13) \quad \varphi_t^- + \frac{1}{2} \{ (\varphi_x^-)^2 + (\varphi_y^-)^2 + (\varphi_z^-)^2 \} + gF + \frac{\alpha}{\rho} (R_1^{-1} + R_2^{-1}) - \\ - \frac{1}{\rho} \int M dH - \frac{2\pi}{\rho} \left(\frac{M}{H} \right)^2 (\Phi_y^- - \Phi_x^- F_x - \Phi_z^- F_z)^2 (1 + F_x^2 + F_z^2)^{-1} = 0 \\ \varphi^- \equiv \varphi(t, x, F, z), \quad \Phi^\pm \equiv \Phi_\pm(t, x, F, z), \quad \mathbf{H}^- = |\nabla \Phi^-|$$

где нижние буквенные индексы у φ , Φ , F означают частные производные.

В таком наиболее полном виде сформулированная задача включает в себя нелинейность не только в граничных условиях, но и в уравнении (9) для магнитного поля, причем вид поверхности, на которой ставятся граничные условия, также подлежит определению. Эти обстоятельства создают значительные математические трудности.

В дальнейшем рассмотрим линейную теорию поверхностных волн в намагничивающейся жидкости, т. е. будем считать, что амплитуда волн достаточно мала по сравнению с их длиной $2\pi/k$, так что величины $|kF|$, $|F_x|$, $|F_z|$ малы по сравнению с единицей. Считая, кроме того, что величины индуцированных магнитных полей $|\nabla \Phi_- - \mathbf{H}_\infty|$ и $|\nabla \Phi_+ - \mathbf{H}_0|$ имеют тот же порядок, что и $|kF|$, линеаризуем уравнение (9) и граничные условия (10) — (13), отбрасывая в них члены второго порядка малости.

Учитывая

$$4\pi M/H \approx 4\pi M_\infty/H_\infty + \mu_\infty c_\infty \mathbf{H}_\infty \cdot (\nabla \Phi_- - \mathbf{H}_\infty) \\ \mu_\infty = 1 + 4\pi M_\infty/H_\infty, \quad c_\infty = \frac{4\pi}{\mu_\infty H_\infty^2} \left\{ \left(\frac{\partial M}{\partial H} \right)_\infty - \frac{M_\infty}{H_\infty} \right\}$$

из (7) — (13) получаем линейные уравнения

$$(14) \quad \Delta \Phi_+ = 0, \quad \Delta \Phi_- = -c_\infty \mathbf{H}_\infty \cdot \nabla (\mathbf{H}_\infty \cdot \nabla \Phi_-), \quad \Delta \varphi = 0$$

с теми же условиями на бесконечности и с линеаризованными условиями на поверхности $y = F$

$$(15) \quad F_t = \varphi_y^-$$

$$(16) \quad \mu_\infty \{ \Phi_{-y} + c_\infty H_{0y} \mu_\infty^{-1} \mathbf{H}_\infty \cdot (\nabla \Phi_- - \mathbf{H}_\infty) \} - \Phi_{y+} - (\mu_\infty - 1) \times \\ \times (F_x H_{0x} + F_z H_{0z}) = 0$$

$$\Phi_x^- - \Phi_x^+ + F_x H_{0y} (\mu_\infty^{-1} - 1) = 0, \quad \Phi_z^- - \Phi_z^+ + F_z H_{0y} \times \\ \times (\mu_\infty^{-1} - 1) = 0$$

$$\varphi_t + gF - \frac{\alpha}{\rho} (F_{xx} + F_{zz}) - \frac{(\mu_\infty - 1)^2 H_{0y}}{4\pi\rho\mu_\infty} (\Phi_y^- - H_{0x} F_x - H_{0z} F_z) - \\ - \frac{(\mu_\infty - 1)(\mu_\infty + c_\infty H_{0y}^2)}{4\pi\rho\mu_\infty} \mathbf{H}_\infty \cdot (\nabla \Phi_- - \mathbf{H}_\infty) = 0$$

