

УДК 539.3

## СИНГУЛЯРНОЕ ВОЗМУЩЕНИЕ В ЗАДАЧАХ ИЗГИБА ОРТОТРОПНЫХ ПЛАСТИН

Ю. А. Боган

Институт гидродинамики им. М. А. Лаврентьева СО РАН, 630090 Новосибирск

Изучен ряд сингулярно возмущенных краевых задач и вариационных неравенств, возникающих в теории изгиба ортотропных пластин, обладающих сильной анизотропией упругих свойств.

В отличие от краевых задач плоской теории упругости, ранее изучавшихся автором [1], асимптотический анализ краевых задач при принятых в статье соотношениях жесткостей приводит к ряду явлений, не встречающихся в плоской задаче теории упругости. Например, предельное уравнение квазиэллиплично (имеет разные порядки дифференцирования по различным переменным), в то время как в плоской задаче теории упругости оно имеет составной тип; в прямоугольной области изучение смешанной задачи приводит в пределе к двум уравнениям изгиба упругой балки. Исследуемые автором задачи возникают, например, при изучении упругих пластин, армированных одним семейством очень жестких непрерывных волокон в заданном направлении.

1. Предположим, что справедливы гипотезы Кирхгофа — Лява и моменты связаны с деформациями соотношениями

$$\begin{aligned} M_{11} &= -(D_{11}e_{11}(w) + D_{12}e_{22}(w)), & M_{22} &= -(D_{12}e_{11}(w) + D_{22}e_{22}(w)), \\ M_{12} &= -2D_{66}e_{12}(w). \end{aligned} \quad (1.1)$$

Требование положительности потенциальной энергии деформации приводит к неравенствам

$$D_{ii} > 0, \quad i = 1, 2, 6, \quad D_{11}D_{22} - D_{66}^2 > 0.$$

Предположим, что жесткость в одном из выбранных направлений значительно выше остальных:

$$D_{11} \gg D_{22}, D_{12}, D_{66}.$$

Положим

$$\begin{aligned} \varepsilon^{-2} &= D_{11}/D_{22}, \quad d_{ij} = D_{i,j}/D_{22}, \quad i, j = 1, 2, 6, \quad m = d_{12} + 2d_{66}, \quad \varepsilon \ll 1, \\ e_{11}(w) &= \cos^2 \alpha w_{,11} + \sin^2 \alpha w_{,22} + \sin 2\alpha w_{,12}, \\ e_{22}(w) &= \cos^2 \alpha w_{,22} + \sin^2 \alpha w_{,11} - \sin 2\alpha w_{,12}, \\ e_{12}(w) &= \sin \alpha \cos \alpha (w_{,11} - w_{,22}) - \cos 2\alpha w_{,12}. \end{aligned}$$

Здесь  $\alpha$  — угол между выделенным направлением и осью  $x_1$ ;  $w$  — прогиб;  $w_{,ij} = \partial^2 w / \partial x_i \partial x_j$ ,  $i, j = 1, 2$ . Отметим, что при прямолинейной анизотропии соотношения (1.1)

совпадают с общепринятыми; соотношения (1.1) означают, что оси ортотропии материала составляют углы  $\alpha$  и  $\alpha + \pi/2$  с осью  $x_1$ . Исследуемые задачи приводятся к задаче минимизации функционала энергии

$$\int_Q [D_{11}e_{11}^2(w) + D_{22}e_{22}^2(w) + 2D_{12}e_{11}^2(w) + 4D_{66}e_{12}^2(w)] dx - 2 \int_Q fw dx, \quad f \in L^2(Q)$$

на замкнутом подпространстве  $H^2(Q)$ , где  $Q$  — ограниченная область на плоскости с кусочно-гладкой границей. Прогиб определяется из уравнения

$$D_{11}e_{11}^*e_{11}(w^\varepsilon) + \bar{D}_{22}e_{22}^*e_{22}(w^\varepsilon) + \bar{D}_{12}e_{11}^*e_{22}(w^\varepsilon) + D_{12}e_{22}^*e_{11}(w^\varepsilon) + 2D_{66}e_{12}^*e_{12}(w^\varepsilon) = f. \quad (1.2)$$

