

Следует заметить, что проведенное выше рассмотрение условий разрушения предполагает наличие поверхностной трещины данного размера c_f на краю пятна контакта при любом размере площадки соприкосновения. Это предположение справедливо, если $a \gg c_f$. Если же разрушение происходит на пятне контакта, размеры которого порядка расстояния между поверхностными трещинами, то может оказаться, что при $a = a_p$ трещина размера c_f не попадает в область повышенных растягивающих напряжений и индентор выдерживает нагрузки $Q > Q_p$. В этом смысле полученные значения P_p^m при малых размерах пятна контакта надо понимать как оценку снизу.

Автор выражает благодарность Р. Г. Архипову, который детально ознакомился с работой и предложил ряд изменений, способствовавших более наглядному изложению результатов, Б. В. Виноградову, Г. Н. Ермолаеву, А. В. Рахманиной и Е. Н. Яковлеву за интерес к работе и полезные дискуссии.

Поступила 23 X 1978

ЛИТЕРАТУРА

1. Лурье А. И. Теория упругости. М., «Наука», 1970.
2. Беляев Н. М. Местные напряжения при сжатии упругих тел. — В кн.: Труды по теории упругости и пластичности. М., Гостехиздат, 1957.
3. Frank F. C., Lawn B. R. On the theory of Heitzman fracture. — «Proceedings of the Royal Society; ser. A», 1967, vol. 299, N 1458.
4. Архипов Р. Г., Каганова И. М. К теории оптимального распределения напряжений в наковальных Бриджмена. — «Докл. АН СССР», 1978, т. 239, № 4.
5. Разрушение. Т. 2. Под ред. Г. Либовица. М., «Мир», 1975.
6. Vereshchagin L. F., Yakovlev E. N., Vinogradov B. V., Stepanov G. N., Bibayev K. Kh., Alaeva T. I., Sakun V. P. Megabar pressure between anvils. — «High Temperatures-High Pressures», 1974, vol. 6, N 5.
7. Яковлев Е. Н., Верещагин Л. Ф., Виноградов Б. В., Тимофеев Ю. А. Порядок следования переходов диэлектрик — металл в мегабарном диапазоне статических давлений. — «Письма в ЖТФ», 1976, т. 2, вып. 12.
8. Roesler F. C. Indentation hardness of glass as an energy scaling law. — «Proceedings of the Physics Society; B», 1956, vol. 69, N 433.
9. Дейн Э. Г. Об одной осесимметрической контактной задаче для неплоского штампа кругового в плане. — ПММ, 1962, т. 26, № 5.
10. Irwin G. R. Analysis of stresses and strains near the end of a crack traversing a plate. — «J. Appl. Mech.», 1957, vol. 24.
11. Ruoff A. L., Chan K. S. Analysis of contact pressures using indentors which are bodies of revolution. — «J. Appl. Phys.», 1976, vol. 47, N 11.
12. Штаерман И. Я. Контактная задача теории упругости. М., Гостехиздат, 1949.

УДК 539.389.1

К РАСЧЕТУ ЭФФЕКТИВНЫХ ХАРАКТЕРИСТИК ПЛАСТИЧНОСТИ НЕОДНОРОДНЫХ СРЕД

B. B. Дудукаленко, C. И. Мешков, Л. А. Сараев

(Куйбышев)

Макроскопические механические характеристики композиционного материала, представляющего смесь включений и матрицы, определяются механическими свойствами фаз и его геометрической структурой. Структуру композита определим таким равномерным распределением сферических включений в матрице, что характеристическая функция χ , равная единице в точках включений и нулю в точках матрицы, статистически однородна и изотропна. Относительно

механических свойств фаз ограничимся условием, что пластические свойства включений выше пластических свойств матрицы. Поэтому в определенном интервале деформаций матрицу можно считать идеально упругой, а включения идеально упругопластическими. Обе фазы соединены между собой так, что скольжение включений в матрице исключено.

1. Материалы матрицы и включений считаются изотропными и закон Гука в фазах записывается в форме

$$\sigma_{ij} = 2\mu_\alpha (e_{ij} - e_{ij}^p) + \delta_{ij}\lambda_\alpha e_{kk},$$

где $\mu_\alpha, \lambda_\alpha$ — параметры Ламэ; $\sigma_{ij}, e_{ij}, e_{ij}^p$ — компоненты тензоров напряжений, полных и пластических деформаций; $\alpha = 1$ соответствует матрице, $\alpha = 2$ — включениям. Пластические деформации удовлетворяют условию несжимаемости $e_{kk}^p = 0$. Пластические свойства включений определяются условием пластичности Мизеса — $s_{ij}s_{ij} = k^2$, s_{ij} и k — девиаторные компоненты тензора напряжений и предел пластичности включений соответственно.