Из граничных условий можно исключить вид поверхности при помощи (15), если остальные условия продифференцировать по времени. Получим вместо (15) и (16)

$$(17) \quad \mu_\infty \{ \Phi_{yt}^- + c_\infty H_{0y} \mu_\infty^{-1} (\mathbf{H}_\infty \cdot \nabla \Phi_t^-) \} - \Phi_{yt+} - (\mu_\infty - 1)(\varphi_{yx} H_{0x} + \\ + \varphi_{yz} H_{0z}) = 0 \\ \Phi_{xt}^- - \Phi_{xt+} + \varphi_{yx} H_{0y} (\mu_\infty^{-1} - 1) = 0, \quad \Phi_{zt}^- - \Phi_{zt+} + \\ + \varphi_{yz} H_{0y} (\mu_\infty^{-1} - 1) = 0$$

$$\varphi_{tt} + g\varphi_y - \frac{\alpha}{\rho}(\varphi_{yxx} + \varphi_{yzz}) - \frac{(\mu_\infty - 1)^2 H_{0y}}{4\pi\rho\mu_\infty} (\Phi_{yt}^- - H_{0x}\varphi_{xy} - H_{0z}\varphi_{zy}) - \\ - \frac{(\mu_\infty - 1)(\mu_\infty + c_\infty H_{0y}^2)}{4\pi\rho\mu_\infty} (\mathbf{H}_\infty \cdot \nabla \Phi^-) = 0$$

Прогрессивные поверхностные волны описываются решениями уравнений (14) вида

$$(18) \quad \begin{aligned} \Phi_+ &= c^+ \exp \{-ky + i(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) + i\omega t\} + \mathbf{H}_0 \cdot \mathbf{r} \\ \Phi_- &= c^- \exp \{k'y + i(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) + i\omega t\} + \mathbf{H}_\infty \cdot \mathbf{r} \\ \varphi &= (i\omega / k) \exp \{ky + i(\mathbf{k} \cdot \mathbf{r}) + i\omega t\} \\ \mathbf{k} &= (k_x, k_z), \quad k = \sqrt{k_x^2 + k_z^2} \\ \frac{k'}{k} &= \frac{\sqrt{A} - ic_\infty H_{\infty y} H_k}{1 + c_\infty H_{\infty y}^2}, \quad A \equiv 1 + c_\infty H_\infty^2, \quad H_k \equiv \frac{\mathbf{H}_0 \cdot \mathbf{k}}{k} \end{aligned}$$

Эти функции удовлетворяют уравнениям (14) и граничным условиям на бесконечности при любых c^+ , c^- и ω ($k > 0$, $A > 0$).

Постоянные c^+ , c^- и фазовую скорость $\lambda \equiv \omega / k$ волн определяем из условий (17), подставляя в них выражения (18)

$$(19) \quad \begin{aligned} c^- &= (\mu_\infty - 1) (H_{\infty y} + iH_k) (1 + \mu_\infty \sqrt{A})^{-1} \\ c^+ &= c^- - H_{0y} (1 - \mu_\infty^{-1}) \\ \lambda^2 &= \lambda_0^2 + \frac{(\mu_\infty - 1)^2 (H_k^2 - H_{\infty y}^2 \sqrt{A})}{4\pi\rho (1 + \mu_\infty \sqrt{A})} \end{aligned}$$

где $\lambda_0 \equiv (g / k + \alpha k / \rho)^{1/2}$ — фазовая скорость в отсутствие магнитного поля.

Групповая скорость рассматриваемых прогрессивных волн равна

$$(20) \quad \begin{aligned} U &\equiv \frac{d}{dk}(\lambda k) = \frac{\lambda}{2} + \frac{1}{\lambda} \left(\frac{\alpha k}{\rho} + \frac{3}{2} \lambda_k^{3/2} - \lambda_n^{3/2} \right) \\ \lambda_k^{3/2} &= \frac{(\mu_\infty - 1)^2 H_k^2}{4\pi\rho (1 + \mu_\infty \sqrt{A})}, \quad \lambda_n^{3/2} = \frac{H_{\infty y}^2 (\mu_\infty - 1)^2 \sqrt{A}}{4\pi\rho (1 + \mu_\infty \sqrt{A})} \end{aligned}$$

Анализ выражений (18) — (20) позволяет сделать следующие выводы.

1. Поверхностные волны в среде, намагничивающейся по произвольному закону, сопровождаются поперечными волнами с декрементом k' ; они существуют только при $\mu = \mu(H, \rho)$, ибо при $\mu = \mu(\rho)$ (линейное намагничивание) величина $c_\infty = 0$ и декремент k' становится действительным.