Здесь  $e_{ij}^*$  — дифференциальные операторы, формально сопряженные по Лагранжу к дифференциальным операторам  $e_{ij}(w^\varepsilon)$ ,  $i, j = 1, 2$ . Символ  $\varepsilon$  сверху в обозначении прогиба отмечает зависимость решения от малого параметра. Разделив коэффициенты и правую часть на  $D_{22}$  и сохранив для безразмерной правой части прежнее обозначение, получим уравнение с большим параметром  $\varepsilon^{-2}$  при выражении  $e_{11}^*e_{11}(w^\varepsilon)$ :

$$\varepsilon^{-2}e_{11}^*e_{11}(w^\varepsilon) + d_{22}e_{22}^*e_{22}(w^\varepsilon) + d_{12}e_{11}^*e_{22}(w^\varepsilon) + d_{12}e_{22}^*e_{11}(w^\varepsilon) + 2d_{66}e_{12}^*e_{12}(w^\varepsilon) = f. \quad (1.3)$$

Прежде чем изучать зависимость решения уравнения (1.3) от малого параметра, рассмотрим уравнение  $e_{11}(v) = 0$ . Легко видеть, что это параболическое уравнение с двойным семейством вещественных характеристик

$$\cos \alpha \psi_{,x_1} + \sin \alpha \psi_{,x_2} = 0.$$

Предположим, что семейство характеристик достаточно гладкое, и введем новые координаты  $\xi = x_1$ ,  $\eta = x_2 - \psi(x_1)$ . Тогда  $e_{11}(v)$  можно представить в виде

$$e_{11}(v) = \frac{1}{1 + \psi_{,\xi}^2} v_{,\xi\xi} - \frac{\psi_{,\xi\xi}}{1 + \psi_{,\xi}^2} v_{,\eta} = a(\xi)v_{,\xi\xi} - b(\xi)v_{,\eta}.$$

Поставим для уравнения (1.3) первую краевую задачу:

$$w^\varepsilon|_{\partial Q} = \psi_1, \quad \frac{\partial w^\varepsilon}{\partial n}|_{\partial Q} = \psi_2. \quad (1.4)$$

Здесь  $\partial Q$  — граница области  $Q$ . Рассмотрим вопрос о разрешимости краевой задачи (1.3), (1.4). Без ограничения общности можно считать краевые условия однородными; действительно, решение  $w^\varepsilon$  в силу линейности задачи можно представить в виде суммы  $w^\varepsilon = u + v$ , где функция  $v$  удовлетворяет неоднородным краевым условиям, а функция  $u$  неизвестна. При этом, вообще говоря, в правой части уравнения для  $u$  появляется член порядка  $O(\varepsilon^{-2})$ . Рассмотрим сначала случай однородных краевых условий (1.4). Покажем, что уравнение (1.3) равномерно эллиплично. Если  $\alpha = 0$ , то коэффициенты постоянны и существование единственного решения задачи (1.3), (1.4) хорошо известно (см., например, [2, гл. 4, теорема 1.2]). При произвольном  $\alpha$  достаточно использовать тождество

$$e_{11}^2(w) + e_{22}^2(w) + 2e_{12}^2(w) = w_{,11}^2 + w_{,22}^2 + 2w_{,12}^2,$$

справедливость которого проверяется прямым вычислением, и положительную определенность удельной энергии деформации. Пусть  $a^\varepsilon(w, v)$  — билинейная симметричная форма

$$a^\varepsilon(w, v) = \int_Q [\varepsilon^{-2}e_{11}(w)e_{11}(v) + d_{12}e_{11}(w)e_{22}(v) + d_{12}e_{11}(v)e_{22}(w) + 4d_{66}e_{12}(w)e_{12}(v) + e_{22}(w)e_{22}(v)] dx.$$

Вариационная постановка задачи (1.3), (1.4) состоит в следующем: определить функцию  $w^\varepsilon \in H_0^2(Q)$  такую, что для любой  $v \in H_0^2(Q)$  имеет место интегральное тождество

$$a^\varepsilon(w^\varepsilon, v) = (f, v), \quad f \in L^2(Q). \quad (1.5)$$

Для решения задачи (1.5) справедливы оценки

$$\|w^\varepsilon\|_2 \leq C, \quad \varepsilon^{-2} \|e_{11}(w^\varepsilon)\|_0^2 \leq C. \quad (1.6)$$