Исследование на экстремум [1] функционала

(1.1)

$$L = \frac{1}{V} \left\{ \int_V \left[D(\varepsilon_{ij}^p) + \frac{1}{2} W(e_{ij} - e_{ij}^p, \varepsilon_{ij} - \varepsilon_{ij}^p) \right] dV - \int_S (p_i v_i + q_i u_i) dS \right\}$$

определяет свойства неоднородной среды. Здесь $D(\varepsilon_{ij}^p) = k(x)\sqrt{\varepsilon_{ij}^p \varepsilon_{ij}^p}$ — диссилиативная функция для выбранного условия пластичности [2];

$\frac{1}{2} W(e_{ij} - e_{ij}^p, \varepsilon_{ij} - \varepsilon_{ij}^p) = 2\mu(x)(e_{ij} - e_{ij}^p)(\varepsilon_{ij} - \varepsilon_{ij}^p) + \lambda(x)e_{kk}\varepsilon_{kk}$ — скорость изменения упругой энергии; $\varepsilon_{ij}, \varepsilon_{ij}^p$ — компоненты тензоров полных и пластических скоростей деформаций; u_i, v_i — перемещения и их скорости; p_i, q_i — нагрузки и их скорости на поверхности. Полный объем V является односвязной областью. Случайные поля напряжений, деформаций и их скоростей предполагаются эргодическими так, что их математические ожидания, совпадающие со средними по объему значениями, не зависят от координат. Осреднение по V и объему включений V_B обозначается

$$\langle \langle \dots \rangle \rangle = \frac{1}{V} \int_V (\dots) dV, \quad \langle \langle \dots \rangle \rangle_B = \frac{1}{V_B} \int_{V_B} (\dots) dV.$$

Величины $\langle e_{ij} \rangle, \langle \varepsilon_{ij} \rangle, \langle \sigma_{ij} \rangle$ и остаточные деформации e_{ij}^* считаются заданными, $k(x), \mu(x), \lambda(x)$ образуют однородные эргодические случайные поля. Поля флуктуаций перемещений u_i и их скоростей v_i ищутся в классе статистически однородных непрерывных функций.

Относительно осреднения по включениям величин поля предполагается

$$(1.2) \quad \langle e_{ij} \varepsilon_{kl} \rangle_B = \langle e_{ij} \rangle_B \langle \varepsilon_{kl} \rangle_B.$$

В теории упругости при малых концентрациях включений такое предположение полностью оправдывается, так как соответствует однородному деформированному состоянию каждого сферического включения [3]. При более высоких концентрациях включений это предположение должно выполняться за счет уравновешенного взаимного влияния сфер, статистически однородно распределенных в объеме V .

Условие на границе S объема V имеет вид

$$(1.3) \quad p_i = \langle \sigma_{ij} \rangle n_j, \quad g_i = \langle \dot{\sigma}_{ij} \rangle n_j,$$

где n_j — вектор единичной нормали к S ; σ_{ij} — скорость поля напряжений.

Разделяя объем V на $V = V_b$ и V_v , при помощи формул (1.1)–(1.3) получаем

$$(1.4) \quad L = k \sqrt{\langle e_{ij}^p \rangle \langle e_{ij}^p \rangle} + 2\mu_1 \langle e_{ij} \varepsilon_{ij} \rangle + \lambda_1 \langle e_{kk} \varepsilon_{kk} \rangle + 2\Delta\mu c \langle e_{ij} \rangle_b \langle \varepsilon_{ij} \rangle_b + \\ + \Delta\lambda c \langle e_{kk} \rangle_b \langle \varepsilon_{kk} \rangle_b + 2\mu_2 c^{-1} \langle e_{ij}^p \rangle \langle e_{ij}^p \rangle - 2\mu_2 (\langle e_{ij} \rangle_b \langle e_{ij}^p \rangle + \\ + \langle e_{ij}^p \rangle \langle \varepsilon_{ij} \rangle_b) - \langle \sigma_{ij} \rangle \langle \varepsilon_{ij} \rangle - \langle \dot{\sigma}_{ij} \rangle \langle e_{ij} \rangle,$$

где использовано очевидное соотношение $\langle e_{ij}^x \rangle = c \langle e_{ij}^p \rangle_b$; $c = V_b V^{-1}$ — объемная концентрация включений; $\Delta\mu = \mu_2 - \mu_1$, $\Delta\lambda = \lambda_2 - \lambda_1$.