При нелинейном намагничивании ($\partial M / \partial H > 0$, $\partial^2 M / \partial H^2 < 0$) имеем $c_\infty < 0$, так что в нормальном поле действительная часть декремента больше, а в касательном — меньше, чем у среды с линейным законом намагничивания. Следовательно, в нормальном поле чем сильнее выражена нелинейность намагничивания, тем тоньше поверхностный слой, где сосредоточиваются возмущения; в касательном поле — картина обратная.

2. Касательное к невозмущенной плоской поверхности поле повышает фазовую скорость поверхностных волн, если $H_k = (\mathbf{H}_0 \cdot \mathbf{k}) / k \neq 0$, т. е. если это поле не перпендикулярно фронту волны; при этом увеличи-

вается и групповая скорость волн (если пренебречь влиянием поверхностного натяжения), так что энергия, переносимая волнами через вертикальную поверхность, больше, чем в немагнитной среде.

3. Нормальное поле уменьшает фазовую скорость поверхностных волн и (в пренебрежении поверхностным натяжением) групповую скорость.

4. Нормальное поле дестабилизирует свободную поверхность намагничивающейся среды. Когда λ становится мнимым независимо от величины и направления волнового вектора k , наступает неустойчивость свободной поверхности. Из (19) следует, что наиболее опасными с точки зрения нарушения устойчивости свободной поверхности являются волны, перпендикулярные к касательной составляющей внешнего поля, т. е. когда $H_k = 0$. В этом случае поверхность может считаться устойчивой лишь при выполнении следующего неравенства:

$$(24) \quad H_{0y}^2 < \frac{8\pi\mu_\infty V \overline{ag\rho} (1 + \mu_\infty V \overline{A})}{V \overline{A} (\mu_\infty - 1)^2}$$

Эффект дестабилизации свободной поверхности нормальным полем подтверждается рядом экспериментов с ферромагнитными жидкостями [2, 4].

Если поверхность $y = 0$ является поверхностью раздела двух сред с плотностями ρ^+ и ρ^- , изотропно намагничивающихся по законам $\mu_\infty^\pm = \mu_\infty^+ (\rho^\pm, H^\pm)$, то анализ, аналогичный вышеприведенному, приводит к следующему критерию устойчивости этой поверхности раздела:

$$\begin{aligned} H_{0y}^2 &< [8\pi\mu_\infty^+ \mu_\infty^- V \overline{ag(\rho^- - \rho^+)} (\mu_\infty^+ V \overline{A^+} + \mu_\infty^- V \overline{A^-})] \times \\ &\times [V \overline{A^+ A^-} (\mu_\infty^- - \mu_\infty^+)^2]^{-1} \\ A^\pm &= 1 + c_\infty^\pm (H_\infty^\pm)^2 = 1 + \frac{4\pi}{\mu_\infty^\pm} \left\{ \left(\frac{\partial M^\pm}{\partial H} \right)_{\mp\infty} - \frac{M_\infty^\pm}{H_\infty^\pm} \right\} \end{aligned}$$

Здесь среда с индексом минус находится под средой с индексом плюс.

В полях H_{0y} , при которых плоская свободная поверхность неустойчива, существует равновесная форма свободной поверхности периодической структуры, мало отличающаяся от $y = 0$. Эксперименты с ферромагнитной жидкостью [4] указывают на наличие такой волнистой свободной поверхности в достаточно больших нормальных полях.

Определим вид такой свободной поверхности.

Для простоты будем считать, что имеем дело с парамагнитной жидкостью ($M / H = (\mu - 1) / 4\pi = \text{const}$) и внешнее поле лежит в плоскости xy . Тогда, если свободная поверхность $y = F(x)$, мало отличающаяся от плоскости $y = 0$, находится в равновесии, то, как следует из (16), на ней должны соблюдаться условия

$$(22) \quad \begin{aligned} \mu\Phi_y^- - \Phi_y^+ &= (\mu - 1)H_{0x}, \quad \Phi_x^- - \Phi_x^+ + (\mu^{-1} - 1)F_x H_{0y} = 0 \\ gF - \frac{\alpha}{\rho} F_{xx} - \frac{(\mu - 1)^2 H_{0y}}{4\pi\rho\mu} (\Phi_y^- - H_{0x} F_x) - \\ - \frac{\mu - 1}{4\pi\rho} \left(\frac{H_{0y}}{\mu} \Phi_y^- + H_{0x} \Phi_x^- \right) &= 0 \end{aligned}$$

причем функции $\Phi_\pm(x, y)$ удовлетворяют уравнениям

$$(23) \quad \Delta\Phi_\pm = 0$$

и условиям (5) на бесконечности.