Действительно, существует положительное  $d$  такое, что  $dd_{22} - d_{12}^2 > 0$ . Отсюда и из компактности вложения  $H_0^2(Q)$  в  $L^2(Q)$  следует первая оценка в (1.6). Выбрав  $\varepsilon$  настолько малым, что  $\varepsilon^{-2} > d$ , получим вторую оценку. Поэтому при  $\varepsilon \rightarrow +0$  можно выделить подпоследовательность (для которой сохраним прежнее обозначение), слабо сходящуюся к некоторой функции  $w^0 \in H_0^2(Q)$ , причем  $e_{11}(w^0) = 0$ . Рассмотрим два варианта: а)  $b(\xi) \neq 0$ , б)  $b(\xi) = 0$ .

Как доказано в п. 3, однородная краевая задача для уравнения  $e_{11}^* e_{11}(w^0) = 0$  имеет только нулевое решение. Поэтому при  $\varepsilon \rightarrow +0$  решение краевой задачи с однородными краевыми условиями сходится к нулю, если справедливы предположения «а» или «б». В п. 3 изучено также поведение неоднородной краевой задачи при стремлении малого параметра к нулю.

**Теорема 1.** *Решение краевой задачи (1.3), (1.4) сходится к нулю при  $\varepsilon \rightarrow +0$ , если выполнено одно из предположений «а» или «б».*

Заметим, что оценки (1.6) справедливы не только в  $H_0^2(Q)$ , но и в  $H^2(Q)$ , а тогда подпространство  $K$ , выделяемое условием  $e_{11}(v) = 0$ , может быть нетривиальным. Рассмотрим такой пример. Пусть  $\alpha = 0$  (прямолинейная анизотропия),  $Q$  — прямоугольная область,  $Q = \{(x_1, x_2); |x_1| \leq h, 0 \leq x_2 \leq 1\}$  и рассматривается смешанная краевая задача  $D_\varepsilon$  изгиба ортотропной пластины

$$\begin{aligned} w^\varepsilon(\pm h, x_2) = 0, \quad \frac{\partial w^\varepsilon}{\partial x_2}(\pm h, x_2) = 0, \quad \left( \varepsilon^{-2} \frac{\partial^2 w^\varepsilon}{\partial x_1^2} + d_{12} \frac{\partial^2 w^\varepsilon}{\partial x_2^2} \right)(x_1, 0) = 0, \\ \left( \varepsilon^{-2} \frac{\partial^2 w^\varepsilon}{\partial x_1^2} + d_{12} \frac{\partial^2 w^\varepsilon}{\partial x_2^2} \right)(x_1, 1) = 0, \quad \left( \varepsilon^{-2} \frac{\partial^3 w^\varepsilon}{\partial x_1^3} + (d_{12} + 2d_{66}) \frac{\partial^3 w^\varepsilon}{\partial x_1 \partial x_2^2} \right)(x_1, 0) = 0, \\ \left( \varepsilon^{-2} \frac{\partial^3 w^\varepsilon}{\partial x_1^3} + (d_{12} + 2d_{66}) \frac{\partial^3 w^\varepsilon}{\partial x_1 \partial x_2^2} \right)(x_1, 1) = 0. \end{aligned}$$

Пусть  $V$  — подпространство  $H^2(Q)$ , выделяемое условиями

$$V = \{v \in H^2(Q), \partial^k v / \partial x_2^k = 0, \quad k = 1, 2\}$$

(функция и ее производная обращаются в нуль в слабом смысле при  $x_2 = 0$ ). Справедливы оценки (1.6), и поэтому из последовательности  $w^\varepsilon$  можно выделить слабо сходящуюся в  $V$  к элементу  $w^0$  подпоследовательность, причем так, что  $w_{,x_1 x_1}^0 = 0$ . Тогда  $w^0$  можно представить в виде суммы  $w^0 = x_1 \psi_1(x_2) + \psi_2(x_2)$ . Рассмотрим интегральное тождество (1.5) на подпространстве  $K$  пространства  $V$ , выделяемом условием  $v_{,x_1 x_1} = 0$ , и перейдем к пределу при  $\varepsilon \rightarrow +0$ . Для определения  $w^0$  получим интегральное тождество

$$\int_Q \{4d_{66} w_{,x_1 x_2}^0 \varphi_{,x_1 x_2} + w_{,x_2 x_2}^0 \varphi_{,x_2 x_2}\} dx = \int_Q f \varphi dx, \quad (1.7)$$