Обращение в нуль первой вариации (1.4) на независимых вариациях флуктуаций $\delta u_i'$, $\delta v_i'$ приводит к двум системам уравнений

$$2\mu_1 e_{ij,j}' + \lambda_1 e_{kk,i}' = a_{ij} \kappa_{,j}, \quad 2\mu_1 \varepsilon_{ij,j}' + \lambda_1 \varepsilon_{kk,i}' = b_{ij} \kappa_{,j},$$

правая часть которых зависит от деформированного состояния включений и математического ожидания пластической деформации.

Здесь

$$a_{ij} = 2\mu_2 c^{-1} \langle e_{ij}^p \rangle - 2\Delta\mu \langle e_{ij} \rangle_b - \delta_{ij} \Delta\lambda \langle e_{kk} \rangle_b; \\ b_{ij} = 2\mu_2 c^{-1} \langle \varepsilon_{ij}^p \rangle - 2\Delta\mu \langle \varepsilon_{ij} \rangle_b - \delta_{ij} \Delta\lambda \langle \varepsilon_{kk} \rangle_b.$$

Решение записывается при помощи тензора Грина $U_k^i(x, \xi)$ [4]

$$e_{ij}'(x) = a_{kl} \int_V G_{ik,lj}(x, \xi) \kappa'(\xi) dV,$$

$$\varepsilon_{ij}'(x) = b_{kl} \int_V G_{ik,lj}(x, \xi) \kappa'(\xi) dV,$$

где $2G_{ik,lj}(x, \xi) = \frac{\partial U_k^i(x, \xi)}{\partial \xi_l \partial x_j} + \frac{\partial U_k^j(x, \xi)}{\partial \xi_l \partial x_i}$, круглыми скобками обозначено симметрирование по индексам.

2. Для определения эффективных характеристик композита необходимо выразить функционал (1.4) через величины поля, усредненные по объему V . Поэтому нужно найти выражения средних по V_b через средние по V . Это можно сделать при помощи очевидных равенств

$$(2.1) \quad \langle e_{ij} \rangle_b = \langle e_{ij} \rangle + c^{-1} \langle \kappa' e_{ij}' \rangle, \quad \langle \varepsilon_{ij} \rangle_b = \langle \varepsilon_{ij} \rangle + c^{-1} \langle \kappa' \varepsilon_{ij}' \rangle.$$

Для статически однородных и изотропных функций κ и κ' бинарная корреляционная функция

$$\langle \kappa'(x) \kappa'(\xi) \rangle = f(r),$$

где $f(r)$ — некоторая функция расстояния $r^2 = (x_i - \xi_i)(x_i - \xi_i)/R^2$, R — радиус включений.

Тогда

$$(2.2) \quad \begin{aligned} \langle \kappa' e'_{ij} \rangle &= \frac{c(1-c)}{30\mu_1(1-v_1)} [2(4-5v_1)\dot{a}_{ij} - \delta_{ij}a_{kk}], \\ \langle \kappa' e'_{ij} \rangle &= \frac{c(1-c)}{30\mu_1(1-v_1)} [2(4-5v_1)b_{ij} - \delta_{ij}b_{kk}], \\ 2\mu_1 \langle e'_{ij} e'_{ij} \rangle + \lambda_1 \langle e'_{kk} e'_{kk} \rangle &= \frac{c(1-c)}{30\mu_1(1-v_1)} [2(4-5v_1)a_{ij}b_{ij} - a_{kk}b_{kk}] \end{aligned}$$

(v_1 — коэффициент Пуассона в матрице).