Будем искать решения (23) в виде

$$(24) \quad \begin{aligned} \Phi_+ &= e^{-ky} (a^+ \sin kx + b^+ \cos kx) + H_{0x}x + H_{0y}y \\ \Phi_- &= e^{ky} (a^- \sin kx + b^- \cos kx) + H_{0x}x + H_{0y}y\mu^{-1} \end{aligned}$$

Удовлетворяя граничным условиям (22), получим

$$(25) \quad \begin{aligned} k &= k_0 + \sqrt{k_0^2 - \rho g \alpha}, \quad a^+ = A_0 a^- - B_0 b^-, \quad b^+ = B_0 a^- + A_0 b^- \\ F(x) &= \mu \{(\mu - 1) H_{0y}\}^{-1} \{(a^- - a^+) \sin kx + (b^- - b^+) \cos kx\} \\ k_0 &= \frac{(\mu - 1)^2 (H_{0y}^2 - \mu H_{0x}^2)}{8\pi\mu\alpha(\mu + 1)}, \quad A_0 = \mu \frac{\mu H_{0x}^2 - H_{0y}^2}{\mu H_{0x}^2 + H_{0y}^2} \\ B_0 &= \frac{\mu H_{0x} H_{0y}}{\mu H_{0x}^2 - H_{0y}^2} \end{aligned}$$

Это решение, удовлетворяющее всем граничным условиям при произвольных b^- , a^- существует, если

$$(26) \quad (\mu - 1)^2 (H_{0y}^2 - \mu H_{0x}^2) \geq 8\pi\mu(\mu + 1) \sqrt{\rho g \alpha}$$

При этом, как следует из (19), фазовая скорость λ становится при любых k мнимой и, следовательно, плоская поверхность $y = 0$ будет неустойчивой.

В данном приближении безграничной жидкости постоянные a^- , b^- у функции (25) остаются неопределенными. Если считать, что жидкость заключена в достаточно длинный и глубокий контейнер (длина L и глубина его значительно больше длины волны, т. е. величины порядка k^{-1}) и угол смачивания его стенок жидкостью равен θ , то постоянные a^- , b^- , определяются из условий

$$F_x|_{x=0} = -\operatorname{ctg} \theta, \quad F_x|_{x=L} = \operatorname{ctg} \theta$$

В этом случае из (25) имеем

$$F(x) = -k^{-1} \operatorname{ctg} \theta \{\sin kx + \operatorname{ctg}(kL/2) \cos kx\}$$

причем $kL/2 \neq 2\pi n$ ($n = 0, \pm 1, \dots$), ибо может наступить своеобразная резонансная неустойчивость поверхности.

В случае насыщенного магнетика ($M = M_0 = \text{const}$) при $4\pi M_0 / H_0 = m_0 \ll 1$ критерий (26) имеет вид $m_0^2 (H_{0y}^2 - H_{0x}^2) \geq 16\pi \sqrt{\rho g \alpha}$.

Поступила 12 X 1973

ЛИТЕРАТУРА

1. Теория поверхностных волн. М., Изд-во иностр. лит., 1959.
2. Zelazo R., Melcher R. Dynamics and stability of ferrofluids: surface interactions. J. Fluid Mech., 1969, vol. 39, pt 1, pp. 1–23.
3. Гайлитис А. Форма поверхностной неустойчивости ферромагнитной жидкости. Магнитная гидродинамика, 1969, № 1, стр. 68–70.
4. Cowley M. D., Rosensweig R. E. The interfacial stability of a ferromagnetic fluid. J. Fluid Mech., 1967, vol. 30, pt. 4, pp. 671–676.
5. Заичев В. М., Шлиомис М. И. О характере неустойчивости плоской поверхности ферромагнитной жидкости во внешнем поле. Шестое рижское совещание по магнитной гидродинамике. Тезисы докладов, т. 1, Рига, АН ЛатвССР, 1968, стр. 132.
6. Тарапов И. Е. К гидродинамике поляризующихся и намагничивающихся сред. Магнитная гидродинамика, 1972, № 1, стр. 3–11.