справедливое для любой функции  $\varphi \in K$ . Любая функция из  $K$  допускает представление  $\varphi = x_1 \varphi_1(x_2) + \varphi_2(x_2)$ . При этом  $w^\varepsilon, \partial w^\varepsilon / \partial x_2$  сходятся соответственно в  $H^{3/2}(\partial Q), H^{1/2}(\partial Q)$  к  $w^0, \partial w^0 / \partial x_2$ , поэтому  $\psi_k \in H_0^2(0, 1)$ ,  $k = 1, 2$ . Подставим  $\varphi_k, \psi_k$

в (1.7) и проинтегрируем. В результате получим, что  $\psi_1, \psi_2$  удовлетворяют интегральному тождеству

$$(2h^3/3) \int_0^1 \psi_{1,22} \varphi_{1,22} dx_2 + 2h \int_0^1 \psi_{2,22} \varphi_{2,22} dx_2 + 4hd_{66} \int_0^1 \psi_{1,2} \varphi_{1,2} dx_2 = \int_0^1 \langle x_1 f \rangle \varphi_1(x_2) dx_2 + 2h \int_0^1 \langle f \rangle dx_2 \quad (1.8)$$

для любых  $\varphi_k(x_2) \in H_0^2(0,1)$ . Здесь

$$\langle g \rangle = \int_{-h}^h g(x_1, x_2) dx_1.$$

Так как  $\langle g \rangle \in L^2(0,1)$ , то по известным теоремам о гладкости  $\psi_1, \psi_2 \in H^4(0,1)$  и потому являются решениями уравнений

$$\frac{2h^3}{3} \frac{d^4 \psi_1}{dx_2^4} - 4hd_{66} \frac{d^2 \psi_1}{dx_2^2} = \langle f x_1 \rangle, \quad \frac{d^4 \psi_2}{dx_2^4} = \langle f \rangle. \quad (1.9)$$

Первое уравнение в (1.9) можно рассматривать как уравнение изгиба предварительно напряженной балки. Таким образом, предельная задача распалась на две задачи изгиба балки.

**Теорема 2.** В указанных выше предположениях решение задачи  $D_\varepsilon$  сходится в  $V$  к решению задачи (1.9).

2. Представляет интерес вопрос о том, как в этой ситуации ведет себя решение задачи об изгибе пластины над препятствием. Пусть  $K_0$  — конус в  $V$ , выделяемый условием  $v \geq 0$  на  $\partial Q$ . Рассмотрим вариационное неравенство

$$a^\varepsilon(w^\varepsilon, v - w^\varepsilon) \geq (f, v - w^\varepsilon), \quad v \in K_0. \quad (2.1)$$

Прямой предельный переход в (2.1) невозможен, так как  $\varepsilon$  входит в левую часть (2.1) в отрицательной степени. Существование решения задачи (2.1) известно и следует из общих теорем теории монотонных операторов [3]. Вместо (2.1) рассмотрим задачу с оператором штрафа

$$a^\varepsilon(w^{\varepsilon, \eta}, v) - \eta^{-1} \int_Q (w^{\varepsilon, \eta})^- v dx = (f, v), \quad f \in L^2(Q). \quad (2.2)$$

Здесь

$$v^-(x) = 0, \quad v(x) \geq 0, \quad v^-(x) = -v(x), \quad v(x) < 0.$$

Для решения задачи (2.2) справедливы равномерные по  $\varepsilon, \eta$  оценки

$$\|w^{\varepsilon, \eta}\|_2 \leq C, \quad \varepsilon^{-2} \|w_{,x_1 x_1}^{\varepsilon, \eta}\|_0^2 \leq C.$$