Подставляя первую из формул (2.2) в равенства (2.1), с учетом выражения для a_{ij} получаем значение средней по включениям деформации через полную деформацию

$$(2.3) \quad \langle e_{ij} \rangle_B = A \langle e_{ij} \rangle + \delta_{ij}B \langle e_{kk} \rangle + C \langle e_{ij}^p \rangle,$$

(аналогичное выражение справедливо для $\langle e_{ij} \rangle_B$), где

$$\begin{aligned} A &= \frac{15\mu_1(1-v_1)}{15\mu_1(1-v_1) + 2(1-c)\Delta\mu(4-5v_1)}; \\ B &= A \frac{(1-c)[2\Delta\mu - 5\Delta\lambda(1-2v_1)]}{5[6\mu_1(1-v_1) + (1-c)(1-2v_1)(2\Delta\mu + 3\Delta\lambda)];} \\ C &= A \frac{2\mu_2(1-c)(4-5v_1)}{15\mu_1c(1-v_1)}. \end{aligned}$$

С помощью выражений (2.2), (2.3) функционал (1.4) выражается через величины полей, усредненные только по полному объему V . Поэтому в дальнейшем угловые скобки опускаются.

Условие стационарности такого функционала по e_{ij} дает эффективный закон Гука неоднородной среды. Девиаторная часть этого закона

$$(2.4) \quad s_{ij} = 2\mu^* (e_{ij}^d - e_{ij}^*).$$

Здесь

$$\mu^* = \mu_1 \left[1 + \frac{15(1-v_1)c(m-1)}{15(1-v_1) + 2(1-c)(m-1)(4-5v_1)} \right]$$

— эффективный модуль сдвига композита, $m = \mu_2/\mu_1$, e_{ij}^d — девиатор тензора деформаций. Объемная часть закона Гука запишется в виде

$$\sigma_{kk} = 3K^*e_{kk},$$

где

$$K^* = \frac{K_1(3K_2 + 4\mu_1) + 4\mu_1(K_2 - K_1)c}{(3K_2 + 4\mu_1) + 3c(K_1 - K_2)}$$

— эффективный модуль упругости всестороннего растяжения (сжатия), K_1, K_2 — объемные модули фаз. Формулы для μ^* и K^* совпадают с выражениями [5, 6].

В работе [7] были экспериментально исследованы модули упругости композита, изготовленного из полистирола Р-47, наполненного стеклянными микросферами. Формулы для μ^* и K^* показали очень хорошее совпадение с экспериментальными данными.

Условие стационарности функционала по ε_{ij}^p с учетом формулы (2.4) дает условие пластичности композитного материала

$$k^{*2} = (s_{ij} - Ne_{ij}^*) (s_{ij} - Ne_{ij}^*),$$

где

$$k^* = k \left[\frac{1}{m} + \frac{2}{15} \frac{4 - 5\nu_1}{1 - \nu_1} (1 - c) \left(1 - \frac{1}{m} \right) + c \left(1 - \frac{1}{m} \right) \right]$$

— эффективный предел пластичности среды;

$$N = 2\mu^* \left[\frac{k^*}{kc} \frac{(7 - 5\nu_1) + 2c(4 - 5\nu_1)}{15(1 - \nu_1)} - 1 \right]$$

— коэффициент линейного упрочнения, характеризующий перемещение поверхности текучести при нагружении. Коэффициент линейного упрочнения является дробно-линейной функцией концентрации и изменяется от бесконечности до нуля при изменении концентрации от нуля до единицы. Предел пластичности k^* — линейная функция концентрации, который при $c = 1$ равен k . При $c = 0$

$$k^* = k \left[\frac{1}{m} + \frac{2}{15} \frac{4 - 5\nu_1}{1 - \nu_1} \left(1 - \frac{1}{m} \right) \right],$$

эта величина является точной верхней границей всевозможных $k^* = k^*(c)$, характеризующих начальную поверхность текучести композита.

Поступила 25 IX 1978

ЛИТЕРАТУРА

1. Дудукаленко В. В., Иванищева О. И. Об исследовании сложных сред с микроструктурой.— В кн.: Исследования по механике сплошных сред. Вып. 1. Воронеж, 1974.
2. Ивлев Д. Д. Теория идеальной пластичности. М., «Наука», 1966.
3. Эшелби Дж. Континальная теория дислокаций. М., ИЛ., 1963.
4. Новацкий В. Теория упругости. М., «Мир», 1975.
5. Kerner E. H. The elastic and thermo-elastic properties of composite media.— «Proc. Roy. Soc.», 1956, vol. 69 B.
6. Cristoffersen J. Elastic and elastic-plastic composites. A new approach.— «Rept. Dan. Center. Appl. Math. and Mech.», 1973, N 61.
7. Richard T. G. The mechanical behaviour of a solids microsphere filled composites.— «J. Compos. Mater.», 1975, vol. 9, p. 108—113.