Они позволяют совершить предельный переход при  $\varepsilon \rightarrow +0$  в (2.2), причем член с оператором штрафа сходится сильно в  $L^2(Q)$ . В пределе получим

$$w^{0, \eta} = x_1 \psi_1^\eta(x_2) + \psi_2^\eta(x_2).$$

Введем симметричные билинейные формы

$$a^1(\psi_1^\eta, \varphi_1) = \frac{2h^3}{12} \int_0^1 \psi_{,22}^\eta \varphi_{1,22} dx_2 + 2hd_{66} \int_0^1 \psi_{1,2}^\eta \varphi_{1,2} dx_2,$$

$$a^2(\psi_2^\eta, \varphi_2) = \int_0^1 \psi_{2,22}^\eta \varphi_{2,22} dx_2.$$

В результате  $\psi_1^\eta, \psi_2^\eta$  удовлетворяют интегральным тождествам

$$a^1(\psi_1^\eta, \varphi_1) - \frac{2h^3}{3} \eta^{-1} \int_0^1 (\psi_1^\eta)^- \varphi_1(x_2) dx_2 = \int_0^1 (\langle x_1 f \rangle + 2h\langle f \rangle) \varphi_1(x_2) dx_2; \quad (2.3)$$

$$a^2(\psi_2^\eta, \varphi_2) - \eta^{-1} \int_0^1 (\psi_2^\eta)^- \varphi_2(x_2) dx_2 = \int_0^1 \langle f \rangle \varphi_2(x_2) dx_2. \quad (2.4)$$

Интегральные тождества (2.3), (2.4) соответствуют уравнениям с штрафом для задачи изгиба балки над препятствием. Предельный переход при  $\eta \rightarrow +0$  осуществляется известными способами [3]. Обозначим через  $\psi_1^0, \psi_2^0$  слабые пределы функций  $\psi_1^\eta, \psi_2^\eta$  при  $\eta \rightarrow +0$ . Тогда  $\psi_1^0, \psi_2^0$  удовлетворяют вариационным неравенствам

$$a^1(\psi_1^0, \varphi_1 - \psi_1^0) \geq (\langle f x_1 \rangle, \varphi_1 - \psi_1^0) \quad \forall \varphi_1 \in K_0 \cap H_0^2(0, 1); \quad (2.5)$$

$$a^2(\psi_2^0, \varphi_2 - \psi_2^0) \geq (\langle f \rangle, \varphi_2 - \psi_2^0) \quad \forall \varphi_2 \in K_0 \cap H_0^2(0, 1). \quad (2.6)$$

Таким образом, исходное вариационное неравенство (2.1) в пределе расщепилось на два, соответствующих задаче изгиба упругой балки над препятствием.

**Теорема 3.** *Решение вариационного неравенства (2.1) слабо сходится в  $V$  к решениям неравенств (2.5), (2.6).*

**3.** В п. 1 показано, что решение задачи (1.2) при  $\varepsilon \rightarrow +0$  сходится к нулю. Если граничные данные ненулевые, то при приведении краевой задачи к однородной в правой части уравнения возникает член порядка  $O(\varepsilon^{-2})$ . Исследуем поведение при  $\varepsilon \rightarrow +0$  решения задачи

$$a^\varepsilon(w^\varepsilon, v) = (\varepsilon^{-2} f, v), \quad f \in L^2(Q), \quad w^\varepsilon \in H_0^2(Q). \quad (3.1)$$

Напомним, что в предположении достаточной гладкости коэффициентов заменой независимых переменных дифференциальный оператор  $e_{11}(w)$  можно привести к виду

$$e_{11}(w) = (1 + \varphi_{,x_1}^2)^{-1} w_{,x_1 x_1} - \varphi_{,x_1 x_1} (1 + \varphi_{,x_1}^2)^{-2} w_{,x_2}.$$

Положим (для сокращения записи)  $L(w) = e_{11}(w)$ . Для дальнейшего необходимо изучить вопрос о разрешимости первой краевой задачи для уравнения

$$L^*(L(w)) = f. \quad (3.2)$$

Отметим, что свойства гладкости решения уравнения (3.2) существенно зависят от того, равна или нет нулю всюду в области функция  $g(x_1) = \varphi_{,x_1 x_1}$ . Если  $g(x_1) = 0$ , определим пространство  $G_1$  как пополнение класса функций  $C_0^{\circ\circ}(Q)$  по норме

$$\|u\|_{G_1} = \left\{ \int_Q [u_{,x_1 x_1}^2 + u_{,x_1}^2 + u^2] dx \right\}^{1/2}. \quad (3.3)$$

Точные теоремы о следах функций из  $G_1$  для области с кусочно-гладкой границей даны в [4]. Если  $g(x_1)$  отлична от нуля, введем пространство  $G_2 = W^{2,1}(Q)$  как пополнение функций класса  $C_0^{\circ\circ}(Q)$  по норме

$$\|u\|_{G_2} = \left\{ \int_Q [u_{,x_1 x_1}^2 + u_{,x_1}^2 + u_{,x_2}^2 + u^2] dx \right\}^{1/2}.$$

Обозначим через  $G$  пространство  $G_1$  в первом случае и  $G_2$  во втором. Под обобщенным решением первой краевой задачи для уравнения (3.2) в обоих случаях понимается функция  $w \in G$ , удовлетворяющая для любой  $v \in C_0^\infty(Q)$  интегральному тождеству

$$\int_Q L(w)L(v) dx = \int_Q f v dx. \quad (3.4)$$

Если  $g(x_1) = 0$ , граничные условия для уравнения (3.2) имеют вид

$$w|_{\partial Q^*} = 0, \quad \frac{\partial w}{\partial x_1}|_{\partial Q^*} = 0, \quad (3.5)$$

если  $g(x_1)$  отлична от нуля, —

$$w|_{\partial Q} = 0, \quad \frac{\partial w}{\partial x_2}|_{\Gamma_2} = \hat{g}, \quad \frac{\partial w}{\partial n}|_{\Gamma^*} = 0, \quad \Gamma^* = \partial Q - \Gamma_1 \cup \Gamma_2. \quad (3.6)$$

Здесь  $\partial Q^*$  — нехарактеристическая часть границы;  $\Gamma_i$  ( $i = 1, 2$ ,  $\text{mes } \Gamma_i \neq 0$ ) — участки границы с уравнением  $x_i = \text{const}$ . Для функций из  $G$  справедливо неравенство типа Пуанкаре: существует положительная постоянная  $C$  такая, что для любой функции из  $G$  имеет место неравенство

$$\|u\|_0^2 \leq C \left\| \frac{\partial u}{\partial x_i} \right\|_0^2. \quad (3.7)$$

Здесь  $i = 1$ , если  $u \in G_1$ , и  $i = 1, 2$ , если  $u \in G_2$ . Из последнего неравенства следует, что если  $u \in G_1$ , то на  $G_1$  полунорма  $|u, x_1 x_1|_0^2$  (норма функции  $u, x_1 x_1$  в  $L^2(Q)$ ) эквивалентна норме (3.3), и потому краевая задача для уравнения (3.2) при граничных условиях (3.5) имеет единственное решение. Если  $g(x_1)$  отлична от нуля, ситуация немного сложнее. В статье [5] доказано (лемма 8.1), что для обобщенного решения задачи (3.2) при граничных условиях (3.6) справедлив аналог неравенства Гординга для эллиптических операторов; а именно: существуют положительные постоянные  $C_1, C_2$  такие, что

$$(L(v), L(v)) \geq C_1 \|v\|_{G_2}^2 - C_2 \|v\|_0^2. \quad (3.8)$$

Покажем, что решение задачи (3.2), (3.6) в  $G_2$  единственно. Действительно, если  $f$  равно нулю, то из интегрального тождества следует, что  $L(w) = 0$ ; другими словами,

$$\frac{\partial^2 w}{\partial x_1^2} - \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x_1^2} \frac{\partial w}{\partial x_2} = 0. \quad (3.9)$$

Умножим (3.9) на  $w$  и проинтегрируем по частям; тогда получим, что  $\|w_{x_1}\|_0 = 0$ ; так как для  $w$  справедливо неравенство типа Пуанкаре (3.7), отсюда следует, что  $w = 0$ . Из единственности решения и неравенства (3.8) следует, что существует положительная постоянная  $K$  такая, что справедливо неравенство

$$(L(w), L(w)) \geq K \|w\|_{G_2}^2. \quad (3.10)$$

Действительно, если (3.10) не выполняется, то для каждого натурального  $n$  можно найти такой элемент  $u_n \in G_2$ , что  $\|u_n\|_{G_2}^2 \geq n(L(u_n), L(u_n))$ . Положим  $v_n = u_n / \|u_n\|_{G_2}$ . Тогда  $\|v_n\|_{G_2} = 1$  для каждого  $n$  и при этом  $(Lv_n, Lv_n)_0 \leq 1/n$ . Следовательно,  $(Lv_n, Lv_n)_0 \rightarrow 0$  при  $n \rightarrow \infty$ , поэтому  $(Lv_n, Lv)_0$  стремится к нулю при  $n \rightarrow \infty$  для каждой  $v \in G_2$ ; но по компактности вложения  $G_2(Q)$  в  $L^2(Q)$  существует подпоследовательность (для которой сохраним прежнее обозначение) такая, что  $\|u_j - u_k\|_0$  стремится к нулю при  $j, k \rightarrow \infty$ . Однако по неравенству (3.7)

$$(Lu_j - Lu_k, Lu_j - Lu_k)_0 \geq C_1 \|u_j - u_k\|_{G_2}^2 - C_2 \|u_j - u_k\|_0^2,$$

и потому  $\|u_j - u_k\|_{G_2} \rightarrow 0$  и существует (ввиду полноты) функция  $u$  такая, что  $\|u_j - u\|_{G_2} \rightarrow 0$ . Тогда  $(Lu, Lv) = 0$  для каждой  $v \in G_2$ . Но единственное решение в  $G_2$  — это нуль. Получаем противоречие, так как норма  $u$  в  $G_2$  равна единице. Вернемся к задаче (3.1).

**Теорема 4.** *Решение задачи (3.1) слабо сходится к решению задачи (3.8) в  $G$ , причем имеют место оценки*

$$\|w^\varepsilon\|_G \leq C, \quad \varepsilon^2 \|e_{k2}(w^\varepsilon)\|_0^2 \leq C, \quad k = 1, 2. \quad (3.11)$$

Здесь  $C$  от  $\varepsilon$  не зависит. Умножим интегральное тождество (3.8) на  $\varepsilon^2$  и положим  $v = w^\varepsilon$ . Тогда получим оценку

$$\|e_{11}(w^\varepsilon)\|_0^2 + C_1 \varepsilon^2 \|e_{12}(w^\varepsilon)\|_0^2 + C_2 \varepsilon^2 \|e_{22}(w^\varepsilon)\|_0^2 \leq \|f\|_0 \|w^\varepsilon\|_0 \leq (4\theta)^{-1} \|f\|_0^2 + \theta \|w^\varepsilon\|_G^2. \quad (3.12)$$

Так как  $\|e_{11}(w^\varepsilon)\|_0^2 \geq C \|w^\varepsilon\|_G^2$ , положив в (3.12)  $\theta = C/2$ , получим оценку  $\|w^\varepsilon\|_G \leq C \|f\|_0$  и в результате остальные оценки в (3.12). Оценки (3.12) позволяют перейти к пределу в интегральном тождестве (1.5), умноженном на  $\varepsilon^2$ ; при этом  $w^\varepsilon$  сходится слабо в  $G$  к  $w^0$ , причем  $w^0$  удовлетворяет интегральному тождеству (3.9). Из единственности решения следует, что и вся последовательность сходится к  $w^0$ .

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Боган Ю. А. Один класс сингулярно возмущенных краевых задач в двумерной теории упругости // ПМТФ. 1987. № 2. С. 138–143.
2. Литвинов В. Г. Оптимизация в эллиптических граничных задачах с приложениями к механике. М.: Наука, 1987.
3. Лионс Ж.-Л. Некоторые методы решения нелинейных краевых задач. М.: Мир, 1972.
4. Joly P. Some trace theorems in anisotropic Sobolev spaces // SIAM J. Math. Anal. 1992. V. 23, N 3. P. 799–819.
5. Михайлов В. П. Первая краевая задача для некоторых полуограниченных гипозэллиптических уравнений // Мат. сб. 1964. Т. 64, № 1. С. 10–51.

Поступила в редакцию 2/IV 1996 г.,  
в окончательном варианте — 19/I 1998 г.